

Logix5000™ 控制器执行时间和内存使用情况参考手册

1756 ControlLogix®, 1769 CompactLogix™, 1794 FlexLogix™, 带有DriveLogix™的20D PowerFlex® 700S

Microsoft、Encarta、MSN和Windows是微软公司的注册商标，或者是微软公司在美国和/或其它国家的注册商标。

Logix5000™ 控制器执行时间和内存使用情况参考手册

1756 ControlLogix®, 1769 CompactLogix™, 1794 FlexLogix™, 带有DriveLogix™的20D PowerFlex® 700S

无论使用哪种Logix5000控制器(CompactLogix、FlexLogix等等), 工程的内存使用情况都是相同的。但是执行时间则取决于控制器类型。

重要用户信息

固态设备具有不同于机电设备的操作特性。《固态控制的应用、安装和维护安全指南》(出版号SGI-1.1, 本资料可从用户本地的罗克韦尔自动化销售办公室或<http://www.ab.com/manuals/gi>获得)说明了固态设备和硬接线电机械设备之间的重要差别。由于这些差别的存在以及固态设备应用的多样性, 因此所有负责使用此设备的技术人员有责任确保这些固态设备的每项应用是可行的。

罗克韦尔自动化公司绝不承担因使用该设备而引起的间接或灾后损失的责任和义务。

本手册所包含的例子和图表仅仅用于说明。因为任何特定安装有着特定的变化因素和需求, 罗克韦尔自动化公司不承担用户基于例子和图表中实际应用的任何责任或义务。

关于本手册中所说明的信息、电路、设备或软件, 罗克韦尔自动化公司不承担任何专利责任。

如果没有得到罗克韦尔自动化公司书面允许, 严厉禁止任何团体、公司、个人对本手册的内容进行全部或部分复制。

关于本手册

使用这些表格估计内存的使用情况和用户逻辑的执行时间。这些信息还可以用于确定不同的编程选项。

这些表格中的信息是针对13版本的RSLogix® 5000软件以及13版本的控制器固件。唯一的例外是设备的状态指令, 它们是针对15版本的。由于工程的组态信息以及用户所使用的软件和固件版本不同, 实际结果可能会不同。

重要事项

1756-L63 控制器使用了缓存机制, 增强了指令的性能。实际的性能取决于数据是如何顺序排列的以及数据存取的频率。

缓存对于位指令(XIC, XIO, OTE, OTU, OTL)的执行时间有着重要的影响。例如, 在工程充分利用缓存的情况下, XIC指令有0.05 μs的最佳执行时间。而在工程较少使用缓存的情况下, XIC指令有0.4 μs的最差执行时间。一条XIC指令的典型执行时间接近于0.1 μs。

当把工程下载到控制器时, 控制器会优化内存的使用, 这样能够比按照计算表格所计算出的内存使用情况减少10%左右。

示例-2

梯形图指令

以下是1756-L63 控制器的一些示例:

示例	数据类型	内存 (字节):	执行时间(μs):	描述
ADD	DINT	28	0.26	ADD 指令
Source A (源址 A)	DINT			
Source B (源址 B)	DINT			
Destination(目的地址)	DINT			
		28	0.26	总计

数组成员

当数组使用标签作为某个成员时 (例如: Array_A[Tag_B]), 需要额外的内存和执行时间, 这取决于数组的维数。对数组进行引用的每个参数将增加指令的内存使用和执行时间。

示例	数据类型	内存 (字节):	执行时间(μs):	描述
ADD	DINT	28	0.26	ADD 指令
Source A (源址 A)	DINT[DINT]	84	0.69	数组成员
Source B (源址 B)	DINT			
Destination(目的地址)	DINT			
		112	0.95	总计

表达式

如果指令中包含表达式 (CMP, CPT, FAL, FSC), 则表达式中的每个运算符将增加内存和执行时间。对于运算符, 使用相应指令的计算值。

以下是1756-L63控制器的一些示例:

示例	数据类型	内存 (字节):	执行时间(μs):	描述
CPT (tag_a + tag_b)		76	1.65	CPT 指令
ADD (+)	DINT	28	0.26	ADD 运算符
		104	1.90	总计

数据类型转换

通常Logix5000控制器进行比较或操作的数据为DINT或REAL型(最佳数据类型)。

如果用户使用的不是最佳数据类型或者使用了混合数据类型，必须增加用于数据类型转换的内存和执行时间。

如果在一条指令中混合使用整型和REAL型，控制器需要把操作数转化为REAL型，然后再转化为最终的数据类型。

示例:	数据类型:	内存 (字节):	执行时间(μs):	描述
ADD	REAL	44	1.52	ADD 指令
Source A (源址 A)	DINT	96	2.40	DINT到REAL转换
Source B (源址 B)	REAL			
Destination(目的地址)	REAL			
		140	3.92	总计
ADD	REAL	44	1.52	ADD 指令
Source A (源址 A)	DINT	96	2.40	从DINT转换为REAL
Source B (源址 B)	REAL			
Destination(目的地址)	DINT	92	3.50	从REAL转换为DINT
		232	7.43	总计
ADD	DINT	28	0.26	ADD 指令
Source A (源址 A)	INT	80	0.52	从INT转换为DINT
Source B (源址 B)	INT	80	0.52	从INT转换为DINT
Destination(目的地址)	INT	72	2.24	从DINT转换为INT
		260	3.53	总计

示例-4

功能块元素

功能块元素包括:

功能块指令-

这些时间仅包括指令的执行时间。它们不包括IREF, OREF或连线的执行时间。
不管功能块是存在于功能块图中或者结构文本中都使用相同的时间。

IREF和 OREF-

根据IREF或OREF标签的数据类型选择IREF或OREF的时间。
立即数不需要增加任何时间。

连线-

根据连线末端的引脚数据类型决定连线的执行时间。

以下是1756-L63控制器的功能块图的示例:



结构文本

结构中所包括的赋值操作、指令和注释的数量和复杂性增加了所需的内存和执行时间。

以下是1756-L63 控制器的一个示例：

示例	数据类型	内存 (字节):	执行 时间(μs):	描述
Tag_A := Tag_B;	DINT	92	0.27	简单赋值
Tag_A	DINT			
Tag_B	DINT			
		92	0.27	总计

示例	数据类型	内存 (字节):	执行 时间(μs):	描述
Tag_A := Tag_B + Tag_C;				复杂赋值。CPT 指令的时间数加上ADD 指令的时间数
Tag_A	DINT			
Tag_B	DINT			
Tag_C	DINT			
CPT	DINT	76	1.65	CPT 指令的执行时间和使用内存
OADD (+)	DINT	28	0.26	ADD 指令的执行时间和使用内存
		104	1.90	总计

梯形图指令-6

梯形图指令	数据类型	注释	内存 (字节)	执行时间 (μs)					
				1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63			
ABL	n/a		52	13.3	11.2	4.8			
ABS	DINT		32	0.61	0.60	0.28			
ABS	REAL		56	0.88	0.86	0.41			
ACB	n/a		52	13.5	11.0	3.4			
ACL	n/a		64	139.8	102.6	28.2			
ACS	REAL		48	271.0	249.6	31.8			
ADD	DINT		28	0.56	0.55	0.26			
ADD	REAL		44	10.7	10.4	1.5			
AFI	n/a		4	0.05	0.05	0.03			
AHL	n/a		68	104.0	77.5	25.1			
AND	DINT		28	0.41	0.52	0.26			
ARD	n/a		76	88.4	66.0	2.2			
ARL	n/a		76	88.7	66.0	2.7			
ASN	REAL		48	261.7	240.8	30.1			
ATN	REAL		48	223.5	212.3	21.3			
AVE	INT	x = 长度		55.3	+ (x * 7.0)	48.0	+ (x * 6.1)	14.4	+ (x * 2.4)
AVE	REAL	x = 长度	116	45.0	+ (x * 14.6)	39.2	+ (x * 13.6)	12.3	+ (x * 3.2)
AVE	SINT	x = 长度		55.0	+ (x * 6.6)	47.7	+ (x * 5.8)	14.3	+ (x * 2.3)
AWA	n/a		80	89.6	66.4	18.5			
AWT	n/a		80	88.7	66.5	19.6			
BRK	n/a		44	n/a	n/a	n/a			
BSL	DINT	x = 长度 进位舍入x /32得到整数	52	7.8	+ ((x /32) * 0.8)	6.3	+ ((x /32) * 0.6)	2.4	+ ((x /32) * 0.2)
BSR	DINT	x = 长度 进位舍入x /32得到整数	52		+ ((x /32) * 0.8)	7.0	+ ((x /32) * 0.6)	2.6	+ ((x /32) * 0.2)
BTD	DINT		52	11.5		9.2		2.7	
CLR	DINT		20	0.35		0.34		0.16	
CLR	REAL		20	0.40		0.39		0.18	
CMP	n/a	e = 表达式中运算符执行时间	76	4.3		3.6		1.4	
CONCAT	n/a	x = Source A(源址A)的字符数 + Source B(源址B)的字符数	116	10.6	+ (x * 1.5)	9.0	+ (x * 1.2)	2.3	+ (x * 0.2)
COP	DINT	x = 长度	64	6.9	+ (x * 0.3)	6.5	+ (x * 0.3)	3.0	+ (x * 0.2)
COP	INT	x = 长度		6.5	+ (x * 0.2)	6.1	+ (x * 0.2)	2.8	+ (x * 0.1)
COP	REAL	x = 长度	64	6.9	+ (x * 0.3)	6.5	+ (x * 0.3)	3.0	+ (x * 0.2)
COP	SINT	x = 长度		6.7	+ (x * 0.1)	6.4	+ (x * 0.1)	2.9	+ (x * 0.0)
COS	REAL		48	221.7		207.4		25.5	
CPS	DINT	x = 长度	64	14.5	+ (x * 0.3)	12.5	+ (x * 0.3)	4.5	+ (x * 0.2)
CPS	INT	x = 长度		14.1	+ (x * 0.2)	12.1	+ (x * 0.2)	4.3	+ (x * 0.1)

梯形图指令	数据类型	注释	内存 (字节)	执行时间(μs)					
				1756-L1, -L1Mx		1756-L55Mxx		1756-L61,-L62, -L63	
CPS	REAL	x = 长度	64	14.5	+ (x * 0.3)	12.5	+ (x * 0.3)	4.5	+ (x * 0.2)
CPS	SINT	x = 长度		14.3	+ (x * 0.1)	12.4	+ (x * 0.1)	4.4	+ (x * 0.0)
CPT	DINT	e = 表达式中运算符执行时间	76	4.7		4.0		1.6	
CPT	REAL	e = 表达式中运算符执行时间	96	4.7		4.0		1.6	
CTD	COUNTER		8	0.42		0.41		0.18	
CTU	COUNTER		8	0.43		0.42		0.18	
DDT 0 不匹配	DINT	x = 基于ALL 模式进行比较的位数	72	13.0	+ (x * 1.4)	10.6	+ (x * 1.0)	3.9	+ (x * 0.4)
DDT 1 不匹配	DINT	x = 基于ALL 模式进行比较的位数	72	27.7	+ (x * 1.4)	21.5	+ (x * 1.0)	7.6	+ (x * 0.4)
DDT 2 不匹配	DINT	x = 基于ALL 模式进行比较的位数	72	41.4	+ (x * 1.4)	31.5	+ (x * 1.0)	10.9	+ (x * 0.4)
DEG	REAL		52	18.7		18.1		1.6	
DELETE	n/a	x = 目的地址的字符数	108	10.2	+ (x * 1.5)	8.5	+ (x * 1.2)	2.3	+ (x * 0.2)
DIV	DINT		44	11.0		10.5		5.0	
DIV	REAL		44	18.7		18.1		1.9	
DTOS	n/a	x = 目的地址的字符数	72	70.2	+ (x * 0.6)	43.7	+ (x * 0.5)	7.1	+ (x * 0.1)
DTR	DINT		40	2.8		2.4		1.0	
EOT	n/a		48	n/a		n/a		n/a	
EQU	DINT		20	0.38		0.37		0.18	
EQU	REAL		20	0.37		0.37		0.23	
FAL	DINT	x = 一次扫描所操作的元素数 e = 表达式中运算符执行时间	92	10.2	+ (x * (4.0 + e))	9.7	+ (x * (3.8 + e))	4.5	+ (x * (1.6 + e))
FAL	REAL	x = 一次扫描所操作的元素数 e = 表达式中运算符执行时间	116	10.2	+ (x * (4.0 + e))	9.7	+ (x * (3.8 + e))	4.5	+ (x * (1.6 + e))
FBC 0 不匹配	DINT	x = 基于ALL 模式以进行比较的位数	72	13.1	+ (x * 1.4)	10.7	+ (x * 1.0)	4.0	+ (x * 0.4)
FBC 1 不匹配	DINT	x = 基于ALL 模式以进行比较的位数	72	26.5	+ (x * 1.4)	20.6	+ (x * 1.0)	7.4	+ (x * 0.4)
FBC 2 不匹配	DINT	x = 基于ALL 模式以进行比较的位数	72	38.8	+ (x * 1.4)	29.6	+ (x * 1.0)	10.3	+ (x * 0.4)
FFL	SINT			9.7		8.0		3.0	
FFL	INT			10.8		8.8		3.3	

梯形图指令-8

梯形图指令	数据类型	注释	内存 (字节)	执行时间 (μs)				
				1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63		
FFL	DINT		64	10.2	8.3	3.1		
FFL	REAL		64	10.2	8.3	3.1		
FFU	SINT	x = 长度		11.0 + (x * 0.6)	8.9 + (x * 0.5)	3.3 + (x * 0.2)		
FFU	INT	x = 长度		12.0 + (x * 1.0)	9.6 + (x * 0.8)	3.5 + (x * 0.3)		
FFU	DINT	x = 长度	64	12.4 + (x * 0.6)	9.9 + (x * 0.4)	3.6 + (x * 0.2)		
FFU	REAL	x = 长度	64	12.4 + (x * 0.6)	9.9 + (x * 0.4)	3.7 + (x * 0.2)		
FINd	n/a	x = 搜索时的字符数 r = 结果 s = 开始	108	7.6 + (1.8 * x) + (1.6 * (r - s + 1))	6.3 + (1.4 * x) + (1.2 * (r - s + 1))	2.1 + (0.2 * x) + (0.2 * (r - s + 1))		
FLL	SINT	x = 长度		4.4 + (x * 0.2)	4.1 + (x * 0.3)	1.9 + (x * 0.1)		
FLL	INT	x = 长度		4.7 + (x * 0.2)	4.3 + (x * 0.3)	2.0 + (x * 0.1)		
FLL	DINT	x = 长度	60	5.2 + (x * 0.2)	4.8 + (x * 0.2)	2.2 + (x * 0.1)		
FLL	REAL	x = 长度	60	5.2 + (x * 0.2)	4.9 + (x * 0.2)	2.2 + (x * 0.1)		
FOR	DINT	x = 终值/步长	64	18.1 + (x * 7.9)	14.4 + (x * 6.4)	5.2 + (x * 2.3)		
FRD	n/a		40	11.4	8.7	3.1		
FSC	DINT	x = 一次扫描所操作的元素数 e = 表达式中运算符执行时间	148	10.7 + (x * (3.9 + e))	10.1 + (x * (3.7 + e))	4.6 + (x * (1.5 + e))		
FSC	REAL	x = 一次扫描所操作的元素数 e = 表达式中运算符执行时间	152	10.7 + (x * (3.9 + e))	10.1 + (x * (3.7 + e))	4.6 + (x * (1.5 + e))		
GEQ	DINT		20	0.38	0.37	0.18		
GEQ	REAL		36	0.59	0.57	0.28		
GRT	DINT		20	0.38	0.37	0.18		
GRT	REAL		36	0.59	0.57	0.28		
GSV	n/a		84	参见 GSV SSV 属性				
INSERT	n/a	x = 目的地址的字符数	124	14.1 + (x * 1.1)	11.4 + (x * 0.9)	3.1 + (x * 0.2)		
JMP	n/a		24	1.6	1.2	0.51		
JSR (无参数)	n/a		56	11.4	10.9	5.1		
JSR/RET	SINT	x = 参数个数 — 对 JSR/RET 指令的执行时间	96	21.5 + (x * 3.8)	20.7 + (x * 3.7)	9.2 + (x * 1.8)		
JSR/RET	INT	x = 参数个数 — 对 JSR/RET 指令的执行时间	96	21.5 + (x * 4.1)	20.7 + (x * 4.1)	9.9 + (x * 2.0)		
JSR/RET	DINT	x = 参数个数 — 对 JSR/RET 指令的执行时间	96	21.5 + (x * 3.6)	20.7 + (x * 3.5)	9.2 + (x * 1.7)		

梯形图指令	数据类型	注释	内存 (字节)	执行时间 (μs)					
				1756-L1, -L1Mx		1756-L55Mxx		1756-L61, -L62, -L63	
JSR/RET	REAL	x = 参数个数 —对JSR/RET 指令的执行时间	96	21.5	+ (x * 3.6)	20.7	+ (x * 3.5)	10.3	+ (x * 1.7)
JSR/SBR	SINT	x = 参数个数 —对JSR/SBR 指令的执行时间	96	22.2	+ (x * 3.8)	21.4	+ (x * 3.7)	9.7	+ (x * 1.8)
JSR/SBR	INT	x = 参数个数 —对JSR/SBR 指令的执行时间	96	22.2	+ (x * 4.1)	21.4	+ (x * 4.1)	9.5	+ (x * 2.0)
JSR/SBR	DINT	x = 参数个数 —对JSR/SBR 指令的执行时间	96	22.2	+ (x * 3.6)	21.4	+ (x * 3.5)	9.3	+ (x * 1.7)
JSR/SBR	REAL	x = 参数个数 —对JSR/SBR 指令的执行时间	96	22.2	+ (x * 3.6)	21.4	+ (x * 3.5)	9.5	+ (x * 1.7)
LBL	n/a		12	0.17		0.16		0.08	
LEQ	DINT		20	0.38		0.37		0.18	
LEQ	REAL		36	0.59		0.57		0.28	
LES	DINT		20	0.38		0.37		0.18	
LES	REAL		36	0.59		0.57		0.28	
LFL	DINT		64	10.2		8.3		3.1	
LFL	INT			10.8		8.8		3.3	
LFL	REAL		64	10.2		8.3		3.1	
LFL	SINT			9.7		8.0		3.0	
LFU	DINT		64	14.2		11.2		4.1	
LFU	INT			13.3		10.7		3.9	
LFU	REAL		64	14.2		11.2		4.1	
LFU	SINT			11.9		9.6		3.5	
LIM	DINT		52	0.80		0.78		0.39	
LIM	REAL		44	3.5		2.9		1.3	
LN	REAL		48	191.9		181.2		19.8	
LOG	REAL		48	192.3		181.6		19.8	
LOWER	n/a	x = 源址的字符数	88	7.4	+ (x * 1.4)	6.4	+ (x * 1.1)	1.9	+ (x * 0.2)
MAAT	n/a		56	174		104		49	
MAFR	n/a		56	155		92		72	
MAG	n/a		172	654		291		118	
MAH (开关/标号)	n/a		56	83		52		42	
MAHD	n/a		72						
MAJ	n/a		116	258		149		54	
MAJ (带速度接合)	n/a			449		284		68	
MAM	n/a		124	507		279		70	
MAM(带速度接合)	n/a			707		405		84	
MAOC	n/a		476						
MAPC	n/a		168	464		286		124	
MAR	n/a		96	193		143		84	

梯形图指令-10

梯形图指令	数据类型	注释	内存 (字节)	执行时间 (μs)					
				1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63			
MAS (适用于移动和点动运行)	n/a		84	355	212	67			
MAS (适用于独立运动类型)	n/a			131	82	41			
MASD	n/a		56	156	94	70			
MASR	n/a		56	50	33	24			
MATC	n/a		124	178	107	59			
MAW	n/a		72	191	118	80			
MCCD	n/a		236	126	122	56			
MCCM	n/a		420	522	527	133			
MCCP - 线性	n/a		180	463	267	13			
MCCP - 三次方	n/a		180	160	89	10			
MCD	n/a		96	96	71	47			
MCLM	n/a		260	733	713	138			
MCR	DINT		4	0.06	0.05	0.03			
MCS	n/a		80	109	107	45			
MCS D	n/a		48	323	316	135			
MCSR	n/a		48	172	158	64			
MCSV	n/a		144						
MDF	n/a		56						
MDO	n/a		72						
MDOC	n/a		120						
MDR	n/a		64	163	104	75			
MDW	n/a		56	150	100	71			
MEQ	DINT		32	0.59	0.58	0.28			
MGPS (带有移动和点动运行功能的硬关机)	n/a		60	63	48	42			
MGPS (带有移动和点动运行功能的快速关机)	n/a		60	68	50	44			
MGPS (带有移动和点动运行功能的快速停止)	n/a		60	67	50	44			
MGS (带有移动和点动运行功能)	n/a		60	71	43	36			
MGSD	n/a		52	70	47	34			
MGSP	n/a		52						
MGSR	n/a		52	73	49	34			
MID	n/a	x = 目的地址的字符数	108	10.1	+ (x * 1.5)	8.2	+ (x * 1.2)	2.3	+ (x * 0.2)
MOD	DINT		44	20.2		18.0		7.8	
MOD	REAL		44	63.8		57.0		10.0	
MOV	DINT-DINT		24	0.45		0.44		0.20	

梯形图指令	数据类型	注释	内存 (字节)	执行时间(μs)		
				1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63
MOV	REAL-REAL		48	0.83	0.81	0.39
MRAT	n/a		56	56	36	26
MRHD	n/a		64			
MRP	n/a		72	68	42	28
MSF	n/a		56	170	107	82
MSG	n/a		36	97.3	68.6	24.7
MSO	n/a		56	61	38	28
MUL	DINT		44	9.5	9.2	4.4
MUL	REAL		44	17.9	17.4	1.6
MVM	DINT		44	10.4	8.5	2.4
NEG	DINT		28	0.56	0.55	0.26
NEG	REAL		56	0.93	0.91	0.44
NEQ	DINT		20	0.38	0.37	0.18
NEQ	REAL		20	0.37	0.37	0.19
NOP	n/a		4	0.05	0.06	0.03
NOT	DINT		28	0.44	0.49	0.27
ONS	BOOL		36	2.8	2.6	1.3
OR	DINT		28	0.43	0.53	0.26
OSF	BOOL		44	3.4	2.8	1.2
OSR	BOOL		44	3.7	3.0	1.2
OTE	BOOL		4	0.19	0.18	0.08
OTL	BOOL		4	0.19	0.19	0.08
OTU	BOOL		4	0.18	0.18	0.08
PATT	n/a	15版本	48		114.4	39.6
PCLF	n/a	15版本	40		34.8	5.9
PCMD	n/a	15版本	56		91.4	24.2
PDET	n/a	15版本	40		16.5	3.2
PFL	n/a	15版本	44		3.8	1.1
PID(独立- 从模式)	DINT		228	396.2	363.4	65.4
PID(独立)	DINT			374	342.8	62.3
PID(ISA- 从属)	DINT			443	408.3	70
PID(手动模式)	DINT			328.9	298.3	59.6
PID(设定输出模式)	DINT			328.9	299.1	61.9
PID(独立- 从模式)	REAL		92	376.5	347.6	61.1
PID(独立)	REAL			354.7	326.9	58.4
PID(ISA - 从属)	REAL			423	392.3	67
PID(手动模式)	REAL			309.7	283.4	55.3
PID(设定输出模式)	REAL			309.7	283.4	58.6
POVR	n/a	15版本	56		15.0	3.0

梯形图指令-12

梯形图指令	数据类型	注释	内存 (字节)	执行时间 (μs)			
				1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63	
PPD	n/a	15 版本	36		9.8	2.1	
PRNP	n/a	15 版本	36		7.6	1.7	
PSC	n/a	15 版本	36		5.1	1.2	
PXRQ	n/a	15 版本	76		6.4	1.7	
RAD	REAL		52	18.3	17.8	1.6	
RES	T,C或R		8	0.32	0.32	0.13	
RET (在FOR循环中)	n/a		40	4.5	4.3	2.1	
RET (无参数)	n/a		40	4.1	3.9	2.4	
RTO	TIMER		8	0.43	0.43	0.18	
RTOS - 示例 1	n/a	源址 = 1234.5677	72	404.1	236.3	67.5	
RTOS - 示例 2	n/a	源址 = 1.234	72	385.2	225.1	64.5	
SBR (无参数)	n/a		40	4.8	4.6	2.1	
SFP			56				
SFR			60				
SIN	REAL		48	227.9	213.6	25.5	
SIZE	DINT		124	5.5	5.0	1.7	
SOR - EOR (空行梯级)			16				
SQI	DINT		48	3.6	3.0	1.3	
SQL	DINT		48	6.1	5.0	1.9	
SQO	DINT		44	6.2	5.1	2.0	
SQR	DINT		40	9.9	7.5	2.7	
SQR	REAL		40	37.3	27.8	9.4	
SRT	DINT	随长度和随机数而变	108	30.2	25.7	10.6	
SRT	REAL	随长度和随机数而变	108	31.1	26.3	11.1	
SSV	n/a		84	参见 GSV SSV 属性			
STD	DINT	x = 长度	104	114.4	+ (x * 47.3)	30.6	+ (x * 8.9)
STD	INT	x = 长度		114.5	+ (x * 48.1)	30.6	+ (x * 9.1)
STD	REAL	x = 长度		116.0	+ (x * 52.3)	29.7	+ (x * 8.9)
STD	SINT	x = 长度		107.8	+ (x * 47.8)	31.0	+ (x * 9.0)
STOD - 示例 1	n/a	源址 = ABCDEFGH1234ABCDEFGH	72	76.3	52.8	10.7	
STOD - 示例 2	n/a	源址 = 1234	72	52.2	34.4	7.5	
STOR - 示例 1	n/a	源址 = ABCDEFGH1.234ABCDEFGH	72	296.7	183.9	52.4	
STOR - 示例 2	n/a	源址 = 1.234	72	272.7	165.4	47.3	
SUB	DINT		28	0.56	0.55	0.26	
SUB	REAL		44	10.6	10.2	1.6	
SWPB (高低)	DINT		72	5.5	4.5	1.5	

梯形图指令	数据类型	注释	内存 (字节)	执行时间 (μs)		
				1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63
SWPB (颠倒)	DINT		72	5.5	4.5	1.4
SWPB (字)	DINT		72	5.1	4.2	1.4
TAN	REAL		48	288.2	271.2	29.1
TND	n/a		12	n/a	n/a	n/a
TOD	n/a		40	14.9	11.4	4
TOF	TIMER		8	0.33	0.31	0.13
TON	TIMER		8	0.42	0.42	0.18
TRN	DINT		40	13.0	10.2	3.6
TRN	REAL		92	21.1	16.7	6
UID	n/a		36	47.7	33.3	11.2
UIE	n/a		36	47.1	32.8	11.3
UPPER	n/a	x = 源址字符数	88	7.4 + (x * 1.4)	6.4 + (x * 1.1)	1.8 + (x * 0.2)
XIC	BOOL		4	0.11	0.10	0.05
XIO	BOOL		4	0.11	0.11	0.05
XOR	DINT		28	0.40	0.52	0.31
XPY	REAL	实际的执行时间取决于操作数值	52	511.4	454.4	77.3

梯形图指令-14

梯形图指令	数据类型	注释	内存 (字节)	执行时间 (μs)					
				1769-L20	1769-L30		1769-L31		
ABL	n/a		52	15.2		15.7		3.8	
ABS	DINT		32	0.76		0.78		0.30	
ABS	REAL		56	1.05		1.07		0.45	
ACB	n/a		52	15.6		15.9		2.2	
ACL	n/a		64	134.3		136.5		36.0	
ACS	REAL		48	334.0		339.4		35.7	
ADD	DINT		28	0.76		0.77		0.29	
ADD	REAL		44	13.3		13.5		1.7	
AFI	n/a		4	0.07		0.05		0.03	
AHL	n/a		68	102.7		104.2		33.2	
AND	DINT		28	0.69		0.70		0.40	
ARD	n/a		76	86.2		87.5		2.9	
ARL	n/a		76	86.3		87.8		4.3	
ASN	REAL		48	322.6		327.8		34.3	
ATN	REAL		48	275.5		279.9		24.1	
AVE	INT	x = 长度		68.0	+ (x * 8.6)	63.4	+ (x * 8.0)	-3.0	+ (x * .0)
AVE	REAL	x = 长度	116	55.8	+ (x * 18.0)	51.8	+ (x * 16.7)	12.8	+ (x * .1)
AVE	SINT	x = 长度		68.0	+ (x * 8.1)	63.3	+ (x * 7.5)	-8.2	+ (x * .0)
AWA	n/a		80	86.3		87.7		25.4	
AWT	n/a		80	86.4		87.9		27.2	
BRK	n/a		44	n/a		n/a		n/a	
BSL	DINT	x = 长度 进位舍入x /32得到整数	52	9.8	+ ((x /32) * 1.0)	9.2	+ ((x /32) * 0.9)	2.7	+ ((x /32) * 0.2)
BSR	DINT	x = 长度 进位舍入x /32得到整数	52	10.9	+ ((x /32) * 1.0)	10.1	+ ((x /32) * 0.9)	2.9	+ ((x /32) * 0.2)
BTD	DINT		52	11.6		10.8		3.0	
CLR	DINT		20	0.48		0.50		0.17	
CLR	REAL		20	0.58		0.57		0.20	
CMP	n/a	e = 表达式中运算符执行时间	76	5.3		4.9		1.6	
CONCAT	n/a	x = Source A(源址A)的字符数+ Source B(源址B)的字符数	116	12.4	+ (x * 1.7)	12.1	+ (x * 1.7)	2.9	+ (x * 0.2)
COP	DINT	x = 长度	64	8.7	+ (x * 0.4)	8.1	+ (x * 0.4)	3.4	+ (x * 0.2)
COP	INT	x = 长度		8.1	+ (x * 0.2)	7.6	+ (x * 0.2)	3.2	+ (x * 0.1)
COP	REAL	x = 长度	64	8.6	+ (x * 0.4)	8.1	+ (x * 0.4)	3.4	+ (x * 0.2)
COP	SINT	x = 长度		8.5	+ (x * 0.1)	7.9	+ (x * 0.1)	3.2	+ (x * 0.0)
COS	REAL		48	273.3		277.7		29.1	
CPS	DINT	x = 长度	64	15.5	+ (x * 0.4)	14.4	+ (x * 0.4)	5.0	+ (x * 0.2)
CPS	INT	x = 长度		15.0	+ (x * 0.2)	13.9	+ (x * 0.2)	4.9	+ (x * 0.1)

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间 (μs)					
				1769-L20		1769-L30		1769-L31	
CPS	REAL	x = 长度	64	15.5	+ (x * 0.4)	14.4	+ (x * 0.4)	5.1	+ (x * 0.2)
CPS	SINT	x = 长度		15.3	+ (x * 0.1)	14.3	+ (x * 0.1)	5.0	+ (x * 0.0)
CPT	DINT	e = 表达式中运算符执行时间	76	5.8		5.9		1.9	
CPT	REAL	e = 表达式中运算符执行时间	96	5.8		5.9		1.9	
CTD	COUNTER		8	0.67		0.69		0.20	
CTU	COUNTER		8	0.66		0.67		0.20	
DDT 0 不匹配	DINT	x = 基于ALL 模式进行比较的位数	72	16.5	+ (x * 1.7)	16.7	+ (x * 1.7)	4.4	+ (x * 0.4)
DDT 1 不匹配	DINT	x = 基于ALL 模式进行比较的位数	72	34.6	+ (x * 1.7)	35.1	+ (x * 1.7)	8.7	+ (x * 0.4)
DDT 2 不匹配	DINT	x = 基于ALL 模式进行比较的位数	72	51.4	+ (x * 1.7)	52.2	+ (x * 1.7)	12.4	+ (x * 0.4)
DEG	REAL		52	23.1		23.5		1.8	
DELETE	n/a	x = 目的地址的字符数	108	11.2	+ (x * 1.7)	11.5	+ (x * 1.7)	2.8	+ (x * 0.2)
DIV	DINT		44	13.6		13.8		5.6	
DIV	REAL		44	23.1		23.4		2.2	
DTOS	n/a	x = 目的地址的字符数	72	79.7	+ (x * 0.8)	80.6	+ (x * 0.8)	8.1	+ (x * 0.1)
DTR	DINT		40	3.6		3.3		1.1	
EOT	n/a		48	n/a		n/a		n/a	
EQU	DINT		20	0.46		0.44		0.20	
EQU	REAL		20	0.47		0.43		0.23	
FAL	DINT	x = 一次扫描所操作的元素数 e = 表达式中运算符执行时间	92	12.7	+ (x * (4.9 + e))	11.8	+ (x * (4.6 + e))	5.4	+ (x * (1.9 + e))
FAL	REAL	x = 一次扫描所操作的元素数 e = 表达式中运算符执行时间	116	12.7	+ (x * (4.9 + e))	11.8	+ (x * (4.6 + e))	5.4	+ (x * (1.9 + e))
FBC 0 不匹配	DINT	x = 基于ALL 模式以进行比较的位数	72	16.6	+ (x * 1.7)	16.8	+ (x * 1.7)	4.6	+ (x * 0.4)
FBC 1 不匹配	DINT	x = 基于ALL 模式以进行比较的位数	72	33.1	+ (x * 1.7)	33.6	+ (x * 1.7)	8.5	+ (x * 0.4)
FBC 2 不匹配	DINT	x = 基于ALL 模式以进行比较的位数	72	48.2	+ (x * 1.7)	49.1	+ (x * 1.7)	11.8	+ (x * 0.4)
FFL	SINT			12.2		11.3		3.4	
FFL	INT			13.5		12.6		3.7	

梯形图指令-16

梯形图指令	数据类型	注释	内存 (字节)	执行时间 (μs)		
				1769-L20	1769-L30	1769-L31
FFL	DINT		64	12.6	11.8	3.5
FFL	REAL		64	12.7	11.8	3.5
FFU	SINT	x = 长度		13.9 + (x * 0.8)	12.9 + (x * 0.7)	3.7 + (x * 0.2)
FFU	INT	x = 长度		15.1 + (x * 1.3)	14.0 + (x * 1.2)	4.0 + (x * 0.3)
FFU	DINT	x = 长度	64	15.5 + (x * 0.7)	14.5 + (x * 0.6)	4.1 + (x * 0.2)
FFU	REAL	x = 长度	64	15.5 + (x * 0.7)	14.4 + (x * 0.6)	5.0 + (x * 0.1)
FIN	n/a	x = 搜索时的字符数 r = 结果 s = 开始	108	8.6 + (2 * x) + (1.8 * (r - s + 1))	8.4 + (2.1 * x) + (1.8 * (r - s + 1))	2.3 + (0.3 * x) + (0.2 * (r - s + 1))
FLL	SINT	x = 长度		5.5 + (x * 0.4)	5.2 + (x * 0.3)	2.1 + (x * 0.1)
FLL	INT	x = 长度		5.8 + (x * 0.4)	5.4 + (x * 0.3)	2.2 + (x * 0.1)
FLL	DINT	x = 长度	60	6.5 + (x * 0.3)	6.1 + (x * 0.3)	2.5 + (x * 0.1)
FLL	REAL	x = 长度	60	6.5 + (x * 0.3)	6.1 + (x * 0.3)	2.5 + (x * 0.1)
FOR	DINT	x = 终值/步长	64	22.5 + (x * 9.7)	22.9 + (x * 9.8)	5.9 + (x * 2.6)
FRD	n/a		40	14.1	14.3	3.4
FSC	DINT	x = 一次扫描所操作的元素数 e = 表达式中运算符执行时间	148	13.3 + (x * (4.8 + e))	12.4 + (x * (4.5 + e))	5.6 + (x * (1.7 + e))
FSC	REAL	x = 一次扫描所操作的元素数 e = 表达式中运算符执行时间	152	13.3 + (x * (4.8 + e))	12.4 + (x * (4.5 + e))	5.6 + (x * (1.7 + e))
GEQ	DINT		20	0.46	0.44	0.22
GEQ	REAL		36	0.73	0.67	0.35
GRT	DINT		20	0.46	0.44	0.21
GRT	REAL		36	0.72	0.68	0.33
GSV	n/a		84	参见 GSV SSV 属性		
INSERT	n/a	x = 目的地址的字符数	124	16.4 + (x * 1.3)	16.0 + (x * 1.4)	3.1 + (x * 0.2)
JMP	n/a		24	2.0	2.1	0.6
JSR (无参数)	n/a		56	14.1	14.4	5.8
JSR/RET	SINT	x = 参数个数 一对JSR/RET 指令的执行时间	96	26.6 + (x * 4.8)	27.0 + (x * 4.9)	9.9 + (x * 2.1)
JSR/RET	INT	x = 参数个数 一对JSR/RET 指令的执行时间	96	26.6 + (x * 5.2)	27.0 + (x * 5.3)	10.0 + (x * 2.4)
JSR/RET	DINT	x = 参数个数 一对JSR/RET 指令的执行时间	96	26.6 + (x * 4.4)	27.0 + (x * 4.5)	10.2 + (x * 2.0)

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间 (μs)				
				1769-L20	1769-L30	1769-L31		
JSR/RET	REAL	x = 参数个数 —对JSR/RET 指令的执行时间	96	26.6	+ (x * 4.5)	27.1	+ (x * 4.6)	10.3 + (x * 2.0)
JSR/SBR	SINT	x = 参数个数 —对JSR/SBR 指令的执行时间	96	27.5	+ (x * 4.8)	27.9	+ (x * 4.9)	11.2 + (x * 2.1)
JSR/SBR	INT	x = 参数个数 —对JSR/SBR 指令的执行时间	96	27.4	+ (x * 5.2)	27.9	+ (x * 5.3)	10.3 + (x * 2.4)
JSR/SBR	DINT	x = 参数个数 —对JSR/SBR 指令的执行时间	96	27.5	+ (x * 4.4)	27.9	+ (x * 4.5)	10.5 + (x * 2.0)
JSR/SBR	REAL	x = 参数个数 —对JSR/SBR 指令的执行时间	96	27.4	+ (x * 4.5)	27.9	+ (x * 4.6)	10.5 + (x * 2.0)
LBL	n/a		12	0.27		0.26		0.09
LEQ	DINT		20	0.46		0.44		0.21
LEQ	REAL		36	0.72		0.68		0.34
LES	DINT		20	0.46		0.44		0.21
LES	REAL		36	0.73		0.67		0.33
LFL	DINT		64	12.7		11.8		3.5
LFL	INT			13.5		12.6		3.7
LFL	REAL		64	12.7		11.8		3.5
LFL	SINT			12.2		11.4		3.3
LFU	DINT		64	17.7		16.4		4.6
LFU	INT			16.7		15.6		4.3
LFU	REAL		64	17.7		16.4		4.6
LFU	SINT			15.0		14.0		3.9
LIM	DINT		52	0.99		0.92		0.44
LIM	REAL		44	4.4		4.0		1.4
LN	REAL		48	236.5		240.3		22.5
LOG	REAL		48	237.1		240.9		22.4
LOWER	n/a	x = 源址的字符数	88	8.4	+ (x * 1.6)	8.4	+ (x * 1.6)	1.7 + (x * 0.2)
MAAT	n/a		56					
MAFR	n/a		56					
MAG	n/a		172					
MAH (开关/标号)	n/a		56					
MAHD	n/a		72					
MAJ	n/a		116					
MAJ (带速度接合)	n/a							
MAM	n/a		124					
MAM(带速度接合)	n/a							
MAOC	n/a		476					
MAPC	n/a		168					
MAR	n/a		96					

梯形图指令-18

梯形图指令	数据类型	注释	内存 (字节)	执行时间 (μs)		
				1769-L20	1769-L30	1769-L31
MAS (适用于移动和点动运行)	n/a		84			
MAS (适用于独立运动类型)	n/a					
MASD	n/a		56			
MASR	n/a		56			
MATC	n/a		124			
MAW	n/a		72			
MCCD	n/a		236			
MCCM	n/a		420			
MCCP - 线性	n/a		180			
MCCP - 三次方	n/a		180			
MCD	n/a		96			
MCLM	n/a		260			
MCR	DINT		4	0.06	0.06	0.03
MCS	n/a		80			
MCSD	n/a		48			
MCSR	n/a		48			
MCSV	n/a		144			
MDF	n/a		56			
MDO	n/a		72			
MDOC	n/a		120			
MDR	n/a		64			
MDW	n/a		56			
MEQ	DINT		32	0.73	0.68	0.32
MGPS (带有移动和点动运行功能的硬关机)	n/a		60			
MGPS (带有移动和点动运行功能的快速关机)	n/a		60			
MGPS (带有移动和点动运行功能的快速停止)	n/a		60			
MGS (带有移动和点动运行功能)	n/a		60			
MGSD	n/a		52			
MGSP	n/a		52			
MGSR	n/a		52			
MID	n/a	x = 目的地址字符数	108	11.6 + (x * 1.7)	11.2 + (x * 1.8)	2.5 + (x * 0.2)
MOD	DINT		44	23.0	23.3	8.8
MOD	REAL		44	72.3	73.2	12.3
MOV	DINT-DINT		24	0.63	0.58	0.23

梯形图指令	数据类型	注释	内存 (字节)	执行时间(μs)		
				1769-L20	1769-L30	1769-L31
MOV	REAL-REAL		48	1.08	1.02	0.43
MRAT	n/a		56			
MRHD	n/a		64			
MRP	n/a		72			
MSF	n/a		56			
MSG	n/a		36	98.2	98.3	26.4
MSO	n/a		56			
MUL	DINT		44	11.8	12.0	4.9
MUL	REAL		44	22.1	22.5	1.7
MVM	DINT		44	10.3	10.5	2.7
NEG	DINT		28	0.76	0.76	0.28
NEG	REAL		56	1.22	1.25	0.48
NEQ	DINT		20	0.45	0.44	0.21
NEQ	REAL		20	0.47	0.42	0.21
NOP	n/a		4	0.08	0.07	0.03
NOT	DINT		28	0.63	0.65	0.41
ONS	BOOL		36	3.5	3.3	1.4
OR	DINT		28	0.69	0.71	0.40
OSF	BOOL		44	4.3	4.0	1.3
OSR	BOOL		44	4.6	4.3	1.4
OTE	BOOL		4	0.23	0.22	0.09
OTL	BOOL		4	0.23	0.22	0.09
OTU	BOOL		4	0.23	0.21	0.09
PATT	n/a	15版本	48			45.6
PCLF	n/a	15版本	40			6.9
PCMD	n/a	15版本	56			30.7
PDET	n/a	15版本	40			4.2
PFL	n/a	15版本	44			1.3
PID (独立- 从模式)	DINT		228			
PID (独立)	DINT					
PID (ISA - 从属)	DINT					
PID (手动模式)	DINT					
PID (设定输出模式)	DINT					
PID (独立- 从模式)	REAL		92	464.3	471.8	73.2
PID (独立)	REAL			437.5	444.5	69.7
PID (ISA - 从属)	REAL			521.6	530.0	76.4
PID (手动模式)	REAL			382.0	388.1	65.9
PID (设定输出模式)	REAL			382.0	388.1	66.5
POVR	n/a	15版本	56			3.5

梯形图指令-20

梯形图指令	数据类型	注释	内存 (字节)	执行时间(μs)			
				1769-L20	1769-L30	1769-L31	
PPD	n/a	15 版本	36			2.4	
PRNP	n/a	15 版本	36			1.9	
PSC	n/a	15 版本	36			1.4	
PXRQ	n/a	15 版本	76			2.0	
RAD	REAL		52	22.7	23.0	1.8	
RES	T,C或R		8	0.53	0.54	0.15	
RET (在FOR循环中)	n/a		40	5.5	5.7	2.4	
RET (无参数)	n/a		40	5.0	5.1	2.2	
RTO	TIMER		8	0.65	0.67	0.19	
RTOS - 示例 1	n/a	源址 = 1234.5677	72	459.7	465.0	85.6	
RTOS - 示例 2	n/a	源址 = 1.234	72	438.2	443.5	81.4	
SBR (无参数)	n/a		40	5.9	6.0	2.4	
SFP			56				
SFR			60				
SIN	REAL		48	281.0	285.6	29.2	
SIZE	DINT		124	7.0	6.5	1.9	
SOR - EOR (空行梯级)			16				
SQI	DINT		48	4.6	4.7	1.4	
SQL	DINT		48	7.6	7.8	2.2	
SQO	DINT		44	7.9	8.0	2.2	
SQR	DINT		40	12.2	12.4	3.0	
SQR	REAL		40	46.1	46.8	10.5	
SRT	DINT	随长度和随机数而变	108	37.3	38.0	13.3	
SRT	REAL	随长度和随机数而变	108	38.4	39.0	13.8	
SSV	n/a		84	参见 GSV SSV 属性			
STD	DINT	x = 长度	104	140.9 + (x * 63.0)	131.1 + (x * 58.6)	36.7 + (x * 10.3)	
STD	INT	x = 长度		141.0 + (x * 64.3)	131.1 + (x * 59.8)	36.4 + (x * 10.6)	
STD	REAL	x = 长度		143.4 + (x * 68.4)	133.4 + (x * 63.6)	35.0 + (x * 10.2)	
STD	SINT	x = 长度		133.1 + (x * 63.6)	123.8 + (x * 59.2)	36.0 + (x * 10.4)	
STOD - 示例 1	n/a	源址 = ABCDEFGH1234ABCDEFGH	72	87.3	88.1	12.1	
STOD - 示例 2	n/a	源址 = 1234	72	59.7	60.0	8.4	
STOR - 示例 1	n/a	源址 = ABCDEFGH1.234ABCDEFGH	72	337.0	340.7	59.1	
STOR - 示例 2	n/a	源址 = 1.234	72	309.2	312.8	53.3	
SUB	DINT		28	0.74	0.76	0.29	
SUB	REAL		44	13.2	13.4	1.7	
SWPB (高低)	DINT		72	6.4	6.5	1.3	

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间(μs)		
				1769-L20	1769-L30	1769-L31
SWPB (颠倒)	DINT		72	6.4	6.3	1.4
SWPB (字)	DINT		72	5.9	6.1	1.5
TAN	REAL		48	355.3	361.0	33.4
TND	n/a		12	n/a	n/a	n/a
TOD	n/a		40	18.4	18.7	4.5
TOF	TIMER		8	0.55	0.54	0.15
TON	TIMER		8	0.67	0.68	0.20
TRN	DINT		40	14.8	15.0	4.1
TRN	REAL		92	24.0	24.3	6.8
UID	n/a		36	36.1	36.3	11.0
UIE	n/a		36	46.9	47.7	12.7
UPPER	n/a	x = 源址字符数	88	8.6 + (x * 1.6)	8.2 + (x * 1.6)	1.7 + (x * 0.2)
XIC	BOOL		4	0.13	0.12	0.06
XIO	BOOL		4	0.13	0.12	0.06
XOR	DINT		28	0.69	0.70	0.42
XPY	REAL	实际的执行时间 取决于操作数值	52	610.9	620.2	94.1

梯形图指令-22

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间 (μs)					
				1769-L32, -L35"		1794-L33, -L34		DriveLogix5720	
ABL	n/a		52	2.8		14.9		12.5	
ABS	DINT		32	0.32		0.71		0.61	
ABS	REAL		56	0.46		1.03		0.87	
ACB	n/a		52	2.1		15.1		12.7	
ACL	n/a		64	33.3		160.3		135.0	
ACS	REAL		48	35.4		320.6		269.9	
ADD	DINT		28	0.29		0.67		0.56	
ADD	REAL		44	1.7		12.7		10.7	
AFI	n/a		4	0.02		0.06		0.06	
AHL	n/a		68	30.9		116.6		102.0	
AND	DINT		28	0.34		0.73		0.95	
ARD	n/a		76	3.8		102.5		86.4	
ARL	n/a		76	3.4		102.7		86.6	
ASN	REAL		48	34.00		309.6		260.6	
ATN	REAL		48	24.00		264.4		222.6	
AVE	INT	x = 长度		16.2	+ (x * 2.8)	65.2	+ (x * 8.2)	54.9	+ (x * 6.9)
AVE	REAL	x = 长度	116	14.2	+ (x * 3.6)	52.9	+ (x * 17.3)	44.8	+ (x * 14.5)
AVE	SINT	x = 长度		15.9	+ (x * 2.7)	65.2	+ (x * 7.7)	55.0	+ (x * 6.5)
AWA	n/a		80	25.2		103.0		86.8	
AWT	n/a		80	23.3		103.0		86.8	
BRK	n/a		44	n/a		n/a		n/a	
BSL	DINT	x = 长度 进位舍入x /32得到整数	52	2.7	+ ((x /32) * 0.2)	9.3	+ ((x /32) * 0.9)	7.8	+ ((x /32) * 0.8)
BSR	DINT	x = 长度 进位舍入x /32得到整数	52	2.9	+ ((x /32) * 0.2)	10.3	+ ((x /32) * 0.9)	8.7	+ ((x /32) * 0.8)
BTD	DINT		52	3.0		12.1		10.2	
CLR	DINT		20	0.16		0.42		0.35	
CLR	REAL		20	0.20		0.44		0.41	
CMP	n/a	e = 表达式中运算符执行时间	76	1.6		5.1		4.3	
CONCAT	n/a	x = Source A(源址A)的字符数+ Source B(源址B)的字符数	116	2.7	+ (x * 0.2)	13.2	+ (x * 1.7)	10.4	+ (x * 1.5)
COP	DINT	x = 长度	64	3.3	+ (x * 0.2)	8.2	+ (x * 0.4)	6.9	+ (x * 0.3)
COP	INT	x = 长度		3.1	+ (x * 0.1)	7.7	+ (x * 0.2)	6.5	+ (x * 0.2)
COP	REAL	x = 长度	64	3.3	+ (x * 0.2)	8.2	+ (x * 0.4)	6.9	+ (x * 0.3)
COP	SINT	x = 长度		3.2	+ (x * 0.0)	7.9	+ (x * 0.1)	6.7	+ (x * 0.1)
COS	REAL	x = 长度	48	28.9		262.2		220.8	
CPS	DINT	x = 长度	64	5.1	+ (x * 0.2)	15.8	+ (x * 0.4)	13.2	+ (x * 0.3)
CPS	INT	x = 长度		4.9	+ (x * 0.1)	15.3	+ (x * 0.2)	12.9	+ (x * 0.2)

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间(μs)					
				1769-L32, -L35		1794-L33, -L34		DriveLogix5720	
CPS	REAL	x = 长度	64	5.1	+ (x * 0.2)	15.8	+ (x * 0.4)	13.3	+ (x * 0.3)
CPS	SINT	x = 长度		5.0	+ (x * 0.0)	15.5	+ (x * 0.1)	13.0	+ (x * 0.1)
CPT	DINT	e = 表达式中运算符执行时间	76	1.8		5.6		4.7	
CPT	REAL	e = 表达式中运算符执行时间	96	1.8		5.6		4.7	
CTD	COUNTER		8	0.20		0.50		0.43	
CTU	COUNTER		8	0.21		0.50		0.42	
DDT 0 不匹配	DINT	x = 基于ALL模式以进行比较的位数	72	4.6	+ (x * 0.4)	15.4	+ (x * 1.6)	13.0	+ (x * 1.4)
DDT 1 不匹配	DINT	x = 基于ALL模式以进行比较的位数	72	8.7	+ (x * 0.4)	32.8	+ (x * 1.6)	27.6	+ (x * 1.4)
DDT 2 不匹配	DINT	x = 基于ALL模式以进行比较的位数	72	12.6	+ (x * 0.4)	48.9	+ (x * 1.6)	41.2	+ (x * 1.4)
DEG	REAL		52	1.8		22.1		18.6	
DELETE	n/a	x = 目的地址的字符数	108	2.6	+ (x * 0.2)	11.9	+ (x * 1.7)	10.0	+ (x * 1.5)
DIV	DINT		44	5.6		13.0		10.9	
DIV	REAL		44	2.2		22.1		18.6	
DTOS	n/a	x = 目的地址的字符数	72	8.0	+ (x * 0.1)	83.1	+ (x * 0.7)	70.1	+ (x * 0.6)
DTR	DINT		40	1.1		3.4		2.8	
EOT	n/a		48	n/a		n/a		n/a	
EQU	DINT		20	0.20		0.44		0.37	
EQU	REAL		20	0.18		0.44		0.37	
FAL	DINT	x = 一次扫描所操作的元素数 e = 表达式中运算符执行时间	92	5.4	+ (x * (1.8 + e))	12.1	+ (x * (4.7 + e))	10.1	+ (x * (4.0 + e))
FAL	REAL	x = 一次扫描所操作的元素数 e = 表达式中运算符执行时间	116	5.4	+ (x * (1.8 + e))	12.1	+ (x * (4.7 + e))	10.1	+ (x * (4.0 + e))
FBC 0 不匹配	DINT	x = 基于ALL模式以进行比较的位数	72	4.6	+ (x * 0.4)	15.5	+ (x * 1.6)	13.1	+ (x * 1.4)
FBC 1 不匹配	DINT	x = 基于ALL模式以进行比较的位数	72	8.4	+ (x * 0.4)	31.3	+ (x * 1.6)	26.4	+ (x * 1.4)
FBC 2 不匹配	DINT	x = 基于ALL模式以进行比较的位数	72	12.0	+ (x * 0.4)	46.0	+ (x * 1.6)	38.7	+ (x * 1.4)
FFL	SINT			3.3		11.5		9.7	
FFL	INT			3.7		12.8		10.8	

梯形图指令-24

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间(μs)					
				1769-L32, -L35		1794-L33, -L34		DriveLogix5720	
FFL	DINT		64	3.4		12.0		10.1	
FFL	REAL		64	3.4		12.0		10.1	
FFU	SINT	x = 长度		3.7	+ (x * 0.2)	13.1	+ (x * 0.7)	11.0	+ (x * 0.6)
FFU	INT	x = 长度		3.9	+ (x * 0.3)	14.2	+ (x * 1.2)	12.0	+ (x * 1.0)
FFU	DINT	x = 长度	64	4.0	+ (x * 0.2)	14.7	+ (x * 0.7)	12.4	+ (x * 0.6)
FFU	REAL	x = 长度	64	4.0	+ (x * 0.2)	14.7	+ (x * 0.7)	12.4	+ (x * 0.6)
FIND	n/a	x = 搜索时的字符数 r = 结果 s = 开始	108	2.1	+ (0.3 * x) + (0.2 * (r - s + 1))	9	+ (2.1 * x) + (1.8 * (r - s + 1))	7.6	+ (1.8 * x) + (1.6 * (r - s + 1))
FLL	SINT	x = 长度		2	+ (x * 0.1)	5.3	+ (x * 0.3)	4.4	+ (x * 0.2)
FLL	INT	x = 长度		2.2	+ (x * 0.1)	5.5	+ (x * 0.3)	4.6	+ (x * 0.2)
FLL	DINT	x = 长度	60	2.5	+ (x * 0.1)	6.2	+ (x * 0.3)	5.2	+ (x * 0.2)
FLL	REAL	x = 长度	60	2.5	+ (x * 0.1)	6.2	+ (x * 0.3)	5.2	+ (x * 0.2)
FOR	DINT	x = 终值/步长	64	5.9	+ (x * 2.6)	21.4	+ (x * 9.3)	18.1	+ (x * 7.8)
FRD	n/a		40	3.4		13.5		11.4	
FSC	DINT	x = 一次扫描所操作的元素数 e = 表达式中运算符执行时间	148	5.5	+ (x * (1.8 + e))	12.7	+ (x * (4.6 + e))	10.7	+ (x * (3.9 + e))
FSC	REAL	x = 一次扫描所操作的元素数 e = 表达式中运算符执行时间	152	5.5	+ (x * (1.8 + e))	12.7	+ (x * (4.6 + e))	10.7	+ (x * (3.9 + e))
GEQ	DINT		20	0.21		0.43		0.38	
GEQ	REAL		36	0.35		0.69		0.59	
GRT	DINT		20	0.21		0.44		0.37	
GRT	REAL		36	0.70		0.70		0.59	
GSV	n/a		84	参见 GSV SSV 属性					
INSERT	n/a	x = 目的地址的字符数	124	3.2	+ (x * 0.2)	17.0	+ (x * 1.3)	14.3	+ (x * 1.1)
JMP	n/a		24	0.6		1.9		1.60	
JSR (无参数)	n/a		56	5.8		13.5		11.4	
JSR/RET	SINT	x = 参数个数 一对JSR/RET 指令的执行时间	96	10.5	+ (x * 2.1)	25.5	+ (x * 4.5)	21.4	+ (x * 3.8)
JSR/RET	INT	x = 参数个数 一对JSR/RET 指令的执行时间	96	10.1	+ (x * 2.3)	25.5	+ (x * 4.9)	21.5	+ (x * 4.1)
JSR/RET	DINT	x = 参数个数 一对JSR/RET 指令的执行时间	96	10.6	+ (x * 2.0)	25.4	+ (x * 4.2)	21.4	+ (x * 3.5)

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间 (μs)					
				1769-L32, -L35		1794-L33, -L34		DriveLogix5720	
JSR/RET	REAL	x = 参数个数 —对JSR/RET 指令的执行时间	96	10.3	+ (x * 2.0)	25.5	+ (x * 4.3)	21.4	+ (x * 3.6)
JSR/SBR	SINT	x = 参数个数 —对JSR/SBR指令的执行时间	96	10.5	+ (x * 2.1)	26.3	+ (x * 4.5)	22.1	+ (x * 3.8)
JSR/SBR	INT	x = 参数个数 —对JSR/SBR指令的执行时间	96	10.3	+ (x * 2.3)	26.3	+ (x * 4.9)	22.1	+ (x * 4.1)
JSR/SBR	DINT	x = 参数个数 —对JSR/SBR指令的执行时间	96	10.7	+ (x * 2.0)	26.3	+ (x * 4.2)	22.1	+ (x * 3.5)
JSR/SBR	REAL	x = 参数个数 —对JSR/SBR指令的执行时间	96	9.8	+ (x * 2.1)	26.3	+ (x * 4.3)	22.1	+ (x * 3.6)
LBL	n/a		12	0.08		0.18		0.16	
LEQ	DINT		20	0.20		0.44		0.38	
LEQ	REAL		36	0.32		0.69		0.59	
LES	DINT		20	0.21		0.43		0.37	
LES	REAL		36	0.30		0.70		0.59	
LFL	DINT		64	3.5		12.0		10.1	
LFL	INT			3.7		12.8		10.8	
LFL	REAL		64	3.5		12.0		10.1	
LFL	SINT			3.3		11.5		9.7	
LFU	DINT		64	4.5		16.8		14.1	
LFU	INT			4.3		15.8		13.3	
LFU	REAL		64	4.5		16.8		14.1	
LFU	SINT			3.9		14.1		11.9	
LIM	DINT		52	0.44		0.94		0.81	
LIM	REAL		44	1.3		4.2		3.5	
LN	REAL		48	22.3		227.0		191.1	
LOG	REAL		48	22.3		227.5		191.5	
LOWER	n/a	x = 源址的字符数	88	2.0	+ (x * 0.2)	9.0	+ (x * 1.6)	7.7	+ (x * 1.3)
MAAT	n/a		56						
MAFR	n/a		56						
MAG	n/a		172						
MAH (开关/标号)	n/a		56						
MAHD	n/a		72						
MAJ	n/a		116						
MAJ (带速度接合)	n/a								
MAM	n/a		124						
MAM(带速度接合)	n/a								
MAOC	n/a		476						
MAPC	n/a		168						
MAR	n/a		96						

梯形图指令-26

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间(μs)					
				1769-L32, -L35	1794-L33, -L34		DriveLogix5720		
MAS (适用于移动和点动运行)	n/a		84						
MAS (适用于独立运动类型)	n/a								
MASD	n/a		56						
MASR	n/a		56						
MATC	n/a		124						
MAW	n/a		72						
MCCD	n/a		236						
MCCM	n/a		420						
MCCP - 线性	n/a		180						
MCCP - 三次方	n/a		180						
MCD	n/a		96						
MCLM	n/a		260						
MCR	DINT		4	0.03		0.06		0.05	
MCS	n/a		80						
MCS D	n/a		48						
MCSR	n/a		48						
MCSV	n/a		144						
MDF	n/a		56						
MDO	n/a		72						
MDOC	n/a		120						
MDR	n/a		64						
MDW	n/a		56						
MEQ	DINT		32	0.31		0.69		0.59	
MGPS (带有移动和点动运行功能的硬关机)	n/a		60						
MGPS(带有移动和点动运行功能的快速关机)	n/a		60						
MGPS (带有移动和点动运行功能的快速停止)	n/a		60						
MGS (带有移动和点动运行功能)	n/a		60						
MGSD	n/a		52						
MGSP	n/a		52						
MGSR	n/a		52						
MID	n/a	x = 目的地址字符数	108	2.5	+ (x * 0.2)	12.4	+ (x * 1.7)	10.0	+ (x * 1.5)
MOD	DINT		44	8.8		23.9		20.1	
MOD	REAL		44	11.4		75.4		63.5	
MOV	DINT-DINT		24	0.23		0.53		0.45	

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间(μs)		
				1769-L32, -L35	1794-L33, -L34	DriveLogix5720
MOV	REAL-REAL		48	0.43	0.98	0.82
MRAT	n/a		56			
MRHD	n/a		64			
MRP	n/a		72			
MSF	n/a		56			
MSG	n/a		36	26.8	111.6	95.2
MSO	n/a		56			
MUL	DINT		44	4.9	11.3	9.5
MUL	REAL		44	1.7	21.1	17.8
MVM	DINT		44	2.7	10.9	9.2
NEG	DINT		28	0.28	0.66	0.57
NEG	REAL		56	0.48	1.09	0.95
NEQ	DINT		20	0.21	0.44	0.38
NEQ	REAL		20	0.17	0.45	0.37
NOP	n/a		4	0.03	0.07	0.05
NOT	DINT		28	0.26	0.73	0.54
ONS	BOOL		36	1.4	3.3	2.8
OR	DINT		28	0.30	0.61	0.99
OSF	BOOL		44	1.3	4.0	3.4
OSR	BOOL		44	1.4	4.3	3.6
OTE	BOOL		4	0.09	0.22	0.19
OTL	BOOL		4	0.08	0.22	0.20
OTU	BOOL		4	0.08	0.22	0.19
PATT	n/a	15版本	48	45.6	186.0	
PCLF	n/a	15版本	40	6.9	51.4	
PCMD	n/a	15版本	56	30.7	140.6	
PDET	n/a	15版本	40	4.2	23.3	
PFL	n/a	15版本	44	1.3	5.4	
PID (独立- 从模式)	DINT		228			
PID (独立)	DINT					
PID (ISA - 从属)	DINT					
PID (手动模式)	DINT					
PID (设定输出模式)	DINT					
PID (独立- 从模式)	REAL		92	72.1	445.4	375.0
PID (独立)	REAL			67.9	419.6	353.2
PID (ISA - 从属)	REAL			73.5	500.4	421.3
PID (手动模式)	REAL			65.1	366.4	308.4
PID (设定输出模式)	REAL			64.4	366.4	308.4
POVR	n/a	15版本	56	3.5	22.1	

梯形图指令-28

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节) (字节)	执行时间(μs)					
				1769-L32, -L35	1794-L33, -L34	DriveLogix5720			
PPD	n/a	15 版本	36	2.4	14.6				
PRNP	n/a	15 版本	36	1.9	11.3				
\PSC	n/a	15 版本	36	1.4	7.4				
PXRQ	n/a	15 版本	76	2	8.8				
RAD	REAL		52	1.8	21.7	18.3			
RES	T,C 或R		8	0.13	0.4	0.31			
RET (在FOR循环中)	n/a		40	2.4	5.3	4.5			
RET (无参数)	n/a		40	2.1	4.9	4.1			
RTO	TIMER		8	0.2	0.51	0.43			
RTOS - 示例 1	n/a	源址 = 1234.5677	72	80.9	477.6	402.5			
RTOS - 示例 2	n/a	源址 = 1.234	72	78.7	455.7	383.6			
SBR (无参数)	n/a		40	2.5	5.7	4.7			
SFP			56						
SFR			60						
SIN	REAL		48	29	269.6	227			
SIZE	DINT		124	1.9	6.5	5.5			
SOR - EOR (空行梯级)			16						
SQI	DINT		48	1.4	4.3	3.6			
SQL	DINT		48	2.2	7.2	6.1			
SQO	DINT		44	2.2	7.4	6.2			
SQR	DINT		40	3	11.7	9.8			
SQR	REAL		40	10.4	44.1	37.2			
SRT	DINT	随长度和随机数而变	108	13.4	35.7	30.1			
SRT	REAL	随长度和随机数而变	108	13.4	36.7	30.9			
SSV	n/a		84	参见 GSV SSV 属性					
STD	DINT	x = 长度	104	34.7	+ (x * 10.3)	135.0	+ (x * 60.5)	114.1	+ (x * 50.9)
STD	INT	x = 长度		35.7	+ (x * 10.5)	135.5	+ (x * 61.7)	113.9	+ (x * 52.0)
STD	REAL	x = 长度		34.4	+ (x * 10.0)	137.4	+ (x * 65.6)	115.6	+ (x * 55.3)
STD	SINT	x = 长度		35.4	+ (x * 10.2)	127.9	+ (x * 61.0)	107.6	+ (x * 51.4)
STOD - 示例 1	n/a	源址 = ABCDEFGH1234ABCDEFGH	72	12.5	92.2	77.5			
STOD - 示例 2	n/a	源址 = 1234	72	8.9	63.7	53.5			
STOR - 示例 1	n/a	源址 = ABCDEFGH1.234ABCDEFGH	72	59.7	350.7	295.3			
STOR - 示例 2	n/a	源址 = 1.234	72	55.5	322.5	271.5			
SUB	DINT		28	0.28	0.65	0.56			
SUB	REAL		44	1.7	12.5	10.6			
SWPB (高/低)	DINT		72	1.6	7.0	5.6			

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间 (μs)		
				1769-L32, -L35	1794-L33, -L34	DriveLogix5720
SWPB (颠倒)	DINT		72	1.6	7.0	5.5
SWPB (字)	DINT		72	1.5	6.5	5.1
TAN	REAL		48	33.3	341.0	287.1
TND	n/a		12	n/a	n/a	n/a
TOD	n/a		40	4.4	17.6	14.8
TOF	TIMER		8	0.14	0.39	0.32
TON	TIMER		8	0.19	0.5	0.42
TRN	DINT		40	4.1	15.4	13.0
TRN	REAL		92	6.8	25.0	21.0
UID	n/a		36	11.1	44.8	46.2
UIE	n/a		36	12.8	54.5	46.0
UPPER	n/a	x = 源址字符数	88	2.1 + (x * 0.2)	8.7 + (x * 1.6)	7.7 + (x * 1.3)
XIC	BOOL		4	0.05	0.12	0.11
XIO	BOOL		4	0.06	0.12	0.10
XOR	DINT		28	0.27	0.67	0.52
XPY	REAL	实际的执行时间取决于操作数值	52	92.0	598.8	507.8

梯形图指令-30

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间 (μs)	
				DriveLogix5730	
ABL	n/a		52	4.4	
ABS	DINT		32	0.30	
ABS	REAL		56	0.43	
ACB	n/a		52	3.8	
ACL	n/a		64	36.5	
ACS	REAL		48	33.3	
ADD	DINT		28	0.27	
ADD	REAL		44	1.6	
AFI	n/a		4	0.02	
AHL	n/a		68	33.8	
AND	DINT		28	0.28	
ARD	n/a		76	26.9	
ARL	n/a		76	24.4	
ASN	REAL		48	32.1	
ATN	REAL		48	22.4	
AVE	INT	x = 长度		15.7	+ (x * 2.6)
AVE	REAL	x = 长度	116	12.9	+ (x * 3.4)
AVE	SINT	x = 长度		14.4	+ (x * 2.5)
AWA	n/a		80	25.6	
AWT	n/a		80	25.8	
BRK	n/a		44	n/a	
BSL	DINT	x = 长度 进位舍入x /32得到整数	52	2.5	+ ((x /32) * 0.2)
BSR	DINT	x = 长度 进位舍入x /32得到整数	52	2.7	+ ((x /32) * 0.2)
BTD	DINT		52	2.8	
CLR	DINT		20	0.16	
CLR	REAL		20	0.20	
CMP	n/a	e = 表达式中运算符执行时间	76	1.5	
CONCAT	n/a	x = Source A(源址A)的字符数 + Source B(源址B)的字符数	116	2.5	+ (x * 0.2)
COP	DINT	x = 长度	64	3.1	+ (x * 0.2)
COP	INT	x = 长度		2.9	+ (x * 0.1)
COP	REAL	x = 长度	64	3.2	+ (x * 0.2)
COP	SINT	x = 长度		3.0	+ (x * 0.0)
COS	REAL	x = 长度	48	27.2	
CPS	DINT	x = 长度	64	4.7	+ (x * 0.2)
CPS	INT	x = 长度		4.5	+ (x * 0.1)

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间 (μs)	
				DriveLogix5730	
CPS	REAL	x = 长度	64	4.7	+ (x * 0.2)
CPS	SINT	x = 长度		4.6	+ (x * 0.0)
CPT	DINT	e = 表达式中运算符执行时间	76	1.7	
CPT	REAL	e = 表达式中运算符执行时间	96	1.7	
CTD	COUNTER		8	0.19	
CTU	COUNTER		8	0.19	
DDT 0 不匹配	DINT	x = 基于ALL模式以进行比较的位数	72	4.3	+ (x * 0.4)
DDT 1 不匹配	DINT	x = 基于ALL模式以进行比较的位数	72	8.0	+ (x * 0.4)
DDT 2 不匹配	DINT	x = 基于ALL模式以进行比较的位数	72	11.7	+ (x * 0.4)
DEG	REAL		52	1.7	
DELETE	n/a	x = 目的地址的字符数	108	2.4	+ (x * 0.2)
DIV	DINT		44	5.2	
DIV	REAL		44	2.1	
DTOS	n/a	x = 目的地址的字符数	72	7.8	+ (x * 0.1)
DTR	DINT		40	1.1	
EOT	n/a		48	n/a	
EQU	DINT		20	0.19	
EQU	REAL		20	0.17	
FAL	DINT	x = 一次扫描所操作的元素数 e = 表达式中运算符执行时间	92	5.3	+ (x * (1.7 + e))
FAL	REAL	x = 一次扫描所操作的元素数 e = 表达式中运算符执行时间	116	5.3	+ (x * (1.7 + e))
FBC 0 不匹配	DINT	x = 基于ALL模式以进行比较的位数	72	4.1	+ (x * 0.4)
FBC 1 不匹配	DINT	x = 基于ALL模式以进行比较的位数	72	7.9	+ (x * 0.4)
FBC 2 不匹配	DINT	x = 基于ALL模式以进行比较的位数	72	11.1	+ (x * 0.4)
FFL	SINT			3.1	
FFL	INT			3.4	

梯形图指令-32

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间 (μs)	
				DriveLogix5730	
FFL	DINT		64	3.2	
FFL	REAL		64	3.2	
FFU	SINT	x = 长度		3.5	+ (x * 0.2)
FFU	INT	x = 长度		3.7	+ (x * 0.3)
FFU	DINT	x = 长度	64	3.8	+ (x * 0.2)
FFU	REAL	x = 长度	64	3.8	+ (x * 0.2)
FIND	n/a	x = 搜索时的字符数 r = 结果 s = 开始	108	2.0	+(0.3 * x) + (0.2 * (r - s + 1))
FLL	SINT	x = 长度		1.9	+ (x * 0.1)
FLL	INT	x = 长度		2.1	+ (x * 0.1)
FLL	DINT	x = 长度	60	2.3	+ (x * 0.1)
FLL	REAL	x = 长度	60	2.3	+ (x * 0.1)
FOR	DINT	x = 终值/步长	64	5.5	+ (x * 2.4)
FRD	n/a		40	3.2	
FSC	DINT	x = 一次扫描所操作的元素数 e = 表达式中运算符执行时间	148	5.4	+ (x * (1.6 + e))
FSC	REAL	x = 一次扫描所操作的元素数 e = 表达式中运算符执行时间	152	5.4	+ (x * (1.6 + e))
GEQ	DINT		20	0.20	
GEQ	REAL		36	0.35	
GRT	DINT		20	0.20	
GRT	REAL		36	0.38	
GSV	n/a		84	参见 GSV SSV 属性	
INSERT	n/a	x = 目的地址的字符数	124	3.1	+ (x * 0.2)
JMP	n/a		24	0.55	
JSR (无参数)	n/a		56	5.4	
JSR/RET	SINT	x = 参数个数 —对JSR/RET 指令的执行时间	96	9.1	+ (x * 2.0)
JSR/RET	INT	x = 参数个数 —对JSR/RET 指令的执行时间	96	9.2	+ (x * 2.2)
JSR/RET	DINT	x = 参数个数 —对JSR/RET 指令的执行时间	96	9.4	+ (x * 2.0)

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间 (μs)	
				DriveLogix5730	
JSR/RET	REAL	x = 参数个数 —对JSR/RET 指令的执行时间	96	9.1	+ (x * 1.9)
JSR/SBR	SINT	x = 参数个数 —对JSR/SBR指令的执行时间	96	8.9	+ (x * 2.1)
JSR/SBR	INT	x = 参数个数 —对JSR/SBR指令的执行时间	96	9.5	+ (x * 2.2)
JSR/SBR	DINT	x = 参数个数 —对JSR/SBR指令的执行时间	96	10.4	+ (x * 1.9)
JSR/SBR	REAL	x = 参数个数 —对JSR/SBR指令的执行时间	96	10.0	+ (x * 1.9)
LBL	n/a		12	0.08	
LEQ	DINT		20	0.20	
LEQ	REAL		36	0.30	
LES	DINT		20	0.19	
LES	REAL		36	0.31	
LFL	DINT		64	3.3	
LFL	INT			3.5	
LFL	REAL		64	3.3	
LFL	SINT			3.2	
LFU	DINT		64	4.3	
LFU	INT			4.1	
LFU	REAL		64	4.3	
LFU	SINT			3.7	
LIM	DINT		52	0.41	
LIM	REAL		44	1.3	
LN	REAL		48	21.0	
LOG	REAL		48	21.0	
LOWER	n/a	x = 源址字符数	88	1.8	+ (x * 0.2)
MAAT	n/a		56		
MAFR	n/a		56		
MAG	n/a		172		
MAH (开关/标号)	n/a		56		
MAHD	n/a		72		
MAJ	n/a		116		
MAJ (带速度接合)	n/a				
MAM	n/a		124		
MAM(带速度接合)	n/a				
MAOC	n/a		476		
MAPC	n/a		168		
MAR	n/a		96		

梯形图指令-34

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间(μs)	
				DriveLogix5730	
MAS (适用于移动和点动运行)	n/a		84		
MAS (适用于独立运动类型)	n/a				
MASD	n/a		56		
MASR	n/a		56		
MATC	n/a		124		
MAW	n/a		72		
MCCD	n/a		236		
MCCM	n/a		420		
MCCP - 线性	n/a		180		
MCCP - 三次方	n/a		180		
MCD	n/a		96		
MCLM	n/a		260		
MCR	DINT		4	0.03	
MCS	n/a		80		
MCS D	n/a		48		
MCSR	n/a		48		
MCSV	n/a		144		
MDF	n/a		56		
MDO	n/a		72		
MDOC	n/a		120		
MDR	n/a		64		
MDW	n/a		56		
MEQ	DINT		32	0.29	
MGPS (带有移动和点动运行功能的硬关机)	n/a		60		
MGPS(带有移动和点动运行功能的快速关机)	n/a		60		
MGPS (带有移动和点动运行功能的快速停止)	n/a		60		
MGS (带有移动和点动运行功能)	n/a		60		
MGSD	n/a		52		
MGSP	n/a		52		
MGSR	n/a		52		
MID	n/a	x = 目的地址字符数	108	2.3	+ (x * 0.2)
MOD	DINT		44	8.2	
MOD	REAL		44	11.2	
MOV	DINT-DINT		24	0.21	

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间 (μs)
				DriveLogix5730
MOV	REAL-REAL		48	0.41
MRAT	n/a		56	
MRHD	n/a		64	
MRP	n/a		72	
MSF	n/a		56	
MSG	n/a		36	25.6
MSO	n/a		56	
MUL	DINT		44	4.6
MUL	REAL		44	1.6
MVM	DINT		44	2.5
NEG	DINT		28	0.26
NEG	REAL		56	0.48
NEQ	DINT		20	0.19
NEQ	REAL		20	0.19
NOP	n/a		4	0.02
NOT	DINT		28	0.25
ONS	BOOL		36	1.3
OR	DINT		28	0.28
OSF	BOOL		44	1.2
OSR	BOOL		44	1.3
OTE	BOOL		4	0.08
OTL	BOOL		4	0.08
OTU	BOOL		4	0.08
PATT	n/a	15 版本	48	41.4
PCLF	n/a	15 版本	40	6.1
PCMD	n/a	15 版本	56	57.5
PDET	n/a	15 版本	40	3.3
PFL	n/a	15 版本	44	1.1
PID (独立- 从模式)	DINT		228	
PID (独立)	DINT			
PID (ISA - 从属)	DINT			
PID (手动模式)	DINT			
PID (设定输出模式)	DINT			
PID (独立- 从模式)	REAL		92	68.7
PID (独立)	REAL			64.6
PID (ISA - 从属)	REAL			68.8
PID (手动模式)	REAL			61.9
PID (设定输出模式)	REAL			60.2
POVR	n/a	15 版本	56	3.1

梯形图指令-36

梯形图指令	数据类型	注释	内存 (字节)	执行时间 (μs)	
				DriveLogix5730	
PPD	n/a	15 版本	36	2.2	
PRNP	n/a	15 版本	36	1.7	
PSC	n/a	15 版本	36	1.3	
PXRQ	n/a	15 版本	76	1.8	
RAD	REAL		52	1.6	
RES	T,C 或R		8	0.13	
RET (在FOR循环中)	n/a		40	2.4	
RET (无参数)	n/a		40	2.0	
RTO	TIMER		8	0.19	
RTOS - 示例 1	n/a	源址 = 1234.5677	72	74.8	
RTOS - 示例 2	n/a	源址 = 1.234	72	71.5	
SBR (无参数)	n/a		40	2.3	
SFP			56		
SFR			60		
SIN	REAL		48	27.1	
SIZE	DINT		124	1.8	
SOR - EOR (空行梯级)			16		
SQI	DINT		48	1.3	
SQL	DINT		48	2.0	
SQO	DINT		44	2.1	
SQR	DINT		40	2.8	
SQR	REAL		40	9.8	
SRT	DINT	随长度和随机数而变	108	12.3	
SRT	REAL	随长度和随机数而变	108	13.0	
SSV	n/a		84	参见 GSV SSV 属性	
STD	DINT	x = 长度	104	32.4	+ (x * 9.8)
STD	INT	x = 长度		33.1	+ (x * 10.2)
STD	REAL	x = 长度		33.7	+ (x * 9.4)
STD	SINT	x = 长度		33.8	+ (x * 9.7)
STOD - 示例 1	n/a	源址 = ABCDEFGH1234ABCDEFGH	72	11.5	
STOD - 示例 2	n/a	源址 = 1234	72	8.2	
STOR - 示例 1	n/a	源址 = ABCDEFGH1.234ABCDEFGH	72	56.7	
STOR - 示例 2	n/a	源址 = 1.234	72	52.5	
SUB	DINT		28	0.26	
SUB	REAL		44	1.6	
SWPB (高/低)	DINT		72	1.5	

梯形图指令	数据类型	注释	内存(字节)	执行时间 (μs)	
				DriveLogix5730	
SWPB (颠倒)	DINT		72	1.6	
SWPB (字)	DINT		72	1.6	
TAN	REAL		48	31.0	
TND	n/a		12	n/a	
TOD	n/a		40	4.2	
TOF	TIMER		8	0.14	
TON	TIMER		8	0.18	
TRN	DINT		40	3.8	
TRN	REAL		92	6.4	
UID	n/a		36	11.9	
UIE	n/a		36	12.8	
UPPER	n/a	x = 源址字符数	88	1.9	+ (x * 0.2)
XIC	BOOL		4	0.05	
XIO	BOOL		4	0.05	
XOR	DINT		28	0.28	
XPY	REAL	实际的执行时间取决于操作数值	52	96.0	

GSV SSV 属性-38

对象/属性	指令	实际时间 (μs):					
		1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63	1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
AXIS AccelerationCommand(轴加速命令)	GSV	38.68	27.36	6.32	45.20	7.20	6.78
AXIS AccelerationDataScaling(轴加速数据比例)	GSV	34.44	24.34	5.45	39.88	6.16	5.87
AXIS AccelerationDataScalingExp(轴加速数据比例期望值)	GSV	34.50	24.38	5.40	39.91	6.12	5.82
AXIS AccelerationDataScalingFact(轴加速数据比例实际值)	GSV	34.72	24.79	6.06	40.33	6.42	6.10
AXIS AccelerationFeedback(轴加速反馈)	GSV	39.03	27.46	6.37	45.56	7.27	6.86
AXIS AccelerationFeedforwardGain(轴前馈增益)	GSV	37.60	26.54	6.15	43.87	6.99	6.62
AXIS AccelerationFeedforwardGain(轴前馈增益)	SSV	140.91	102.43	27.66	152.61	35.46	36.59
AXIS AccelerationLimitBipolar(轴双向加速限制)	GSV	33.95	24.34	5.68	39.41	6.43	6.12
AXIS AccelerationLimitBipolar(轴双向加速限制)	SSV	138.59	100.65	28.18	148.84	34.65	36.78
AXIS AccelerationLimitNegative(轴反向加速限制)	GSV	33.96	24.31	5.69	39.43	6.42	6.67
AXIS AccelerationLimitNegative(轴反向加速限制)	SSV	138.59	100.66	29.44	148.85	35.55	37.77
AXIS AccelerationLimitPositive(轴正向加速限制)	GSV	33.96	24.33	5.68	39.43	6.45	6.17
AXIS AccelerationLimitPositive(轴正向加速限制)	SSV	138.61	100.64	29.06	148.87	35.49	38.58
AXIS ActualAcceleration(轴实际加速度)	GSV	44.16	31.02	6.17	51.86	6.99	6.60
AXIS ActualPosition(轴加速度)	GSV	44.17	31.04	6.15	51.88	7.00	6.62
AXIS AttributeErrorCode(轴属性错误代码)	GSV	35.20	25.18	5.53	40.79	6.24	5.96
AXIS AttributeErrorID(轴属性错误标识符)	GSV	35.88	25.60	5.60	41.61	6.36	6.10
AXIS AuxFeedbackConfiguration(轴辅助反馈组态)	GSV	33.14	23.76	5.27	38.28	5.97	5.70
AXIS AuxFeedbackRatio(轴辅助反馈率)	GSV	34.50	24.70	5.73	40.07	6.48	6.19
AXIS AuxFeedbackResolution(轴辅助反馈分辨率)	GSV	34.50	24.70	5.70	40.08	6.48	6.18
AXIS AuxFeedbackType(轴辅助反馈类型)	GSV	34.68	24.48	5.45	40.15	6.16	5.84
AXIS AuxPositionFeedback(轴辅助反馈位置)	GSV	38.80	27.35	6.30	45.32	7.17	6.79
AXIS AverageVelocity(轴平均速度)	GSV	110.76	74.77	18.20		19.96	21.71
AXIS AverageVelocityTimebase(轴平均速度时间基数)	GSV	36.39	26.55	5.97	42.31	6.82	6.40
AXIS AverageVelocityTimebase(轴平均速度时间基数)	SSV	140.58	102.68	27.63	152.08	37.87	35.85
AXIS AxisConfigurationState(轴组态状态)	GSV	29.02	21.22	4.54	35.72	5.11	4.89
AXIS AxisControlBits(轴控制位)	GSV	38.85	27.33	6.33	45.40	7.20	6.82
AXIS AxisEventBits(轴事件位)	GSV	36.64	26.80	5.96	42.69	6.74	6.38
AXIS AxisFaultBits(轴故障位)	GSV	36.63	26.81	5.96	42.68	6.76	6.45
AXIS AxisInfoSelect1(轴信息选择1)	GSV	37.60	26.55	6.13	43.90	6.94	6.64
AXIS AxisInfoSelect1(轴信息选择1)	SSV	140.91	102.42	28.91	152.47	35.48	38.54
AXIS AxisInfoSelect2(轴信息选择2)	GSV	37.60	26.58	6.13	43.85	6.93	6.58
AXIS AxisInfoSelect2(轴信息选择2)	SSV	140.91	102.40	28.69	152.52	37.10	39.25

对象/属性	指令	实际时间 (µs):					
		1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63	1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
AXIS AxisInstance(轴实例)	GSV	35.14	24.71	5.46	40.71	6.57	5.87
AXIS AxisResponseBits(轴响应位)	GSV	116.51	87.52	22.22	126.21	29.14	31.14
AXIS AxisState(轴状态)	GSV	25.05	18.87	3.96	30.88	4.46	4.25
AXIS AxisStatusBits(轴状态位)	GSV	36.63	26.81	5.96	42.72	6.74	6.38
AXIS AxisType(轴类型)	GSV	34.63	24.76	5.49	40.06	6.20	5.98
AXIS AxisType(轴类型)	SSV	133.72	99.69	28.01	145.24	33.28	33.28
AXIS BrakeEngageDelayTime(轴制动咬合延迟时间)	SSV	138.59	100.65	28.39	148.89	35.12	37.02
AXIS BrakeOffDelayTime(轴脱离制动延迟时间)	GSV	33.95	24.33	5.70	39.43	6.44	6.14
AXIS BrakeOnDelayTime(轴制动使能延迟时间)	GSV	33.95	24.32	5.66	39.38	6.46	6.13
AXIS BrakeReleaseDelayTime(轴制动释放延迟时间)	SSV	138.59	100.67	28.64	148.94	34.27	37.11
AXIS BusRegulatorCapacity(轴总线调节器电容)	GSV	34.86	25.04	6.31	40.55	6.58	6.27
AXIS BusRegulatorID(轴总线调节器标识符)	GSV	34.23	24.11	5.39	39.61	6.13	5.84
AXIS C2CconnectionInstance(轴连接实例)	GSV	37.07	27.03	5.97	43.15	6.80	6.47
AXIS C2CmapInstance(轴映象实例)	GSV	37.06	27.05	6.00	43.22	6.79	6.44
AXIS CommandAcceleration(轴加速命令)	GSV	44.01	30.72	6.26	51.66	7.13	6.77
AXIS CommandPosition(轴位置命令)	GSV	44.77	31.12	6.40	52.60	7.31	6.89
AXIS CommandVelocity(轴速度命令)	GSV	44.02	30.75	6.28	51.68	7.18	6.69
AXIS ConversionConstant(轴转换常数)	GSV	37.43	27.04	6.13	43.67	6.92	6.58
AXIS ConversionConstant(轴转换常数)	SSV	135.96	99.86	26.56	147.30	33.42	33.70
AXIS DampingFactor(轴阻尼因数)	GSV	38.27	26.86	6.25	44.63	7.11	6.81
AXIS DampingFactor(轴阻尼因数)	SSV	140.91	102.40	27.91	152.43	36.59	36.53
AXIS DCBusVoltage(轴直流总线电压)	GSV	34.86	25.03	5.79	40.55	6.55	6.28
AXIS DriveAxisID(轴驱动轴标识符)	GSV	34.86	24.55	5.45	40.36	6.15	5.87
AXIS DriveCapacity(轴驱动电容)	GSV	34.86	25.04	5.81	40.54	6.62	6.30
AXIS DriveFaultAction(轴驱动故障动作)	GSV	28.87	20.43	4.52	35.49	5.14	4.89
AXIS DriveFaultAction(轴驱动故障动作)	SSV	139.82	101.33	27.29	150.91	37.39	38.51
AXIS DriveFaultBits(轴驱动故障位)	GSV	34.86	25.06	5.78	40.57	6.53	6.27
AXIS DriveModelTimeConstant(轴驱动模式时间常数)	GSV	35.78	25.67	5.90	41.60	6.70	6.40
AXIS DriveModelTimeConstant(轴驱动模式时间常数)	SSV	140.91	102.39	30.96	152.48	36.92	35.96
AXIS DrivePolarity(轴驱动极性)	GSV	34.49	24.71	6.15	40.07	6.45	6.20
AXIS DrivePolarity(轴驱动极性)	SSV	139.35	101.15	29.06	149.87	35.34	37.26
AXIS DriveScalingBits(轴驱动比例位)	GSV	34.50	24.70	5.73	40.05	6.48	6.18
AXIS DriveStatusBits(轴驱动状态位)	GSV	34.86	25.05	5.79	40.53	6.57	6.24
AXIS DriveThermalFaultAction(轴驱动温度故障动作)	GSV	25.63	18.45	4.77	31.58	4.62	4.39

GSV SSV 属性-40

对象/属性	指令	实际时间 (µs):					
		1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63	1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
AXIS DriveThermalFaultAction(轴驱动温度故障动作)	SSV	138.31	100.68	26.71	148.32	35.54	36.24
AXIS DriveWarningBits(轴驱动报警位)	GSV	34.86	25.07	5.78	40.52	6.52	6.27
AXIS ExternalDriveType(轴外部驱动类型)	GSV	36.86	26.21	6.02	43.00	6.80	6.53
AXIS FaultConfigurationBits(轴故障组态位)	GSV	37.62	26.57	6.10	43.87	6.94	6.61
AXIS FaultConfigurationBits(轴故障组态位)	SSV	140.90	102.41	28.15	152.50	36.00	36.40
AXIS FeedbackFaultAction(轴反馈故障动作)	GSV	28.98	20.48	4.52	35.60	5.12	4.90
AXIS FeedbackFaultAction(轴反馈故障动作)	SSV	139.82	101.30	27.38	150.93	37.14	37.01
AXIS FeedbackNoiseFaultAction(轴反馈噪音故障动作)	GSV	29.24	20.58	4.53	35.96	5.14	4.95
AXIS FeedbackNoiseFaultAction(轴反馈噪音故障动作)	SSV	139.78	101.27	27.31	150.68	36.20	36.75
AXIS FrictionCompensation(轴摩擦补偿)	GSV	38.26	26.78	6.29	44.68	7.15	6.76
AXIS FrictionCompensation(轴摩擦补偿)	SSV	140.45	101.87	28.44	152.05	35.76	36.45
AXIS GroupInstance(轴组实例)	GSV	28.39	21.28	4.48	35.11	5.04	4.74
AXIS HardOvertravelFaultAction(轴硬件超行程故障动作)	GSV				36.13	5.14	4.97
AXIS HomeConfigurationBits(轴回原点组态位)	GSV	38.63	27.69	6.30	45.13	7.15	6.80
AXIS HomeConfigurationBits(轴回原点组态)	SSV	141.06	103.09	28.76	152.93	35.44	37.33
AXIS HomeDirection(轴回原点方向)	GSV	28.54	20.83	4.48	35.16	5.12	4.87
AXIS HomeDirection(轴回原点方向)	SSV	140.46	102.23	28.23	152.13	38.14	37.16
AXIS HomeMode(轴回原点模式)	GSV	27.86	20.49	4.37	34.27	5.89	4.72
AXIS HomeMode(轴回原点模式)	SSV	140.46	102.17	28.15	151.91	35.93	37.58
AXIS HomeOffset(轴回原点偏移量)	GSV	38.21	27.43	6.26	44.59	7.56	6.66
AXIS HomeOffset(轴回原点偏移量)	SSV	141.07	103.10	28.63	152.85	36.71	37.92
AXIS HomePosition(轴回原点位置)	GSV	37.56	27.13	6.15	43.85	6.95	6.56
AXIS HomePosition(轴回原点位置)	SSV	141.06	103.09	28.22	152.94	37.10	37.32
AXIS HomeReturnSpeed(轴回原点返回速度)	GSV	38.25	27.39	6.23	44.65	7.09	6.73
AXIS HomeReturnSpeed(轴回原点返回速度)	SSV	141.22	102.99	27.39	153.04	36.28	36.67
AXIS HomeSequence(轴回原点顺序)	GSV	28.87	20.97	4.54	35.49	5.10	4.87
AXIS HomeSequence(轴回原点顺序)	SSV	140.48	102.24	26.84	151.82	36.02	35.40
AXIS HomeSpeed(轴回原点速度)	GSV	38.26	27.43	6.23	44.66	7.09	6.66
AXIS HomeSpeed(轴回原点速度)	SSV	141.24	103.01	27.62	152.97	35.25	36.10
AXIS IntegratorHoldEnable(轴积分保留使能)	GSV	28.73	20.32	5.02	35.39	5.01	4.81
AXIS IntegratorHoldEnable(轴积分保留使能)	SSV	139.76	101.24	27.71	150.81	36.53	38.11
AXIS InterpolatedActualPosition(轴积分实际位置)	GSV	37.72	27.37	6.16	43.95	6.94	6.57
AXIS InterpolatedCommandPosition(轴积分命令位置)	GSV	37.61	27.07	6.16	43.86	6.94	6.54
AXIS InterpolationTime(轴积分时间)	GSV	37.72	27.34	6.14	44.02	6.97	6.58

对象/属性	指令	实际时间 (µs):					
		1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63	1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
AXIS InterpolationTime(轴积分时间)	SSV	140.31	102.50	27.74	151.77	35.72	36.31
AXIS MapInstance(轴映射实例)	GSV	37.07	27.08	6.02	43.16	6.84	6.52
AXIS MarkerDistance(轴码盘距离)	GSV	38.27	27.10	6.24	44.63	7.14	6.73
AXIS MasterOffset(轴码盘偏差)	GSV	38.45	27.58	6.27	44.94	7.13	6.75
AXIS MaximumAcceleration(轴最大加速度)	GSV	38.26	27.41	6.20	44.67	7.08	6.66
AXIS MaximumAcceleration(轴最大加速度)	SSV	141.19	103.00	28.66	153.12	36.75	35.76
AXIS MaximumDeceleration(轴最大减速度)	GSV	38.27	27.42	6.18	44.64	7.10	6.68
AXIS MaximumDeceleration(轴最大减速度)	SSV	141.22	102.99	29.17	152.94	36.61	36.23
AXIS MaximumNegativeTravel(轴最大反向行程)	GSV	37.18	26.25	6.07	43.36	6.95	6.62
AXIS MaximumNegativeTravel(轴最大反向行程)	SSV	140.43	101.91	27.61	151.88	35.85	36.68
AXIS MaximumPositiveTravel(轴最大正向行程)	GSV	37.19	26.25	6.09	43.37	6.90	6.65
AXIS MaximumPositiveTravel(轴最大正向行程)	SSV	140.40	101.90	27.45	152.03	35.84	37.04
AXIS MaximumSpeed(轴最大速度)	GSV	38.26	27.39	6.23	44.64	7.10	6.68
AXIS MaximumSpeed(轴最大速度)	SSV	141.24	103.00	27.30	153.01	35.88	36.50
AXIS MemoryUse(轴存储器使用)	GSV	27.35	21.19	4.32	37.24	5.24	5.06
AXIS ModuleChannel(轴存储器通道)	GSV	28.32	20.88	4.45	34.89	4.97	4.69
AXIS ModuleClassCode(轴模块分类代码)	GSV	38.28	27.79	6.57	44.65	6.94	6.65
AXIS ModuleFaultBits(轴模块故障位)	GSV	36.80	26.31	6.01	42.91	6.83	6.45
AXIS MotionStatusBits(轴运动状态位)	GSV	36.63	26.81	5.96	42.70	6.75	6.31
AXIS MotorCapacity(轴电机电容)	GSV	34.86	25.04	6.36	40.53	6.57	6.28
AXIS MotorData(轴电机数据)	GSV	593.68	382.18	74.16	740.66	83.53	79.63
AXIS MotorElectricalAngle(轴电机电位角)	GSV	34.86	25.03	5.81	40.50	6.56	6.26
AXIS MotorFeedbackConfiguration(轴电机反馈组态)	GSV	34.50	24.34	5.45	39.91	6.17	5.84
AXIS MotorFeedbackResolution(轴电机反馈分辨率)	GSV	34.49	24.69	5.73	40.06	6.50	6.20
AXIS MotorFeedbackType(轴反馈类型)	GSV	34.51	24.34	5.41	39.91	6.15	5.86
AXIS MotorID(轴电机标识符)	GSV	34.49	24.69	5.70	40.04	6.47	6.17
AXIS MotorThermalFaultAction(轴电机热故障动作)	GSV	25.96	18.64	4.16	31.98	4.66	4.49
AXIS MotorThermalFaultAction(轴电机热故障动作)	SSV	138.32	100.71	27.19	148.40	35.93	36.25
AXIS NegativeDynamicTorqueLimit(轴负动态转矩限制)	GSV	34.86	25.07	5.78	40.49	6.52	6.76
AXIS OutputCamExecutionTargets(轴输出凸轮执行目标)	GSV	37.08	27.08	6.00	43.18	6.82	6.43
AXIS OutputCamLockStatus(轴输出凸轮锁存状态)	GSV	36.63	26.80	5.96	42.65	6.78	6.38
AXIS OutputCamPendingStatus(轴输出凸轮接合状态)	GSV	36.62	26.81	5.96	42.69	6.74	6.43
AXIS OutputCamStatus(轴输出凸轮状态位)	GSV	36.62	26.81	5.96	42.68	6.77	6.40
AXIS OutputCamTransitionStatus(轴输出凸轮传送位)	GSV	36.64	26.80	5.95	42.68	6.74	6.37

GSV SSV 属性-42

对象/属性	指令	实际时间 (μs):					
		1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63	1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
AXIS OutputLimit(轴输出限制)	GSV	37.18	26.26	6.15	43.33	7.00	6.60
AXIS OutputLimit(轴输出限制)	SSV	140.43	101.93	29.78	151.80	35.53	36.37
AXIS OutputLPFilterBandwidth(轴输出LP滤波带宽)	GSV	37.61	26.58	6.18	43.90	7.03	6.62
AXIS OutputLPFilterBandwidth(轴输出LP滤波带宽)	SSV	140.89	102.41	28.33	152.45	36.24	38.72
AXIS OutputNotchFilterFrequency(轴输出标记信号滤波频率)	GSV	33.85	24.26	5.69	39.29	6.42	6.12
AXIS OutputNotchFilterFrequency(轴输出标记信号滤波频率)	SSV	138.60	100.67	28.97	148.86	36.10	38.89
AXIS OutputOffset(轴输出偏差)	GSV	37.07	26.17	6.13	43.15	6.95	6.58
AXIS OutputOffset(轴输出偏差)	SSV	140.44	101.91	28.60	151.65	37.57	37.69
AXIS PositionCommand(轴位置命令)	GSV	38.80	27.36	6.32	45.29	7.16	6.82
AXIS PositionDataScaling(轴位置数据比例)	GSV	34.50	24.33	5.39	39.92	6.10	5.80
AXIS PositionDataScalingExp(轴位置数据比例期望值)	GSV	35.13	24.70	5.47	40.70	6.16	5.83
AXIS PositionDataScalingFactor(轴位置数据比例因数)	GSV	34.82	24.90	6.14	40.44	6.46	6.18
AXIS PositionError(轴位置误差)	GSV	38.79	27.38	6.32	45.31	7.17	6.80
AXIS PositionErrorFaultAction(轴位置误差故障动作)	GSV	28.33	20.17	4.48	34.85	4.96	4.78
AXIS PositionErrorFaultAction(轴位置误差故障动作)	SSV	139.81	101.33	28.36	150.80	36.51	39.09
AXIS PositionErrorTolerance(轴位置误差公差)	GSV	36.00	25.67	5.95	41.89	6.73	6.45
AXIS PositionErrorTolerance(轴位置误差公差)	SSV	140.43	101.91	28.28	151.75	37.56	39.12
AXIS PositionFeedback(轴位置反馈)	GSV	38.79	27.35	6.31	45.31	7.19	6.83
AXIS PositionIntegralGain(轴位置积分增益)	GSV	37.60	26.56	6.15	43.88	7.02	6.61
AXIS PositionIntegralGain(轴位置积分增益)	SSV	140.88	102.40	28.91	152.40	37.24	37.43
AXIS PositionIntegratorError(轴位置积分误差)	GSV	38.79	27.35	6.31	45.33	7.19	6.83
AXIS PositionLockTolerance(轴位置锁定公差)	GSV	37.61	26.46	6.58	43.85	7.01	6.65
AXIS PositionLockTolerance(轴位置锁定公差)	SSV	140.43	101.92	27.79	151.73	35.89	36.69
AXIS PositionPolarity(轴位置极性)	GSV	32.12	23.22	5.13	37.05	5.87	5.57
AXIS PositionProportionalGain(轴位置比例增益)	GSV	37.60	26.60	6.14	43.87	6.98	6.68
AXIS PositionProportionalGain(轴位置比例增益)	SSV	140.91	102.40	27.66	152.33	35.49	36.83
AXIS PositionServoBandwidth(轴位置伺服带宽)	GSV	38.26	26.89	6.27	44.62	7.12	6.74
AXIS PositionServoBandwidth(轴位置伺服带宽)	SSV	140.90	102.42	28.40	152.59	36.44	36.09
AXIS PositionUnwind(轴位置展开)	GSV	37.78	27.17	6.55	44.06	7.02	6.58
AXIS PositionUnwind(轴位置展开)	SSV	140.59	102.67	27.35	152.13	35.10	35.83
AXIS PositiveDynamicTorqueLimit(轴绝对动态转矩限制)	GSV	34.86	25.03	5.81	40.52	6.57	6.29
AXIS PowerCapacity(轴电源址电容)	GSV	34.87	25.03	5.81	40.54	6.61	6.26
AXIS PowerSupplyID(轴电源址标识符)	GSV	34.27	24.15	5.40	39.65	6.65	5.77
AXIS PrimaryOperationMode(轴初步操作模式)	GSV	35.47	24.82	5.47	41.12	6.16	5.89

对象/属性	指令	实际时间 (µs):					
		1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63	1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
AXIS ProgrammedStopMode (轴编程停止模式)	GSV	29.51	21.21	4.57	36.32	5.13	4.95
AXIS ProgrammedStopMode(轴编程停止模式)	SSV	140.59	102.14	27.69	152.24	37.39	36.50
AXIS Registration1Position (轴注册位置1)	GSV	37.71	27.38	6.16	43.95	6.97	6.58
AXIS Registration1Time (轴注册时间1)	GSV	37.72	27.35	6.13	44.00	6.95	6.58
AXIS Registration2Position (轴注册位置2)	GSV	37.73	27.35	6.15	44.02	7.01	6.58
AXIS Registration2Time (轴注册时间2)	GSV	37.72	27.33	6.12	43.95	6.93	6.51
AXIS RotaryAxis (轴旋转轴)	GSV	28.71	20.79	4.47	35.32	5.05	4.85
AXIS RotaryAxis (轴旋转轴)	GSV	28.72	20.80	4.47	35.38	5.08	4.83
AXIS RotaryAxis (轴旋转轴)	SSV	139.98	101.84	28.51	151.10	35.46	34.90
AXIS RotationalPosResolution (轴转动分辨率)	GSV	34.49	24.73	6.15	40.02	6.49	6.21
AXIS SercosErrorCode (轴伺服误差代码)	GSV				40.35		5.90
AXIS ServoFaultBits (轴伺服故障位)	GSV	38.42	27.14	6.30	44.82	7.59	6.78
AXIS ServoLoopConfiguration (轴伺服环组态)	GSV	34.97	24.92	5.54	40.56	6.32	6.05
AXIS ServoLoopConfiguration (轴伺服环组态)	SSV	140.33	101.71	29.19	151.70	36.36	35.74
AXIS ServoOutputLevel(轴伺服输出等级)	GSV	38.57	27.27	6.33	45.05	7.25	6.83
AXIS ServoPolarityBits (轴伺服极性位)	GSV	36.86	26.18	6.00	42.94	6.87	6.52
AXIS ServoPolarityBits (轴伺服极性位)	SSV	140.92	102.41	27.66	152.47	35.46	36.39
AXIS ServoStatusBits (轴伺服状态位)	GSV	37.78	26.79	6.15	44.11	7.06	6.65
AXIS SoftOvertravelFaultAction (轴软超行程故障动作)	GSV	29.73	20.81	4.64	36.61	5.20	5.00
AXIS SoftOvertravelFaultAction(轴软超行程故障动作)	SSV	139.80	101.30	26.80	150.85	36.10	36.92
AXIS StartActualPosition (轴启动实际位置)	GSV	36.64	26.85	5.99	42.66	6.76	6.42
AXIS StartCommandPosition (轴启动命令位置)	GSV	37.61	27.12	6.16	43.84	6.95	6.58
AXIS StartMasterOffset (轴主轴启动偏差)	GSV	37.60	27.10	6.15	43.88	7.02	6.61
AXIS StoppingTimeLimit (轴停止时间限制)	GSV	33.95	24.32	5.69	39.43	6.42	6.13
AXIS StoppingTimeLimit (轴停止时间限制)	SSV	138.59	100.66	28.90	148.92	35.11	36.82
AXIS StoppingTorque (轴停止转矩)	GSV	33.85	24.26	5.69	39.28	6.45	6.10
AXIS StoppingTorque (轴停止转矩)	SSV	138.61	100.64	28.38	148.92	35.10	36.81
AXIS StrobeActualPosition (轴滤波实际位置)	GSV	36.63	26.82	5.98	42.69	6.79	6.42
AXIS StrobeCommandPosition (轴滤波命令位置)	GSV	36.22	26.39	5.95	42.15	6.76	6.37
AXIS StrobeMasterOffset (轴滤波主轴偏移)	GSV	37.61	27.14	6.14	43.85	7.03	6.61
AXIS TelegramType (轴报文类型)	GSV	33.70	24.02	5.33	38.92	6.04	5.78
AXIS TestDirectionForward (轴测试方向正向)	GSV	30.19	21.33	4.70	37.15	5.29	5.12
AXIS TestIncrement (轴测试增量)	GSV	36.85	26.17	6.08	42.93	6.91	6.57
AXIS TestIncrement (轴测试增量)	SSV	140.93	102.42	28.15	152.54	36.71	36.01

GSV SSV 属性-44

对象/属性	指令	实际时间 (µs):					
		1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63	1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
AXIS TestStatus (轴测试状态)	GSV	36.06	25.59	5.62	41.84	6.38	6.14
AXIS TorqueCommand (轴转矩命令)	GSV	34.86	25.03	5.81	40.52	6.59	6.29
AXIS TorqueDataScaling (轴转矩数据比例)	GSV	34.55	24.44	5.46	39.97	6.18	5.85
AXIS TorqueDataScalingExp(轴转矩数据比例期望值)	GSV	34.50	24.41	5.41	39.92	6.08	5.83
AXIS TorqueDataScalingFactor (轴转矩数据比例因数)	GSV	34.91	24.98	5.74	40.60	6.46	6.24
AXIS TorqueFeedback (轴转矩反馈)	GSV	34.86	25.03	5.82	40.50	6.59	6.29
AXIS TorqueLimitBipolar (轴双极性转矩限制)	GSV	33.95	24.33	5.65	39.42	6.45	6.13
AXIS TorqueLimitBipolar (轴双极性转矩限制)	SSV	138.59	100.66	30.22	148.84	35.52	39.41
AXIS TorqueLimitNegative (轴负向转矩限制)	GSV	33.96	24.31	5.67	39.44	6.46	6.12
AXIS TorqueLimitNegative (轴负向转矩限制)	SSV	138.61	100.66	29.59	148.80	36.78	39.42
AXIS TorqueLimitPositive (轴正向转矩限制)	GSV	33.95	24.33	6.13	39.39	6.44	6.10
AXIS TorqueLimitPositive (轴正向转矩限制)	SSV	138.61	100.66	29.19	148.88	35.79	39.36
AXIS TorqueLimitSource (轴源址转矩限制)	GSV	34.86	25.04	5.77	40.50	6.53	6.22
AXIS TorqueOffset (轴偏移转矩)	GSV	37.19	26.28	6.10	43.31	6.93	6.62
AXIS TorqueOffset (轴偏移转矩)	SSV	140.45	101.90	29.05	151.70	37.54	38.85
AXIS TorquePolarity (轴转矩极性)	GSV	34.63	24.44	5.46	40.05	6.14	5.83
AXIS TorqueScaling (轴转矩比例)	GSV	37.61	26.57	6.14	43.91	7.01	6.62
AXIS TorqueScaling (轴转矩比例)	SSV	140.88	102.41	28.49	152.56	36.80	39.44
AXIS TorqueThreshold (轴转矩极限)	GSV	33.96	24.31	5.68	39.43	6.44	6.13
AXIS TorqueThreshold (轴转矩极限)	SSV	138.59	100.64	28.96	148.94	35.67	36.63
AXIS TuneAcceleration (轴调节加速度)	GSV	39.29	27.51	6.43	45.87	7.32	6.93
AXIS TuneAccelerationTime (轴调节加速度时间)	GSV	38.63	27.21	6.31	45.11	7.19	6.85
AXIS TuneDeceleration (轴调节减速度)	GSV	37.88	26.83	6.22	44.22	7.07	6.76
AXIS TuneDecelerationTime (轴调节减速度时间)	GSV	38.97	27.37	6.38	45.46	7.62	6.94
AXIS TuneInertia (轴惯性调节)	GSV	39.16	27.51	6.41	45.70	7.32	6.94
AXIS TuneRiseTime (轴上升调节时间)	GSV	38.09	26.98	6.25	44.49	7.55	6.74
AXIS TuneSpeedScaling (轴调节速度比例)	GSV	37.78	26.81	6.19	44.03	7.12	6.65
AXIS TuneStatus (轴调节状态)	GSV	34.56	24.86	5.49	39.98	6.22	5.94
AXIS TuningConfigurationBits (轴调节组态位)	GSV	38.27	26.88	6.22	44.68	7.08	6.74
AXIS TuningConfigurationBits (轴调节组态位)	SSV	140.92	102.40	28.45	152.53	36.15	36.18
AXIS TuningSpeed (轴调节速度)	GSV	38.27	26.86	7.08	44.65	7.11	6.76
AXIS TuningSpeed (轴调节速度)	SSV	140.90	102.40	27.90	152.59	37.07	36.01
AXIS TuningTorque (轴调节转矩)	GSV	38.28	26.87	6.28	44.62	7.15	6.70
AXIS TuningTorque (轴调节转矩)	SSV	140.91	102.41	28.32	152.44	36.16	36.03

对象/属性	指令	实际时间 (µs):					
		1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63	1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
AXIS TuningTravelLimit (轴调节行程限幅)	GSV	38.26	26.91	6.28	44.63	7.15	6.68
AXIS TuningTravelLimit (轴调节行程限幅)	SSV	140.89	102.42	27.88	152.33	36.69	37.62
AXIS VelocityCommand (轴速度命令)	GSV	38.79	27.38	6.31	45.33	7.21	6.79
AXIS VelocityDataScaling (轴速度数据比例)	GSV	32.89	23.61	5.20	37.96	5.92	5.62
AXIS VelocityDataScalingExp(轴速度数据比例期望值)	GSV	34.50	24.38	5.38	39.93	6.10	5.85
AXIS VelocityDataScalingFactor (轴速度数据比例因数)	GSV	34.91	24.96	6.11	40.59	6.47	6.23
AXIS VelocityDroop (轴速度锥度)	GSV	33.95	24.31	5.66	39.41	6.45	6.14
AXIS VelocityDroop (轴速度锥度)	SSV	138.60	100.67	29.06	148.87	36.05	37.17
AXIS VelocityError (轴速度误差)	GSV	38.79	27.36	6.30	45.25	7.20	6.78
AXIS VelocityFeedback (轴速度反馈)	GSV	38.81	27.38	6.32	45.24	7.18	6.81
AXIS VelocityFeedforwardGain (轴速度前馈增益)	GSV	37.62	26.59	6.16	43.91	6.94	6.67
AXIS VelocityFeedforwardGain (轴速度前馈增益)	SSV	140.91	102.41	28.61	152.59	36.46	36.49
AXIS VelocityIntegralGain (轴速度积分增益)	GSV	37.61	26.57	6.15	43.88	6.99	6.65
AXIS VelocityIntegralGain (轴速度积分增益)	SSV	140.92	102.40	28.39	152.37	35.87	36.47
AXIS VelocityIntegratorError (轴速度积分误差)	GSV	37.60	26.80	6.15	43.85	7.00	6.70
AXIS VelocityLimitBipolar (轴双极性速度限幅)	GSV	33.95	24.32	5.69	39.38	6.44	6.14
AXIS VelocityLimitBipolar (轴速度双极性限幅)	SSV	138.58	100.67	28.15	148.82	35.39	37.09
AXIS VelocityLimitNegative (轴负速度限幅)	GSV	33.96	24.33	5.69	39.41	6.42	6.13
AXIS VelocityLimitNegative (轴负速度限幅)	SSV	138.59	100.64	28.55	148.83	35.51	37.35
AXIS VelocityLimitPositive (轴正速度限幅)	GSV	33.95	24.31	5.69	39.40	6.41	6.13
AXIS VelocityLimitPositive (轴正速度限幅)	SSV	138.61	100.68	28.95	148.90	34.77	37.10
AXIS VelocityOffset (轴速度偏差)	GSV	38.58	26.95	6.34	45.02	7.18	6.83
AXIS VelocityOffset (轴速度偏差)	SSV	140.43	101.89	29.34	151.55	35.60	36.52
AXIS VelocityPolarity (轴速度极性)	GSV	34.55	24.38	5.46	39.97	6.16	5.81
AXIS VelocityProportionalGain (轴速度比例增益)	GSV	37.61	26.58	6.18	43.85	7.02	6.64
AXIS VelocityProportionalGain (轴速度比例增益)	SSV	140.91	102.42	28.44	152.62	35.87	37.38
AXIS VelocityScaling (轴速度比例)	GSV	36.86	26.17	6.06	42.94	6.90	6.54
AXIS VelocityScaling (轴速度比例)	SSV	140.90	102.42	28.73	152.47	35.54	39.93
AXIS VelocityServoBandwidth (轴速度伺服带宽)	GSV	38.26	26.87	6.27	44.66	7.11	6.73
AXIS VelocityServoBandwidth (轴速度伺服带宽)	SSV	140.90	102.39	29.61	152.52	39.18	37.27
AXIS VelocityStandstillWindow (轴速度停滞窗口)	GSV	33.95	24.31	5.69	39.42	6.42	6.15
AXIS VelocityStandstillWindow (轴速度停滞窗口)	SSV	138.60	100.66	28.91	148.83	34.75	38.72
AXIS VelocityThreshold (轴速度极限)	GSV	33.95	24.31	5.69	39.42	6.41	6.14
AXIS VelocityThreshold (轴速度极限)	SSV	138.59	100.66	29.14	148.89	36.47	39.22

GSV SSV 属性-46

对象/属性	指令	实际时间 (μs):					
		1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63	1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
AXIS VelocityWindow (轴速度窗口)	GSV	33.96	24.33	5.68	39.41	6.44	6.14
AXIS VelocityWindow (轴速度窗口)	SSV	138.59	100.68	29.43	148.88	35.40	37.56
AXIS WatchPosition (轴观测位置)	GSV	35.47	26.28	5.83	41.24	6.59	6.27
CONTROLLER	GSV	23.20	18.78	4.02	26.07	4.55	4.55
DataTablePadPercentage (控制器数据表百分率)							
CONTROLLER	GSV	16.08	13.06	2.87	19.83	3.62	3.25
KeepTestEditsOnSwitchOver (控制器切换时保持测试编辑)							
CONTROLLER	GSV	16.09	13.07	2.86	19.82	3.25	3.24
RedundancyEnabled (控制器冗余使能)							
CONTROLLER TimeSlice (控制器时间片)	GSV	23.20	18.79	4.02	26.01	4.53	4.56
CONTROLLER TimeSlice (控制器时间片)	SSV	45.42	31.57	8.64	50.27	8.18	8.21
CONTROLLERDEVICE DeviceName (控制器设备名)	GSV	56.77	49.04	6.93	48.81	7.76	8.01
CONTROLLERDEVICE ProductCode (控制器设备产品代码)	GSV	23.20	18.74	4.01	26.05	4.56	4.53
CONTROLLERDEVICE ProductRev (控制器设备产品版本)	GSV	23.18	18.76	4.02	26.07	4.56	4.54
CONTROLLERDEVICE SerialNumber (控制器设备序列号)	GSV	24.69	20.10	4.27	28.03	4.78	4.84
CONTROLLERDEVICE Status (控制器设备状态)	GSV	23.20	18.79	4.03	26.03	4.51	4.52
CONTROLLERDEVICE Type (控制器设备类型)	GSV	23.20	18.80	4.03	26.04	4.51	4.49
CONTROLLERDEVICE Vendor (控制器设备生产商)	GSV	23.20	18.79	4.03	26.06	4.52	4.49
CST CurrentStatus (CST当前状态)	GSV	23.73	19.14	4.10	26.68	4.55	4.55
CST CurrentValue (CST当前值)	GSV	48.41	37.81	8.25	52.97	9.00	8.56
DF1 ACKTimeout (DF1 ACK超时)	GSV	25.53	20.71	4.35	29.01	4.93	5.53
DF1 DiagnosticCounters (DF1 诊断计数器)	GSV	77.98	59.97	17.43	86.82	20.43	20.14
DF1 DuplicateDetection (DF1 重复节点检测)	GSV	16.93	13.73	2.95	20.88	3.38	3.82
DF1 EmbeddedResponseEnable(DF1 内置的响应使能)	GSV	16.96	13.73	2.95	20.86	3.37	3.85
DF1 ENQTransmitLimit(DF1 ENQ 传送极限)	GSV	16.93	13.73	2.95	20.89	3.37	3.84
DF1 EOTSuppression(DF1 EOT 禁止)	GSV	16.95	13.73	2.94	20.84	3.36	3.84
DF1 ErrorDetection(DF1 错误检测)	GSV	16.92	13.73	2.93	20.87	3.82	3.82
DF1 MasterMessageTransmit(DF1 主站信息传送)	GSV	16.96	13.73	2.95	20.86	3.36	3.82
DF1 MaxStationAddress(DF1 最大站点地址)	GSV	16.94	13.73	2.97	20.86	3.30	3.77
DF1 NAKReceiveLimit(DF1 NAK 接收极限)	GSV	16.94	13.73	2.96	20.88	3.32	3.75
DF1 NormalPollGroupSize(DF1 正常轮询组大小)	GSV	24.06	19.45	4.12	27.12	4.62	5.16
DF1 PendingACKTimeout(DF1 挂起的ACK 超时)	SSV	119.68	90.36	24.19	131.94	4.61	4.61
DF1 PendingDuplicateDetection(DF1 挂起的重复节点检测)	SSV	117.05	88.95	25.44	128.22	4.16	4.15
DF1 PendingEmbeddedResponseEnable(DF1 挂起的内置响应使能)	SSV	118.63	90.05	24.92	130.60	4.42	4.39
DF1 PendingENQTransmitLimit(DF1 挂起的ENQ 传送极限)	SSV	117.99	89.46	25.87	129.58	4.33	4.33
DF1 PendingEOTSuppression(DF1 挂起的EOT 禁止)	SSV	117.98	89.48	23.93	129.58	4.34	4.29

对象/属性	指令	实际时间(μs):					
		1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63	1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
DF1 PendingErrorDetection(DF1 挂起的错误检测)	SSV	118.64	90.04	25.63	130.60	4.45	4.42
DF1 PendingMasterMessageTransmit(DF1 挂起的主站信息传送)	SSV	118.65	90.04	24.06	130.53	4.41	4.45
DF1 PendingMaxStationAddress(DF1 挂起的最大站点地址)	SSV	118.64	90.03	24.63	130.60	4.48	4.47
DF1 PendingNAKReceiveLimit(DF1 挂起的NAK接收极限)	SSV	118.01	89.47	23.93	129.62	4.32	4.38
DF1 PendingNormalPollGroupSize(DF1 挂起的正常轮询组大小)	SSV	118.62	90.04	24.44	130.62	4.38	4.41
DF1 PendingPollingMode(DF1 挂起的轮询模式)	SSV	118.65	90.04	24.48	130.54	4.37	4.47
DF1 PendingReplyMessageWait(DF1 挂起的应答信息等待)	SSV	119.67	90.36	26.63	131.85	4.56	4.62
DF1 PendingSlavePollTimeout(DF1 挂起的从站轮询超时)	SSV	119.68	90.39	25.86	131.89	4.57	4.61
DF1 PendingStationAddress(DF1 挂起的站点地址)	SSV	119.15	90.26	24.97	131.46	4.46	4.48
DF1 PendingTokenHoldFactor(DF1 挂起的令牌保持因数)	SSV	118.26	89.97	24.50	116.02	31.53	29.60
DF1 PendingTransmitRetries(DF1 挂起的传送重复次数)	SSV	117.97	89.46	26.09	129.55	4.34	4.30
DF1 PollingMode(DF1 轮询模式)	GSV	16.95	13.73	2.97	20.86	3.30	3.77
DF1 ReplyMessageWait(DF1 应答信息等待)	GSV	25.54	20.72	4.39	29.07	4.90	4.93
DF1 SlavePollTimeout(DF1 从站轮询超时)	GSV	25.57	20.71	4.39	29.09	4.88	4.94
DF1 StationAddress(DF1 站点地址)	GSV	24.05	19.42	4.14	27.08	4.63	5.23
DF1 TokenHoldFactor(DF1 令牌保持因数)	GSV	16.96	13.74	2.96	20.89	3.39	3.81
DF1 TransmitRetries(DF1 传送重复次数)	GSV	16.95	13.72	2.96	20.85	3.33	3.83
FAULTLOG MajorEvents(故障日志的主要事件)	GSV	23.15	18.76	4.01	26.03	4.52	4.53
FAULTLOG MajorEvents(故障日志的主要事件)	SSV	15.94	13.10	2.82	19.68	3.16	3.17
FAULTLOG MajorFaultBits(故障日志的主要故障位)	GSV	24.63	20.08	4.26	27.99	4.76	4.87
FAULTLOG MajorFaultBits(故障日志的主要故障位)	SSV	16.58	13.53	2.98	20.36	3.35	3.30
FAULTLOG MinorEvents(故障日志的次要事件)	GSV	23.15	18.72	4.03	25.97	4.55	4.55
FAULTLOG MinorEvents(故障日志的次要事件)	SSV	15.95	13.08	2.82	19.66	3.17	3.16
FAULTLOG MinorFaultBits(故障日志的次要故障位)	GSV	24.63	20.04	4.28	27.96	4.84	4.83
FAULTLOG MinorFaultBits(故障日志的次要故障位)	SSV	16.56	13.54	2.97	20.37	3.36	3.37
MESSAGE ConnectionPath(信息的连接路径)	GSV	63.35	46.18	14.75	66.90	16.15	15.68
MESSAGE ConnectionPath(信息的连接路径)	SSV	19.70	16.05	3.58	21.34	4.07	4.07
MESSAGE ConnectionRate(信息的连接速率)	GSV	24.22	19.77	4.19	27.54	4.75	4.75
MESSAGE ConnectionRate(信息的连接速率)	SSV	15.24	12.61	2.83	18.82	3.12	3.19
MESSAGE MessageType(信息的类型)	GSV	15.57	12.74	2.76	19.30	3.52	3.08
MESSAGE MessageType(信息的类型)	SSV	77.50	55.07	17.09	80.67	21.38	19.56
MESSAGE Port(信息端口)	GSV	15.56	12.72	2.77	19.26	3.51	3.08
MESSAGE Port(信息端口)	SSV	31.42	23.32	5.43	36.57	6.18	6.23
MESSAGE TimeoutMultiplier(信息超时因子)	GSV	15.58	12.73	2.76	19.29	3.12	3.09

GSV SSV 属性-48

对象/属性	指令	实际时间(μs):					
		1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63	1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
MESSAGE TimeoutMultiplier(信息超时因子)	SSV	13.99	11.61	2.58	17.36	2.92	2.96
MESSAGE UnconnectedTimeout(信息非连接超时)	GSV	24.21	19.77	4.17	27.55	4.71	4.72
MESSAGE UnconnectedTimeout(信息非连接超时)	SSV	15.24	12.61	2.79	18.84	3.11	3.17
MODULE EntryStatus(模块输入状态)	GSV	23.30	18.83	3.99	26.25	4.49	4.54
MODULE FaultCode(模块故障代码)	GSV	23.29	18.85	4.02	26.21	4.52	4.55
MODULE FaultInfo(模块故障信息)	GSV	24.81	20.13	4.29	28.19	4.76	4.82
MODULE ForceStatus(模块强制状态)	GSV	18.30	14.88	3.17	22.62	3.55	3.57
MODULE Instance(模块实例)	GSV	19.10	15.70	3.23	23.87	3.63	3.65
MODULE LEDStatus(模块LED状态)	GSV	17.71	14.38	3.08	21.85	3.51	3.57
MODULE Mode(模块模式)	GSV	23.92	19.36	4.17	27.09	4.68	4.68
MODULE Mode(模块模式)	SSV	14.88	12.34	2.65	18.92	3.03	2.96
MOTIONGROUP AutoTagUpdate(运动组自动标签更新)	GSV	16.29	13.17	2.88	20.20	3.18	3.05
MOTIONGROUP AutoTagUpdate(运动组自动标签更新)	SSV	15.25	12.44	2.78	18.92	3.12	2.98
MOTIONGROUP Instance(运动组实例)	GSV	25.59	19.13	4.12	31.72	4.61	4.44
MOTIONGROUPMaximumInterval(运动组最大间隔)	GSV	30.84	25.20	5.22	35.84	5.85	5.57
MOTIONGROUPMaximumInterval(运动组最大间隔)	SSV	24.63	19.84	4.35	27.80	4.88	4.65
MOTIONGROUP MinimumInterval(运动组最小间隔)	GSV	30.85	25.23	5.19	35.86	5.89	5.56
MOTIONGROUP StartTime(运动组起动时间)	GSV	30.84	25.19	5.20	35.89	5.92	5.55
MOTIONGROUPTaskLastScanTime(运动组任务持续扫描时间)	GSV	24.90	20.19	4.34	28.36	4.84	4.56
MOTIONGROUPTaskMaximumScan Time (运动组任务最大扫描时间)	SSV	16.49	13.43	2.98	20.36	3.33	3.11
MOTIONGROUP Watchdog(运动组看门狗)	GSV	24.91	20.17	4.34	28.32	4.81	4.60
MOTIONGROUP Watchdog(运动组看门狗)	SSV	16.49	13.42	2.97	20.40	3.29	3.12
PROGRAM DisableFlag(程序禁止标记)	GSV	16.98	13.76	2.97	21.01	3.33	3.33
PROGRAM DisableFlag(程序禁止标记)	SSV	38.28	28.43	6.39	41.85	7.10	7.19
PROGRAM Instance(程序实例)	GSV	19.28	15.82	3.27	24.04	3.67	4.07
PROGRAM LastScanTime(程序持续扫描时间)	GSV	24.95	20.27	4.33	28.42	4.88	4.86
PROGRAM LastScanTime(程序持续扫描时间)	SSV	16.92	13.79	2.99	21.44	3.41	3.36
PROGRAM MajorFaultRecord(程序主要故障记录)	GSV	80.02	66.48	12.32	98.78	13.90	13.80
PROGRAM MajorFaultRecord(程序主要故障记录)	SSV	55.55	44.93	8.87	68.03	10.06	10.02
PROGRAM MaxScanTime(程序最大扫描时间)	GSV	24.97	20.30	4.34	28.40	4.88	4.85
PROGRAM MaxScanTime(程序最大扫描时间)	SSV	16.91	13.79	3.00	21.38	3.42	3.38
PROGRAM MinorFaultRecord(程序次要故障记录)	GSV	79.91	66.36	12.19	98.69	14.34	13.93
PROGRAM MinorFaultRecord(程序次要故障记录)	SSV	55.55	44.92	8.83	68.00	9.97	10.03

对象/属性	指令	实际时间(μs):					
		1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63	1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
PROGRAM SFCRestart(程序SFC重新启动)	GSV	17.56	14.30	3.03	21.78	3.42	3.41
PROGRAM SFCRestart(程序SFC重新启动)	SSV	33.80	25.17	5.64	39.03	6.26	6.42
REDUNDANCYMaxDataTransferSize(冗余最大数据传送大小)	GSV	-0.01	-0.03	-0.04	-0.01	-0.07	0.01
ROUTINE Instance(例程实例)	GSV	19.34	15.84	3.23	24.12	4.11	3.67
SERIALPORT BaudRate(串行口波特率)	GSV	23.48	19.22	4.09	26.51	4.60	4.64
SERIALPORT DataBits(串行口数据位)	GSV	14.85	12.20	2.69	18.35	2.96	3.07
SERIALPORT Parity(串行口奇偶校验)	GSV	14.85	12.18	2.69	18.33	3.02	3.02
SERIALPORT PendingBaudRate(串行口挂起的波特率)	SSV	116.82	88.59	22.75	131.36	32.26	29.23
SERIALPORT PendingDataBits(串行口挂起的数据位)	SSV	116.79	88.59	23.74	131.34	29.99	28.54
SERIALPORT PendingParity(串行口挂起的奇偶校验)	SSV	117.02	88.85	23.02	132.00	4.18	4.24
SERIALPORT PendingRTSOFFDelay(串行口挂起的RTS关闭延迟)	SSV	117.02	88.91	22.96	132.05	4.13	4.19
SERIALPORT PendingRTSSendDelay(串行口挂起的RTS发送延迟)	SSV	117.02	88.89	22.44	132.02	4.16	4.19
SERIALPORT PendingStopBits(串行口挂起的停止位)	SSV	116.82	88.58	22.83	131.36	31.11	28.27
SERIALPORT RTSOFFDelay(串行口RTS关闭延迟)	GSV	21.97	17.89	3.85	24.52	4.33	4.38
SERIALPORT RTSSendDelay(串行口RTS发送延迟)	GSV	21.98	17.86	3.85	24.54	4.34	4.40
SERIALPORT StopBits(串行口停止位)	GSV	14.87	12.18	2.68	18.35	3.06	3.00
TASK Instance(任务实例)	GSV	19.23	15.77	3.24	23.99	3.68	3.62
TASK LastScanTime(任务持续扫描时间)	GSV	24.90	20.21	4.29	28.37	4.84	4.81
TASK LastScanTime(任务持续扫描时间)	SSV	16.60	13.56	2.95	21.00	3.36	3.33
TASK MaxInterval(任务最大时间间隔)	GSV	30.84	25.28	5.21	35.76	6.31	5.88
TASK MaxInterval(任务最大时间间隔)	SSV	29.82	24.11	5.06	35.50	5.66	5.72
TASK MaxScanTime(任务最大扫描时间)	GSV	24.92	20.26	4.30	28.37	4.87	4.81
TASK MaxScanTime(任务最大扫描时间)	SSV	16.60	13.56	2.94	20.96	3.34	3.30
TASK MinInterval(任务最小时间间隔)	GSV	30.84	25.27	5.22	35.81	6.35	5.88
TASK MinInterval(任务最小时间间隔)	SSV	29.83	24.11	5.00	35.54	5.70	5.66
TASK Priority(任务优先级)	GSV	23.40	18.97	4.06	26.41	4.59	5.25
TASK Rate(任务速率)	GSV	24.89	20.25	4.31	28.39	4.84	4.86
TASK StartTime(任务启动时间)	GSV	30.83	25.26	5.23	35.78	6.34	5.97
TASK StartTime(任务启动时间)	SSV	29.85	24.11	5.01	35.57	5.68	5.70
TASK Watchdog(任务看门狗)	GSV	24.88	20.21	4.31	28.38	4.80	4.87
TASK Watchdog(任务看门狗)	SSV	34.38	25.49	5.75	39.61	6.41	6.50
WALLCLOCKTIME CSTOffset(时钟的CST偏移量)	GSV	28.64	23.66	4.95	33.04	6.05	5.63
WALLCLOCKTIME CSTOffset(时钟的CST偏移量)	SSV	909.36	852.08	132.36	1103.22	192.62	169.72
WALLCLOCKTIME CurrentValue(时钟的当前数值)	GSV	48.96	38.46	8.43	53.65	14.23	8.87

GSV SSV 属性-50

对象/属性	指令	实际时间 (μs):					
		1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63	1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
WALLCLOCKTIME CurrentValue(时钟的当前数值)	SSV	55.06	43.00	9.80	64.04	10.52	10.08
WALLCLOCKTIME Date Time(时钟的日期时间)	GSV	65.20	54.39	10.93	78.89	12.64	11.78
WALLCLOCKTIME Date Time(时钟的日期时间)	SSV	129.86	98.60	28.00	144.08	32.84	34.94

对象/属性	指令	实际时间(μs):		
		1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
AXIS AccelerationCommand(轴加速命令)	GSV	37.22	37.32	6.78
AXIS AccelerationDataScaling(轴加速数据比例)	GSV	32.98	33.06	5.87
AXIS AccelerationDataScalingExp(轴加速数据比例期望值)	GSV	33.06	33.15	5.82
AXIS AccelerationDataScalingFact(轴加速数据比例实际值)	GSV	33.28	33.39	6.10
AXIS AccelerationFeedback(轴加速反馈)	GSV	37.51	37.64	6.86
AXIS AccelerationFeedforwardGain(轴前馈增益)	GSV	36.14	36.25	6.62
AXIS AccelerationFeedforwardGain(轴前馈增益)	SSV	133.52	137.28	36.59
AXIS AccelerationLimitBipolar(轴双向加速限制)	GSV	32.48	32.61	6.12
AXIS AccelerationLimitBipolar(轴双向加速限制)	SSV	130.85	134.57	36.78
AXIS AccelerationLimitNegative(轴反向加速限制)	GSV	32.48	32.61	6.67
AXIS AccelerationLimitNegative(轴反向加速限制)	SSV	130.87	134.53	37.77
AXIS AccelerationLimitPositive(轴正向加速限制)	GSV	32.48	32.60	6.17
AXIS AccelerationLimitPositive(轴正向加速限制)	SSV	130.86	134.53	38.58
AXIS ActualAcceleration(轴实际加速度)	GSV	42.66	42.78	6.60
AXIS ActualPosition(轴加速度)	GSV	42.64	42.76	6.62
AXIS AttributeErrorCode(轴属性错误代码)	GSV	33.75	33.83	5.96
AXIS AttributeErrorID(轴属性错误标识符)	GSV	34.45	34.61	6.10
AXIS AuxFeedbackConfiguration(轴辅助反馈组态)	GSV	31.69	31.79	5.70
AXIS AuxFeedbackRatio(轴辅助反馈率)	GSV	33.05	33.14	6.19
AXIS AuxFeedbackResolution(轴辅助反馈分辨率)	GSV	33.07	33.15	6.18
AXIS AuxFeedbackType(轴辅助反馈类型)	GSV	33.21	33.28	5.84
AXIS AuxPositionFeedback(轴辅助反馈位置)	GSV	37.29	37.42	6.79
AXIS AverageVelocity(轴平均速度)	GSV	107.35	107.58	21.71
AXIS AverageVelocityTimebase(轴平均速度时间基数)	GSV	34.91	34.98	6.40
AXIS AverageVelocityTimebase(轴平均速度时间基数)	SSV	133.30	137.00	35.85
AXIS AxisConfigurationState(轴组态状态)	GSV	28.82	28.88	4.89
AXIS AxisControlBits(轴控制位)	GSV	37.37	37.44	6.82
AXIS AxisEventBits(轴事件位)	GSV	35.17	35.29	6.38
AXIS AxisFaultBits(轴故障位)	GSV	35.19	35.27	6.45
AXIS AxisInfoSelect1(轴信息选择1)	GSV	36.20	36.25	6.64
AXIS AxisInfoSelect1(轴信息选择1)	SSV	133.51	137.28	38.54
AXIS AxisInfoSelect2(轴信息选择2)	GSV	36.15	36.27	6.58
AXIS AxisInfoSelect2(轴信息选择2)	SSV	133.51	137.29	39.25

GSV SSV 属性-52

对象/属性	指令	实际时间(μs):		
		1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
AXIS AxisInstance(轴实例)	GSV	33.69	33.76	5.87
AXIS AxisResponseBits(轴响应位)	GSV	111.88	114.63	31.14
AXIS AxisState(轴状态)	GSV	24.83	24.91	4.25
AXIS AxisStatusBits(轴状态位)	GSV	35.17	35.26	6.38
AXIS AxisType(轴类型)	GSV	33.11	33.25	5.98
AXIS AxisType(轴类型)	SSV	128.83	131.05	33.28
AXIS BrakeEngageDelayTime(轴制动咬合延迟时间)	SSV	130.87	134.54	37.02
AXIS BrakeOffDelayTime(轴脱离制动延迟时间)	GSV	32.48	32.59	6.14
AXIS BrakeOnDelayTime(轴制动使能延迟时间)	GSV	32.49	32.60	6.13
AXIS BrakeReleaseDelayTime(轴制动释放延迟时间)	SSV	130.87	134.59	37.11
AXIS BusRegulatorCapacity(轴总线调节器电容)	GSV	33.37	33.50	6.27
AXIS BusRegulatorID(轴总线调节器标识符)	GSV	32.76	32.91	5.84
AXIS C2CconnectionInstance(轴连接实例)	GSV	35.58	35.69	6.47
AXIS C2CmapInstance(轴映象实例)	GSV	35.59	35.69	6.44
AXIS CommandAcceleration(轴加速命令)	GSV	42.46	42.63	6.77
AXIS CommandPosition(轴位置命令)	GSV	43.20	43.34	6.89
AXIS CommandVelocity(轴速度命令)	GSV	42.48	42.62	6.69
AXIS ConversionConstant(轴转换常数)	GSV	35.93	36.07	6.58
AXIS ConversionConstant(轴转换常数)	SSV	128.46	131.57	33.70
AXIS DampingFactor(轴阻尼因数)	GSV	36.72	36.92	6.81
AXIS DampingFactor(轴阻尼因数)	SSV	133.49	137.31	36.53
AXIS DCBusVoltage(轴直流总线电压)	GSV	33.40	33.49	6.28
AXIS DriveAxisID(轴驱动轴标识符)	GSV	33.38	33.50	5.87
AXIS DriveCapacity(轴驱动电容)	GSV	33.38	33.52	6.30
AXIS DriveFaultAction(轴驱动故障动作)	GSV	28.62	28.73	4.89
AXIS DriveFaultAction(轴驱动故障动作)	SSV	131.95	136.15	38.51
AXIS DriveFaultBits(轴驱动故障位)	GSV	33.38	33.51	6.27
AXIS DriveModelTimeConstant(轴驱动模式时间常数)	GSV	34.28	34.43	6.40
AXIS DriveModelTimeConstant(轴驱动模式时间常数)	SSV	133.50	137.31	35.96
AXIS DrivePolarity(轴驱动极性)	GSV	33.02	33.16	6.20
AXIS DrivePolarity(轴驱动极性)	SSV	131.68	135.66	37.26
AXIS DriveScalingBits(轴驱动比例位)	GSV	33.01	33.14	6.18
AXIS DriveStatusBits(轴驱动状态位)	GSV	33.37	33.51	6.24
AXIS DriveThermalFaultAction(轴驱动温度故障动作)	GSV	25.41	25.50	4.39

对象/属性	指令	实际时间(μs):		
		1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
AXIS DriveThermalFaultAction(轴驱动温度故障动作)	SSV	130.48	134.54	36.24
AXIS DriveWarningBits(轴驱动报警位)	GSV	33.45	33.50	6.27
AXIS ExternalDriveType(轴外部驱动类型)	GSV	35.40	35.44	6.53
AXIS FaultConfigurationBits(轴故障组态位)	GSV	36.14	36.22	6.61
AXIS FaultConfigurationBits(轴故障组态位)	SSV	133.49	137.31	36.40
AXIS FeedbackFaultAction(轴反馈故障动作)	GSV	28.73	28.82	4.90
AXIS FeedbackFaultAction(轴反馈故障动作)	SSV	131.97	136.16	37.01
AXIS FeedbackNoiseFaultAction(轴反馈噪音故障动作)	GSV	29.05	29.14	4.95
AXIS FeedbackNoiseFaultAction(轴反馈噪音故障动作)	SSV	131.99	136.10	36.75
AXIS FrictionCompensation(轴摩擦补偿)	GSV	36.81	36.91	6.76
AXIS FrictionCompensation(轴摩擦补偿)	SSV	132.72	136.70	36.45
AXIS GroupInstance(轴组实例)	GSV	28.15	28.22	4.74
AXIS HardOvertravelFaultAction(轴硬件超行程故障动作)	GSV	29.10	29.18	4.97
AXIS HomeConfigurationBits(轴回原点组态位)	GSV	37.16	37.29	6.80
AXIS HomeConfigurationBits(轴回原点组态)	SSV	133.72	137.48	37.33
AXIS HomeDirection(轴回原点方向)	GSV	28.36	28.44	4.87
AXIS HomeDirection(轴回原点方向)	SSV	132.90	136.86	37.16
AXIS HomeMode(轴回原点模式)	GSV	27.63	27.70	4.72
AXIS HomeMode(轴回原点模式)	SSV	132.77	136.81	37.58
AXIS HomeOffset(轴回原点偏移量)	GSV	36.72	36.79	6.66
AXIS HomeOffset(轴回原点偏移量)	SSV	133.74	137.50	37.92
AXIS HomePosition(轴回原点位置)	GSV	36.13	36.20	6.56
AXIS HomePosition(轴回原点位置)	SSV	133.77	137.49	37.32
AXIS HomeReturnSpeed(轴回原点返回速度)	GSV	36.81	36.89	6.73
AXIS HomeReturnSpeed(轴回原点返回速度)	SSV	134.34	137.67	36.67
AXIS HomeSequence(轴回原点顺序)	GSV	28.63	28.74	4.87
AXIS HomeSequence(轴回原点顺序)	SSV	132.87	136.88	35.40
AXIS HomeSpeed(轴回原点速度)	GSV	36.76	36.87	6.66
AXIS HomeSpeed(轴回原点速度)	SSV	134.35	137.67	36.10
AXIS IntegratorHoldEnable(轴积分保留使能)	GSV	28.53	28.60	4.81
AXIS IntegratorHoldEnable(轴积分保留使能)	SSV	131.93	136.11	38.11
AXIS InterpolatedActualPosition(轴积分实际位置)	GSV	36.22	36.38	6.57
AXIS InterpolatedCommandPosition(轴积分命令位置)	GSV	36.12	36.24	6.54
AXIS InterpolationTime(轴积分时间)	GSV	36.22	36.36	6.58

GSV SSV 属性-54

对象/属性	指令	实际时间(μs):		
		1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
AXIS InterpolationTime(轴积分时间)	SSV	132.65	136.68	36.31
AXIS MapInstance(轴映射实例)	GSV	35.59	35.76	6.52
AXIS MarkerDistance(轴码盘距离)	GSV	36.74	36.87	6.73
AXIS MasterOffset(轴码盘偏差)	GSV	36.97	37.08	6.75
AXIS MaximumAcceleration(轴最大加速度)	GSV	36.80	36.91	6.66
AXIS MaximumAcceleration(轴最大加速度)	SSV	134.35	137.68	35.76
AXIS MaximumDeceleration(轴最大减速度)	GSV	36.74	36.90	6.68
AXIS MaximumDeceleration(轴最大减速度)	SSV	134.35	137.66	36.23
AXIS MaximumNegativeTravel(轴最大反向行程)	GSV	35.67	35.80	6.62
AXIS MaximumNegativeTravel(轴最大反向行程)	SSV	132.70	136.69	36.68
AXIS MaximumPositiveTravel(轴最大正向行程)	GSV	35.71	35.82	6.65
AXIS MaximumPositiveTravel(轴最大正向行程)	SSV	132.70	136.68	37.04
AXIS MaximumSpeed(轴最大速度)	GSV	36.74	36.93	6.68
AXIS MaximumSpeed(轴最大速度)	SSV	134.33	137.68	36.50
AXIS MemoryUse(轴存储器使用)	GSV	27.10	27.14	5.06
AXIS ModuleChannel(轴存储器通道)	GSV	28.15	28.20	4.69
AXIS ModuleClassCode(轴模块分类代码)	GSV	36.73	36.90	6.65
AXIS ModuleFaultBits(轴模块故障位)	GSV	35.30	35.42	6.45
AXIS MotionStatusBits(轴运动状态位)	GSV	35.18	35.25	6.31
AXIS MotorCapacity(轴电机电容)	GSV	33.38	33.49	6.28
AXIS MotorData(轴电机数据)	GSV	589.42	590.91	79.63
AXIS MotorElectricalAngle(轴电机电角度)	GSV	33.38	33.48	6.26
AXIS MotorFeedbackConfiguration(轴电机反馈组态)	GSV	33.02	33.10	5.84
AXIS MotorFeedbackResolution(轴电机反馈分辨率)	GSV	33.00	33.10	6.20
AXIS MotorFeedbackType(轴反馈类型)	GSV	33.00	33.11	5.86
AXIS MotorID(轴电机标识符)	GSV	33.02	33.11	6.17
AXIS MotorThermalFaultAction(轴电机热故障动作)	GSV	25.80	25.81	4.49
AXIS MotorThermalFaultAction(轴电机热故障动作)	SSV	130.46	134.54	36.25
AXIS NegativeDynamicTorqueLimit(轴负动态转矩限制)	GSV	33.39	33.53	6.76
AXIS OutputCamExecutionTargets(轴输出凸轮执行目标)	GSV	35.56	35.74	6.43
AXIS OutputCamLockStatus(轴输出凸轮锁存状态)	GSV	35.19	35.27	6.38
AXIS OutputCamPendingStatus(轴输出凸轮接合状态)	GSV	35.14	35.27	6.43
AXIS OutputCamStatus(轴输出凸轮状态位)	GSV	35.14	35.32	6.40
AXIS OutputCamTransitionStatus(轴输出凸轮传送位)	GSV	35.18	35.27	6.37

对象/属性	指令	实际时间(μs):		
		1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
AXIS OutputLimit(轴输出限制)	GSV	35.71	35.79	6.60
AXIS OutputLimit(轴输出限制)	SSV	132.70	136.71	36.37
AXIS OutputLPFilterBandwidth(轴输出LP滤波带宽)	GSV	36.11	36.28	6.62
AXIS OutputLPFilterBandwidth(轴输出LP滤波带宽)	SSV	133.51	137.30	38.72
AXIS OutputNotchFilterFrequency(轴输出标记信号滤波频率)	GSV	32.37	32.62	6.12
AXIS OutputNotchFilterFrequency(轴输出标记信号滤波频率)	SSV	130.87	134.55	38.89
AXIS OutputOffset(轴输出偏差)	GSV	35.59	35.71	6.58
AXIS OutputOffset(轴输出偏差)	SSV	132.69	136.69	37.69
AXIS PositionCommand(轴位置命令)	GSV	37.27	37.40	6.82
AXIS PositionDataScaling(轴位置数据比例)	GSV	33.01	33.18	5.80
AXIS PositionDataScalingExp(轴位置数据比例期望值)	GSV	33.65	33.77	5.83
AXIS PositionDataScalingFactor(轴位置数据比例因数)	GSV	33.32	33.58	6.18
AXIS PositionError(轴位置误差)	GSV	37.25	37.42	6.80
AXIS PositionErrorFaultAction(轴位置误差故障动作)	GSV	28.13	28.21	4.78
AXIS PositionErrorFaultAction(轴位置误差故障动作)	SSV	131.95	136.14	39.09
AXIS PositionErrorTolerance(轴位置误差公差)	GSV	34.51	34.59	6.45
AXIS PositionErrorTolerance(轴位置误差公差)	SSV	132.70	136.69	39.12
AXIS PositionFeedback(轴位置反馈)	GSV	37.30	37.37	6.83
AXIS PositionIntegralGain(轴位置积分增益)	GSV	36.16	36.27	6.61
AXIS PositionIntegralGain(轴位置积分增益)	SSV	133.50	137.30	37.43
AXIS PositionIntegratorError(轴位置积分误差)	GSV	37.36	37.43	6.83
AXIS PositionLockTolerance(轴位置锁定公差)	GSV	36.14	36.21	6.65
AXIS PositionLockTolerance(轴位置锁定公差)	SSV	132.70	136.68	36.69
AXIS PositionPolarity(轴位置极性)	GSV	30.66	30.74	5.57
AXIS PositionProportionalGain(轴位置比例增益)	GSV	36.14	36.30	6.68
AXIS PositionProportionalGain(轴位置比例增益)	SSV	133.52	137.28	36.83
AXIS PositionServoBandwidth(轴位置伺服带宽)	GSV	36.75	36.89	6.74
AXIS PositionServoBandwidth(轴位置伺服带宽)	SSV	133.53	137.32	36.09
AXIS PositionUnwind(轴位置展开)	GSV	36.22	36.38	6.58
AXIS PositionUnwind(轴位置展开)	SSV	133.33	136.98	35.83
AXIS PositiveDynamicTorqueLimit(轴绝对动态转矩限制)	GSV	33.40	33.50	6.29
AXIS PowerCapacity(轴电源址电容)	GSV	33.37	33.47	6.26
AXIS PowerSupplyID(轴电源址标识符)	GSV	32.81	32.91	5.77
AXIS PrimaryOperationMode(轴初步操作模式)	GSV	33.98	34.07	5.89

GSV SSV 属性-56

对象/属性	指令	实际时间(μs):		
		1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
AXIS ProgrammedStopMode (轴编程停止模式)	GSV	29.29	29.40	4.95
AXIS ProgrammedStopMode (轴编程停止模式)	SSV	133.38	137.01	36.50
AXIS Registration1Position (轴注册位置1)	GSV	36.20	36.38	6.58
AXIS Registration1Time (轴注册时间1)	GSV	36.19	36.35	6.58
AXIS Registration2Position (轴注册位置2)	GSV	36.23	36.36	6.58
AXIS Registration2Time (轴注册时间2)	GSV	36.22	36.39	6.51
AXIS RotaryAxis (轴旋转轴)	GSV	28.48	28.59	4.85
AXIS RotaryAxis (轴旋转轴)	GSV	28.44	28.56	4.83
AXIS RotaryAxis (轴旋转轴)	SSV	132.25	136.29	34.90
AXIS RotationalPosResolution (轴转动正分辨率)	GSV	33.02	33.01	6.21
AXIS SercosErrorCode (轴伺服误差代码)	GSV		33.48	5.90
AXIS ServoFaultBits (轴伺服故障位)	GSV	36.93	37.04	6.78
AXIS ServoLoopConfiguration (轴伺服环组态)	GSV	33.52	33.59	6.05
AXIS ServoLoopConfiguration (轴伺服环组态)	SSV	132.72	136.57	35.74
AXIS ServoOutputLevel (轴伺服输出等级)	GSV	37.11	37.24	6.83
AXIS ServoPolarityBits (轴伺服极性位)	GSV	35.38	35.44	6.52
AXIS ServoPolarityBits (轴伺服极性位)	SSV	133.50	137.27	36.39
AXIS ServoStatusBits (轴伺服状态位)	GSV	36.25	36.34	6.65
AXIS SoftOvertravelFaultAction (轴软超行程故障动作)	GSV	29.49	29.58	5.00
AXIS SoftOvertravelFaultAction (轴软超行程故障动作)	SSV	132.00	136.16	36.92
AXIS StartActualPosition (轴启动实际位置)	GSV	35.19	35.32	6.42
AXIS StartCommandPosition (轴启动命令位置)	GSV	36.15	36.25	6.58
AXIS StartMasterOffset (轴主轴启动偏差)	GSV	36.15	36.24	6.61
AXIS StoppingTimeLimit (轴停止时间限制)	GSV	32.54	32.62	6.13
AXIS StoppingTimeLimit (轴停止时间限制)	SSV	130.88	134.54	36.82
AXIS StoppingTorque (轴停止转矩)	GSV	32.40	32.60	6.10
AXIS StoppingTorque (轴停止转矩)	SSV	130.83	134.54	36.81
AXIS StrobeActualPosition (轴滤波实际位置)	GSV	35.17	35.26	6.42
AXIS StrobeCommandPosition (轴滤波命令位置)	GSV	34.77	34.84	6.37
AXIS StrobeMasterOffset (轴滤波主轴偏移)	GSV	36.18	36.28	6.61
AXIS TelegramType (轴报文类型)	GSV	32.24	32.34	5.78
AXIS TestDirectionForward (轴测试方向正向)	GSV	29.95	30.02	5.12
AXIS TestIncrement (轴测试增量)	GSV	35.40	35.46	6.57
AXIS TestIncrement (轴测试增量)	SSV	133.57	137.30	36.01

对象/属性	指令	实际时间(μs):		
		1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
AXIS TestStatus (轴测试状态)	GSV	34.55	34.65	6.14
AXIS TorqueCommand (轴转矩命令)	GSV	33.38	33.46	6.29
AXIS TorqueDataScaling (轴转矩数据比例)	GSV	33.07	33.16	5.85
AXIS TorqueDataScalingExp(轴转矩数据比例期望值)	GSV	33.00	33.12	5.83
AXIS TorqueDataScalingFactor (轴转矩数据比例因数)	GSV	33.43	33.52	6.24
AXIS TorqueFeedback (轴转矩反馈)	GSV	33.40	33.46	6.29
AXIS TorqueLimitBipolar (轴双极性转矩限制)	GSV	32.48	32.60	6.13
AXIS TorqueLimitBipolar (轴双极性转矩限制)	SSV	130.90	134.56	39.41
AXIS TorqueLimitNegative (轴负向转矩限制)	GSV	32.47	32.58	6.12
AXIS TorqueLimitNegative (轴负向转矩限制)	SSV	130.90	134.53	39.42
AXIS TorqueLimitPositive (轴正向转矩限制)	GSV	32.49	32.58	6.10
AXIS TorqueLimitPositive (轴正向转矩限制)	SSV	130.88	134.55	39.36
AXIS TorqueLimitSource (轴源址转矩限制)	GSV	33.38	33.48	6.22
AXIS TorqueOffset (轴偏移转矩)	GSV	35.66	35.80	6.62
AXIS TorqueOffset (轴偏移转矩)	SSV	132.71	136.69	38.85
AXIS TorquePolarity (轴转矩极性)	GSV	33.12	33.20	5.83
AXIS TorqueScaling (轴转矩比例)	GSV	36.16	36.20	6.62
AXIS TorqueScaling (轴转矩比例)	SSV	133.52	137.28	39.44
AXIS TorqueThreshold (轴转矩极限)	GSV	32.48	32.58	6.13
AXIS TorqueThreshold (轴转矩极限)	SSV	130.90	134.56	36.63
AXIS TuneAcceleration (轴调节加速度)	GSV	37.74	37.89	6.93
AXIS TuneAccelerationTime (轴调节加速度时间)	GSV	37.14	37.20	6.85
AXIS TuneDeceleration (轴调节减速度)	GSV	36.35	36.47	6.76
AXIS TuneDecelerationTime (轴调节减速度时间)	GSV	37.41	37.58	6.94
AXIS TuneInertia (轴惯性调节)	GSV	37.65	37.77	6.94
AXIS TuneRiseTime (轴上升调节时间)	GSV	36.62	36.67	6.74
AXIS TuneSpeedScaling (轴调节速度比例)	GSV	36.22	36.40	6.65
AXIS TuneStatus (轴调节状态)	GSV	33.07	33.14	5.94
AXIS TuningConfigurationBits (轴调节组态位)	GSV	36.77	36.83	6.74
AXIS TuningConfigurationBits (轴调节组态位)	SSV	119.37	137.28	36.18
AXIS TuningSpeed (轴调节速度)	GSV	36.74	36.85	6.76
AXIS TuningSpeed (轴调节速度)	SSV	133.50	137.26	36.01
AXIS TuningTorque (轴调节转矩)	GSV	36.72	36.88	6.70
AXIS TuningTorque (轴调节转矩)	SSV	133.51	137.30	36.03

GSV SSV 属性-58

对象/属性	指令	实际时间(μs):		
		1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
AXIS TuningTravelLimit (轴调节行程限幅)	GSV	36.78	36.83	6.68
AXIS TuningTravelLimit (轴调节行程限幅)	SSV	133.54	137.25	37.62
AXIS VelocityCommand (轴速度命令)	GSV	37.27	37.37	6.79
AXIS VelocityDataScaling (轴速度数据比例)	GSV	31.42	31.52	5.62
AXIS VelocityDataScalingExp(轴速度数据比例期望值)	GSV	33.02	33.11	5.85
AXIS VelocityDataScalingFactor (轴速度数据比例因数)	GSV	33.43	33.54	6.23
AXIS VelocityDroop (轴速度锥度)	GSV	32.49	32.59	6.14
AXIS VelocityDroop (轴速度锥度)	SSV	130.86	134.56	37.17
AXIS VelocityError (轴速度误差)	GSV	37.29	37.41	6.78
AXIS VelocityFeedback (轴速度反馈)	GSV	37.33	37.39	6.81
AXIS VelocityFeedforwardGain (轴速度前馈增益)	GSV	36.15	36.20	6.67
AXIS VelocityFeedforwardGain (轴速度前馈增益)	SSV	133.52	137.27	36.49
AXIS VelocityIntegralGain (轴速度积分增益)	GSV	36.15	36.27	6.65
AXIS VelocityIntegralGain (轴速度积分增益)	SSV	133.53	137.26	36.47
AXIS VelocityIntegratorError (轴速度积分误差)	GSV	36.20	36.24	6.70
AXIS VelocityLimitBipolar (轴双极性速度限幅)	GSV	32.48	32.59	6.14
AXIS VelocityLimitBipolar (轴速度双极性限幅)	SSV	130.87	134.55	37.09
AXIS VelocityLimitNegative (轴负速度限幅)	GSV	32.48	32.59	6.13
AXIS VelocityLimitNegative (轴负速度限幅)	SSV	130.89	134.56	37.35
AXIS VelocityLimitPositive (轴正速度限幅)	GSV	32.49	32.57	6.13
AXIS VelocityLimitPositive (轴正速度限幅)	SSV	130.88	134.56	37.10
AXIS VelocityOffset (轴速度偏差)	GSV	37.14	37.16	6.83
AXIS VelocityOffset (轴速度偏差)	SSV	132.67	136.68	36.52
AXIS VelocityPolarity (轴速度极性)	GSV	33.06	33.17	5.81
AXIS VelocityProportionalGain (轴速度比例增益)	GSV	36.17	36.26	6.64
AXIS VelocityProportionalGain (轴速度比例增益)	SSV	133.54	137.31	37.38
AXIS VelocityScaling (轴速度比例)	GSV	35.38	35.44	6.54
AXIS VelocityScaling (轴速度比例)	SSV	133.50	137.31	39.93
AXIS VelocityServoBandwidth (轴速度伺服带宽)	GSV	36.77	36.83	6.73
AXIS VelocityServoBandwidth (轴速度伺服带宽)	SSV	133.51	137.30	37.27
AXIS VelocityStandstillWindow (轴速度停滞窗口)	GSV	32.50	32.49	6.15
AXIS VelocityStandstillWindow (轴速度停滞窗口)	SSV	130.85	134.57	38.72
AXIS VelocityThreshold (轴速度极限)	GSV	32.48	32.58	6.14
AXIS VelocityThreshold (轴速度极限)	SSV	130.85	134.54	39.22

对象/属性	指令	实际时间(us):		
		1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
AXIS VelocityWindow (轴速度窗口)	GSV	32.49		32.58 6.14
AXIS VelocityWindow (轴速度窗口)	SSV	130.89	134.58	37.56
AXIS WatchPosition (轴观测位置)	GSV	33.96	34.07	6.27
CONTROLLER DataTablePadPercentage (控制器数据表百分率)	GSV	21.84	21.88	4.25
CONTROLLER KeepTestEditsOnSwitchOver (控制器切换时保持测试编辑)	GSV	15.95	15.97	3.02
CONTROLLER RedundancyEnabled (控制器冗余使能)	GSV	15.92	15.96	3.03
CONTROLLER TimeSlice (控制器时间片)	GSV	21.82	21.89	4.26
CONTROLLER TimeSlice (控制器时间片)	SSV	42.65	42.74	7.78
CONTROLLERDEVICE DeviceName (控制器设备名)	GSV	40.05	56.26	9.17
CONTROLLERDEVICE ProductCode (控制器设备产品代码)	GSV	21.84	21.86	4.28
CONTROLLERDEVICE ProductRev (控制器设备产品版本)	GSV	21.83	21.86	4.26
CONTROLLERDEVICE SerialNumber (控制器设备序列号)	GSV	23.31	23.36	4.52
CONTROLLERDEVICE Status (控制器设备状态)	GSV	21.81	21.87	4.23
CONTROLLERDEVICE Type (控制器设备类型)	GSV	21.82	21.86	4.20
CONTROLLERDEVICE Vendor (控制器设备生产商)	GSV	21.83	21.89	4.20
CST CurrentStatus (CST 当前状态)	GSV	22.31	22.38	4.28
CST CurrentValue (CST 当前值)	GSV	44.34	47.41	9.15
DF1 ACKTimeout (DF1 ACK超时)	GSV	24.24	24.25	4.60
DF1 DiagnosticCounters (DF1 诊断计数器)	GSV	76.24	76.53	17.93
DF1 DuplicateDetection (DF1 重复节点检测)	GSV	16.78	16.80	3.14
DF1 EmbeddedResponseEnable(DF1 内置的响应使能)	GSV	16.80	16.80	3.18
DF1 ENQTransmitLimit(DF1 ENQ 传送极限)	GSV	16.83	16.88	3.17
DF1 EOTSuppression(DF1 EOT 禁止)	GSV	16.84	16.88	3.17
DF1 ErrorDetection(DF1 错误检测)	GSV	16.77	16.83	3.14
DF1 MasterMessageTransmit(DF1 主站信息传送)	GSV	16.78	16.81	3.13
DF1 MaxStationAddress(DF1 最大站点地址)	GSV	16.83	16.82	3.10
DF1 NAKReceiveLimit(DF1 NAK 接收极限)	GSV	16.83	16.86	3.10
DF1 NormalPollGroupSize(DF1 正常轮询组大小)	GSV	22.70	22.73	4.35
DF1 PendingACKTimeout(DF1 挂起的ACK 超时)	SSV	22.62	116.99	4.32
DF1 PendingDuplicateDetection(DF1 挂起的重复节点检测)	SSV	20.27	114.73	3.95
DF1 PendingEmbeddedResponseEnable(DF1 挂起的内置响应使能)	SSV	21.88	116.33	4.18
DF1 PendingENQTransmitLimit(DF1 挂起的ENQ 传送极限)	SSV	21.20	116.07	4.07
DF1 PendingEOTSuppression(DF1 挂起的EOT 禁止)	SSV	21.22	116.10	4.09

GSV SSV 属性-60

对象/属性	指令	实际时间(us):		
		1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
DF1 PendingErrorDetection(DF1 挂起的错误检测)	SSV	21.85	116.33	4.18
DF1 PendingMasterMessageTransmit(DF1 挂起的主站信息传送)	SSV	21.85	116.29	4.18
DF1 PendingMaxStationAddress(DF1 挂起的最大站点地址)	SSV	21.85	116.31	4.15
DF1 PendingNAKReceiveLimit(DF1 挂起的NAK接收极限)	SSV	21.22	116.08	4.02
DF1 PendingNormalPollGroupSize(DF1 挂起的正常轮询组大小)	SSV	21.82	116.26	4.14
DF1 PendingPollingMode(DF1 挂起的轮询模式)	SSV	21.87	116.27	4.12
DF1 PendingReplyMessageWait(DF1 挂起的应答信息等待)	SSV	22.61	117.03	4.27
DF1 PendingSlavePollTimeout(DF1 挂起的从站轮询超时)	SSV	22.60	117.00	4.27
DF1 PendingStationAddress(DF1 挂起的站点地址)	SSV	22.27	116.84	4.17
DF1 PendingTokenHoldFactor(DF1 挂起的令牌保持因数)	SSV	113.96	116.13	29.84
DF1 PendingTransmitRetries(DF1 挂起的传送重复次数)	SSV	21.19	116.08	4.10
DF1 PollingMode(DF1 轮询模式)	GSV	16.80	16.83	3.11
DF1 ReplyMessageWait(DF1 应答信息等待)	GSV	20.99	24.22	4.60
DF1 SlavePollTimeout(DF1从站轮询超时)	GSV	24.25	24.24	4.61
DF1 StationAddress(DF1 站点地址)	GSV	22.66	22.76	4.35
DF1 TokenHoldFactor(DF1令牌保持因数)	GSV	16.80	16.87	3.12
DF1 TransmitRetries(DF1传送重复次数)	GSV	16.79	16.86	3.13
FAULTLOG MajorEvents(故障日志的主要事件)	GSV	21.77	21.82	4.24
FAULTLOG MajorEvents(故障日志的主要事件)	SSV	15.86	15.80	3.03
FAULTLOG MajorFaultBits(故障日志的主要故障位)	GSV	23.30	23.32	4.52
FAULTLOG MajorFaultBits(故障日志的主要故障位)	SSV	16.50	16.51	3.15
FAULTLOG MinorEvents(故障日志的次要事件)	GSV	21.80	21.81	4.26
FAULTLOG MinorEvents(故障日志的次要事件)	SSV	15.79	15.81	3.00
FAULTLOG MinorFaultBits(故障日志的次要故障位)	GSV	23.26	23.32	4.54
FAULTLOG MinorFaultBits(故障日志的次要故障位)	SSV	16.42	16.43	3.13
MESSAGE ConnectionPath(信息的连接路径)	GSV	62.16	62.27	15.36
MESSAGE ConnectionPath(信息的连接路径)	SSV	18.01	18.05	3.77
MESSAGE ConnectionRate(信息的连接速率)	GSV	22.85	22.91	4.46
MESSAGE ConnectionRate(信息的连接速率)	SSV	15.20	15.17	2.94
MESSAGE MessageType(信息的类型)	GSV	15.49	15.52	2.92
MESSAGE MessageType(信息的类型)	SSV	74.45	74.61	18.30
MESSAGE Port(信息端口)	GSV	15.47	15.56	2.95
MESSAGE Port(信息端口)	SSV	29.32	29.44	5.80
MESSAGE TimeoutMultiplier(信息超时因子)	GSV	15.45	15.52	2.94

对象/属性	指令	实际时间(μs):		
		1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
MESSAGE TimeoutMultiplier(信息超时因子)	SSV	13.94	13.90	2.72
MESSAGE UnconnectedTimeout(信息非连接超时)	GSV	22.86	22.89	4.45
MESSAGE UnconnectedTimeout(信息非连接超时)	SSV	15.19	15.20	2.92
MODULE EntryStatus(模块输入状态)	GSV	21.95	21.99	4.23
MODULE FaultCode(模块故障代码)	GSV	21.96	21.98	4.22
MODULE FaultInfo(模块故障信息)	GSV	23.43	23.50	4.47
MODULE ForceStatus(模块强制状态)	GSV	18.12	18.20	3.37
MODULE Instance(模块实例)	GSV	18.97	19.04	3.44
MODULE LEDStatus(模块LED状态)	GSV	17.59	17.57	3.32
MODULE Mode(模块模式)	GSV	22.57	22.61	4.42
MODULE Mode(模块模式)	SSV	16.96	17.36	2.80
MOTIONGROUP AutoTagUpdate(运动组自动标签更新)	GSV	16.13	16.22	3.05
MOTIONGROUP AutoTagUpdate(运动组自动标签更新)	SSV	15.10	15.17	2.98
MOTIONGROUP Instance(运动组实例)	GSV	25.43	25.46	4.44
MOTIONGROUPMaximumInterval(运动组最大间隔)	GSV	29.42	29.45	5.57
MOTIONGROUPMaximumInterval(运动组最大间隔)	SSV	23.22	23.31	4.65
MOTIONGROUP MinimumInterval(运动组最小间隔)	GSV	29.41	29.44	5.56
MOTIONGROUP StartTime(运动组起时间)	GSV	29.39	29.50	5.55
MOTIONGROUPTaskLastScanTime(运动组任务持续扫描时间)	GSV	23.55	23.55	4.56
MOTIONGROUPTaskMaximumScan Time(运动组任务最大扫描时间)	GSV	23.51	23.55	4.59
MOTIONGROUPTaskMaximumScan Time(运动组任务最大扫描时间)	SSV	16.39	16.44	3.11
MOTIONGROUP Watchdog(运动组看门狗)	GSV	23.50	23.55	4.60
MOTIONGROUP Watchdog(运动组看门狗)	SSV	16.40	16.38	3.12
PROGRAM DisableFlag(程序禁止标记)	GSV	16.84	16.94	3.13
PROGRAM DisableFlag(程序禁止标记)	SSV	43.24	42.54	6.74
PROGRAM Instance(程序实例)	GSV	19.12	19.22	3.44
PROGRAM LastScanTime(程序持续扫描时间)	GSV	23.62	23.64	4.57
PROGRAM LastScanTime(程序持续扫描时间)	SSV	21.58	21.17	3.21
PROGRAM MajorFaultRecord(程序主要故障记录)	GSV	78.78	78.98	13.01
PROGRAM MajorFaultRecord(程序主要故障记录)	SSV	67.25	66.31	9.45
PROGRAM MaxScanTime(程序最大扫描时间)	GSV	23.61	23.65	4.59
PROGRAM MaxScanTime(程序最大扫描时间)	SSV	21.58	21.15	3.17
PROGRAM MinorFaultRecord(程序次要故障记录)	GSV	78.65	78.91	12.97
PROGRAM MinorFaultRecord(程序次要故障记录)	SSV	67.17	66.18	9.46

GSV SSV 属性-62

对象/属性	指令	实际时间(us):		
		1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
PROGRAM SFCRestart(程序SFC重新启动)	GSV	17.47	17.47	3.18
PROGRAM SFCRestart(程序SFC重新启动)	SSV	39.47	38.76	5.92
REDUNDANCYMaxDataTransferSize(冗余最大数据传送大小)	GSV	0.03	-0.03	-0.06
ROUTINE Instance(例程实例)	GSV	19.21	19.28	3.41
SERIALPORT BaudRate(串行口波特率)	GSV	22.10	22.16	4.33
SERIALPORT DataBits(串行口数据位)	GSV	14.78	14.74	2.82
SERIALPORT Parity(串行口奇偶校验)	GSV	14.70	14.74	2.87
SERIALPORT PendingBaudRate(串行口挂起的波特率)	SSV	134.60	136.02	28.76
SERIALPORT PendingDataBits(串行口挂起的数据位)	SSV	134.63	136.01	27.57
SERIALPORT PendingParity(串行口挂起的奇偶校验)	SSV	25.65	136.18	3.89
SERIALPORT PendingRTSoffDelay(串行口挂起的RTS关闭延迟)	SSV	25.63	136.11	3.86
SERIALPORTPendingRTSSendDelay(串行口挂起的RTS发送延迟)	SSV	25.62	136.09	3.91
SERIALPORT PendingStopBits(串行口挂起的停止位)	SSV	134.60	135.99	28.56
SERIALPORT RTSoffDelay(串行口RTS关闭延迟)	GSV	20.61	20.61	4.10
SERIALPORT RTSSendDelay(串行口RTS发送延迟)	GSV	20.63	20.64	4.09
SERIALPORT StopBits(串行口停止位)	GSV	14.72	14.77	2.90
TASK Instance(任务实例)	GSV	19.10	19.15	3.45
TASK LastScanTime(任务持续扫描时间)	GSV	23.52	23.56	4.57
TASK LastScanTime(任务持续扫描时间)	SSV	21.11	20.82	3.12
TASK MaxInterval(任务最大时间间隔)	GSV	29.42	29.44	5.51
TASK MaxInterval(任务最大时间间隔)	SSV	36.08	35.44	5.45
TASK MaxScanTime(任务最大扫描时间)	GSV	23.52	23.61	4.54
TASK MaxScanTime(任务最大扫描时间)	SSV	21.21	20.82	3.13
TASK MinInterval(任务最小时间间隔)	GSV	29.40	29.51	5.50
TASK MinInterval(任务最小时间间隔)	SSV	35.98	35.41	5.40
TASK Priority(任务优先级)	GSV	22.05	22.10	4.29
TASK Rate(任务速率)	GSV	23.53	23.58	4.52
TASK StartTime(任务起动时间)	GSV	29.44	29.46	5.50
TASK StartTime(任务起动时间)	SSV	36.09	35.50	5.44
TASK Watchdog(任务看门狗)	GSV	23.52	23.61	4.53
TASK Watchdog(任务看门狗)	SSV	40.11	39.45	6.05
WALLCLOCKTIME CSTOffset(时钟的CST偏移)	GSV	27.24	27.32	5.18
WALLCLOCKTIME CSTOffset(时钟的CST偏移)	SSV	989.22	1267.74	181.90
WALLCLOCKTIME CurrentValue(时钟的当前数值)	GSV	44.92	48.00	9.37

对象/属性	指令	实际时间(μs):		
		1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
WALLCLOCKTIME CurrentValue(时钟的当前数值)	SSV	61.88	64.60	10.42
WALLCLOCKTIME Date Time(时钟的日期时间)	GSV	63.51	66.73	12.19
WALLCLOCKTIME Date Time(时钟的日期时间)	SSV	147.48	150.10	27.42

功能块元素 -64

功能块元素:	数据类型	注释	内存 (字节):	执行时间 (μs):		
				1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63
ABS				1.7	1.9	0.8
ACS				273.9	251.8	31.8
ADD				11.6	11.3	1.9
ALM			68	105.3	69.1	22.7
AND				1.3	1.4	0.7
ASN				264.5	243.0	30.7
ATN				226.0	214.2	21.7
BAND			68	11.0	7.4	2.3
BNOT			68	9.7	7.4	2.6
BOR			68	9.6	7.3	3.2
BTDT				13.0	10.7	3.5
BXOR			68	10.6	8.4	2.6
COS				224.3	209.4	25.9
CTUD			68	21.4	13.8	7.1
D2SD			68	75.8	56.7	24.4
DEDT			152	100.7	75.3	41.6
DEG				19.7	19.2	2.0
DERV			68	81.1	57.7	31.7
DFF			68	13.2	10.3	3.1
DIV				19.6	19.1	2.3
EQU				1.7	1.8	0.9
ESEL-平均选择			68	85.5	57.9	10.7
ESEL-高选择			68	62.8	48.2	10.9
ESEL-低选择			68	72.3	53.7	12.3
ESEL-手动			68	35.2	27.0	7.0
ESEL-中值选择			68	123.3	93.0	17.6
FGEN			160	131.3	88.7	24.7
FRD				12.4	9.6	3.5
GEQ				2.1	2.1	1.0
GRT				1.9	2.1	1.0
HLL			68	23.5	16.7	3.4
HPF			68	251.8	169.6	47.2
INTG			68	88.6	58.7	31.7
IREF	BOOL			0.6	0.6	0.3

功能块元素:	数据类型	注释	内存 (字节):	执行时间 (μs):		
				1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63
IREF	DINT			0.62	0.60	0.28
IREF	REAL			1.00	0.97	0.46
JKFF			68	12.6	9.9	2.6
LDL2			68	230.7	161.9	54.9
LDLG			68	177.3	122.6	48.1
LEQ				2.0	2.0	1.16
LES				2.2	2.0	1.09
LIM				5	4.3	1.9
LN				194.2	183.0	20.3
LOG				194.6	183.2	20.3
LPF			68	237.1	157.4	50.2
MAVE (统一)		x = 采样个数	116	74.6 + (x * 8.8)	51.7 + (x * 5.5)	16.3 + (x * 0.1)
MAVE (加权)		x = 采样个数	116	41.2 + (x * 12.7)	33.0 + (x * 7.9)	7.8 + (x * 0.4)
MAXC			68	23.1	17.1	5.1
MEQ				2.0	2.1	0.98
MINC			68	23.2	16.9	4.0
MOD				65.3	58.3	10.4
MSTD		x = 采样个数	92	174.7 + (x * 38.3)	105.6 + (x * 22.4)	19.6 + (x * 0.6)
MUL				18.8	18.4	1.9
MUX			68	22.5	17.5	5.7
MVMT			68	11.8	10.0	3.1
NEG				1.8	1.7	0.84
NEQ				1.9	1.9	0.88
NOT				1.2	1.3	0.62
NTCH				276.8	187.8	53.1
OR				1.4	1.3	0.66
OREF	BOOL			0.16	0.16	0.08
OREF	DINT			0.16	0.16	0.08
OREF	REAL			0.16	0.16	0.08
OSFI			68	10.8	8.0	1.2
OSRI			68	11.7	9.3	1.3
PI				173.1	118.1	49.2
PIDE			68	610.0	395.2	138.2
PMUL			68	120.7	77.0	7.3

功能块元素 -66

功能块元素:	数据类型	注释	内存 (字节):	执行时间 (μs):		
				1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63
POSP			68	122.5	89.9	42.2
RAD				19.3	18.6	2.0
RESD			68	10.6	9.5	2.7
RLIM			68	91.2	60.8	37.6
RMPS			144	138.7	101.4	52.9
RTOR			68	46.9	32.4	19.5
SCL			68	61.7	39.5	10.1
SCRV			68	269.0	176.2	62.0
SEL			68	15.7	11.4	4.5
SETD			68	11.8	8.3	2.6
SIN				230.6	215.5	25.8
SNEG			68	16.8	14.7	2.9
SOC			68	214.2	149.9	55.1
SQR				38.4	28.6	9.7
SRTP			68	146.0	102.3	39.7
SSUM		x =采样个数	68	29.3 + (x * 26.3)	24.6 + (x * 14.8)	5.5 + (x * 0.6)
SUB				11.6	11.1	2.0
TAN				291.3	273.5	29.5
TOD				15.8	12.4	4.5
TOFR			68	44.2	35.7	23.3
TONR			68	45.0	35.1	21.4
TOT			68	107.8	75.9	47.0
TRN				14.0	11.2	4.0
UPDN			68	26.8	19.1	4.0
连线	BOOL-到-BOOL			0.40	0.39	0.18
连线	DINT-到-DINT			0.46	0.44	0.21
连线	DINT-到-REAL			9.01	7.34	2.79
连线	REAL-到-DINT			13.29	10.6	3.91
连线	REAL-到-REAL			0.84	0.81	0.39
XOR				1.5	1.4	0.65
XPY				402.0	375.1	42.9

功能块元素:	数据类型	注释	内存 (字节):	执行时间 (μs) :		
				1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
ABS				2.6	1.2	0.96
ACS				334.5	36.0	36.3
ADD				14.2	2.1	2.1
ALM			68	124.0	25.2	24.1
AND				2.0	0.7	0.68
ASN				322.9	34.7	34.4
ATN				276.2	24.5	24.4
BAND			68	7.9	3.1	2.8
BNOT			68	11.8	2.4	2.7
BOR			68	11.6	2.9	2.6
BTDT				13.4	4.0	3.7
BXOR			68	9.7	3.3	2.7
COS				274.0	29.6	29.2
CTUD			68	6.4	6.4	14.1
D2SD			68	84.8	28.0	27.1
DEDT			152	92.6	47.3	46.2
DEG				24.1	2.4	2.1
DERV			68	73.9	39.9	30.0
DFF			68	16.5	4.0	3.7
DIV				23.9	2.5	2.5
EQU				2.5	1.1	0.91
ESEL-平均选择			68	96.4	13.4	11.0
ESEL-高选择			68	67.6	14.2	11.0
ESEL-低选择			68	81.0	13.8	11.4
ESEL-手动			68	35.9	9.2	8.1
ESEL-中值选择			68	141.9	20.5	19.4
FGEN			160	155.3	24.5	25.5
FRD				15.4	3.9	3.9
GEQ				2.7	1.2	0.96
GRT				2.9	1.3	0.96
HLL			68	24.9	5.4	4.3
HPF			68	242.2	55.8	44.1
INTG			68	84.7	35.6	33.9
IREF	BOOL			0.68	0.29	0.29

功能块元素 -68

功能块元素:	数据类型	注释	内存 (字节):	执行时间 (μs):		
				1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
IREF	DINT			0.82	0.32	0.31
IREF	REAL			1.28	0.52	0.51
JKFF			68	15.7	3.3	3.9
LDL2			68	230.0	64.2	53.5
LDLG			68	171.9	49.7	50.0
LEQ				2.7	1.2	0.97
LES				2.5	1.2	1.09
LIM				6.1	2.1	2.3
LN				237.2	22.9	23.0
LOG				237.7	23.1	22.9
LPF			68	226.4	51.9	47.1
MAVE (统一)		x = 采样个数	116	90.0 + (x * 10.8)	11.3 + (x * 0.3)	14.1 + (x * 0.2)
MAVE (加权)		x = 采样个数	116	48.2 + (x * 15.5)	16.1 + (x * 0.5)	11.8 + (x * 0.5)
MAXC			68	31.2	5.9	8.7
MEQ				2.8	1.3	0.97
MINC			68	32.4	5.9	5.5
MOD				79.9	12.0	11.6
MSTD		x = 采样个数	92	206.2 + (x * 46.8)	26.9 + (x * 0.7)	26.4 + (x * 0.8)
MUL				23.2	2.2	2.1
MUX			68	18.7	7.7	5.8
MVMT			68	12.1	3.7	3.3
NEG				2.4	1.0	0.81
NEQ				2.4	1.1	0.86
NOT				1.8	0.9	0.61
NTCH				274.7	56.5	53.7
OR				2.0	0.7	0.64
OREF	BOOL			0.19	0.09	0.08
OREF	DINT			0.19	0.09	0.08
OREF	REAL			0.20	0.09	0.08
OSFI			68	9.1	2.2	2.1
OSRI			68	9.9	2.3	2.4
PI				165.1	49.0	48.6
PIDE			68	566.0	150.5	155.3
PMUL			68	141.8	7.7	10.5

功能块元素:	数据类型	注释	内存 (字节):	执行时间 (μs):		
				1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
POSP			68	127.9	46.0	40.9
RAD				23.6	2.2	2.2
RESD			68	11.4	3.8	3.3
RLIM			68	83.6	34.2	45.3
RMPS			144	137.3	48.5	49.9
RTOR			68	37.4	21.7	20.6
SCL			68	69.7	14.1	9.6
SCRV			68	261.9	66.5	66.9
SEL			68	16.2	3.6	3.5
SETD			68	12.0	3.2	3.6
SIN				281.6	29.8	29.3
SNEG			68	15.9	5.8	5.4
SOC			68	205.7	57.4	48.8
SQR				46.9	10.9	10.8
SRTP			68	148.8	38.4	39.3
SSUM		x = 采样个数	68	30.0 + (x * 32.4)	6.1 + (x * 1.1)	5.6 + (x * 0.2)
SUB				14.4	2.2	2.2
TAN				355.8	34.0	33.8
TOD				19.4	5.2	5.0
TOFR			68	36.4	26.3	17.7
TONR			68	43.0	19.6	31.1
TOT			68	101.7	47.6	50.4
TRN				17.6	4.5	4.5
UPDN			68	30.9	4.6	4.7
连线	BOOL-到-BOOL			0.50	0.20	0.20
连线	DINT-到-DINT			0.62	0.23	0.23
连线	DINT-到-REAL			11.05	3.14	3.10
连线	REAL-到-DINT			16.29	4.4	4.34
连线	REAL-到-REAL			1.09	0.43	0.43
XOR				2.2	0.7	0.68
XPY				490.7	50.2	50.3

功能块元素 -70

功能块元素:	数据类型	注释	内存 (字节):	执行时间 (μs):		
				1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
ABS				1.7	1.9	0.81
ACS				272.0	272.8	33.9
ADD				11.9	11.9	2.0
ALM			68	100.3	102.2	27.4
AND				1.5	1.5	0.65
ASN				262.8	263.4	32.4
ATN				224.4	224.9	23.2
BAND			68	6.9	7.9	2.9
BNOT			68	8.9	9.0	2.4
BOR			68	6.9	6.8	4.3
BTDT				11.8	12.1	3.5
BXOR			68	9.5	9.3	2.5
COS				222.8	223.3	27.9
CTUD			68	13.3	13.3	5.3
D2SD			68	73.7	72.5	24.9
DEDT			152	93.4	99.7	50.2
DEG				19.7	19.9	2.0
DERV			68	76.3	77.5	34.9
DFF			68	10.4	12.1	3.0
DIV				19.8	19.7	2.4
EQU				1.9	2.0	0.91
ESEL-平均选择			68	83.4	81.9	13.0
ESEL-高选择			68	61.4	60.4	13.0
ESEL-低选择			68	69.7	68.2	14.6
ESEL-手动			68	32.9	30.3	8.1
ESEL-中值选择			68	119.7	119.1	21.6
FGEN			160	128.5	128.0	26.6
FRD				12.3	12.3	3.8
GEQ				2.1	2.1	0.97
GRT				2.2	2.2	0.98
HLL			68	21.6	20.1	3.8
HPF			68	248.9	244.9	54.9
INTG			68	79.0	86.4	33.7
IREF	BOOL			0.57	0.56	0.27

功能块元素:	数据类型	注释	内存 (字节):	执行时间 (μs):		
				1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
IREF	DINT			0.62	0.62	0.30
IREF	REAL			0.99	1.00	0.48
JKFF			68	10.6	11.1	3.6
LDL2			68	232.5	231.2	62.1
LDLG			68	161.6	163.9	51.5
LEQ				2.1	2.0	0.97
LES				2.4	2.2	0.99
LIM				5.4	5.4	2.1
LN				193.0	193.4	21.4
LOG				193.4	193.8	21.4
LPF			68	229.9	228.1	55.6
MAVE (统一)		x = 采样个数	116	70.6 + (x * 8.9)	71.3 + (x * 8.9)	15.1 + (x * 0.3)
MAVE (加权)		x = 采样个数	116	40.2 + (x * 12.6)	38.2 + (x * 12.6)	12.5 + (x * 0.6)
MAXC			68	21.0	19.4	5.6
MEQ				2.0	2.2	1.09
MINC			68	23.4	24.5	6.4
MOD				64.8	64.8	11.7
MSTD		x = 采样个数	92	172.2 + (x * 38.1)	168.1 + (x * 38.2)	30.2 + (x * 0.6)
MUL				18.9	18.8	2.0
MUX			68	18.2	15.6	4.7
MVMT			68	10.9	10.8	3.1
NEG				1.8	2.0	0.91
NEQ				1.8	2.1	0.94
NOT				1.3	1.3	0.62
NTCH				280.3	270.3	54.5
OR				1.4	1.5	0.65
OREF	BOOL			0.16	0.16	0.08
OREF	DINT			0.16	0.17	0.08
OREF	REAL			0.17	0.16	0.08
OSFI			68	8.8	9.8	1.6
OSRI			68	8.8	9.9	1.6
PI				159.6	163.5	44.6
PIDE			68	586.7	574.3	164.4
PMUL			68	115.5	118.5	7.9

功能块元素 -72

功能块元素:	数据类型	注释	内存 (字节):	执行时间 (μs):		
				1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
POSP			68	120.1	123.7	45.9
RAD				19.1	19.3	2.0
RESD			68	8.6	10.7	2.8
RLIM			68	89.6	90.2	37.2
RMPS			144	137.8	139.7	49.5
RTOR			68	49.9	45.3	25.9
SCL			68	57.9	58.0	15.5
SCRV			68	275.1	271.1	64.2
SEL			68	11.9	10.6	3.1
SETD			68	8.2	7.5	3.3
SIN				228.9	229.6	27.7
SNEG			68	18.8	15.0	3.9
SOC			68	199.9	210.0	56.5
SQR				38.3	38.5	10.1
S RTP			68	144.5	151.3	47.6
SSUM		x = 采样个数	68	32.5 + (x * 25.5)	27.3 + (x * 26.3)	5.8 + (x * 0.6)
SUB				11.7	11.6	2.1
TAN				289.3	290.2	31.6
TOD				15.7	16.1	4.8
TOFR			68	41.1	41.0	25.0
TONR			68	42.9	43.5	21.8
TOT			68	94.2	100.9	49.9
TRN				13.9	13.9	4.5
UPDN			68	24.0	26.1	4.6
连线	BOOL-到-BOOL			0.40	0.40	0.19
连线	DINT-到-DINT			0.46	0.46	0.22
连线	DINT-到-REAL			8.94	8.96	2.94
连线	REAL-到-DINT			13.20	13.2	4.13
连线	REAL-到-REAL			0.83	0.83	0.40
XOR				1.5	1.3	0.65
XPY				399.1	400.2	46.7

目前, 对于SFC元素仅可获得关于内存使用情况的数据

SFC元素:	内存(字节):
chart (图表)	1516
step (步)	132
transition (转移)	404
step and transition pair (步和转移队)	828
action (动作)	264
additional action for a step (步的附加动作)	196
simultaneous branch (并联分支)	2968
Stop (停止)	236

结构文本 -74

结构文本元素:	示例	类型	数据类型:	执行时间 (µs):		
				1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63
assignment, simple (简单赋值)	A := B		DINT_A := DINT_B	0.61	0.58	0.27
			DINT_A := INT_B	1.76	1.71	0.80
			DINT_A := REAL_B	13.34	10.71	3.95
			DINT_A := SINT_B	1.60	1.56	0.72
			INT_A := DINT_B	8.02	6.64	2.51
			INT_A := INT_B	9.06	7.65	2.97
			INT_A := REAL_B	15.91	12.69	4.61
			REAL_A := DINT_B	9.08	7.44	2.85
			REAL_A := INT_B	2.88	2.81	1.33
			REAL_A := REAL_B	0.98	0.95	0.45
			REAL_A := SINT_B	2.73	2.65	1.26
			SINT_A := DINT_B	7.91	6.56	2.49
			SINT_A := REAL_B	15.77	12.56	4.56
			SINT_A := SINT_B	8.80	7.42	2.87
assignment, complex (复杂赋值)	A := -B			梯形图逻辑运算(CPT)指令的执行时间需加上表达式中每个运算符和函数的时间。		
	A := B + C			对于每个运算符和函数, 使用相应指令的时间数据。例如, Tag_A := Tag_B + Tag_C, CPT		
	A := sin(B)			指令的执行时间需加上ADD指令的时间。		
comparison, simple (简单比较)	A > B	=	DINT	0.11	0.11	0.05
	A = B	=	REAL	0.11	0.10	0.05
		<>	DINT	0.11	0.11	0.05
	<	<	REAL	0.11	0.10	0.05
		>	DINT	0.11	0.11	0.05
	>	>	REAL	0.32	0.31	0.15
		>=	DINT	0.11	0.11	0.05
	>=	>=	REAL	0.32	0.31	0.15
		<	DINT	0.11	0.10	0.05
	<	<	REAL	0.32	0.31	0.15
		<=	DINT	0.11	0.11	0.05
	<=	REAL	0.32	0.31	0.15	

结构文本元素:	示例	类型:	数据类型:	执行时间 (µs):		
				1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63
comparison, complex (复杂比较)	A > -B			梯形图逻辑比较(CMP)指令的执行时间需加上表达式中每个运算符和函数的时间。		
	A > (B + C)			对于每个运算符和函数, 使用相应指令的时间数据。例如, Tag_A > (Tag_B + Tag_C),		
	A > sin(B)			CMP指令的执行时间需加上GRT指令的时间以及ADD指令的时间。		
Instruction (指令)		ABL	n/a	25.11	20.89	9.54
		ACB	n/a	25.10	20.89	6.93
		ACL	n/a	140.61	102.61	32.92
		AHL	n/a	115.55	87.50	28.78
		ARD	n/a	103.64	78.27	27.80
		ARL	n/a	103.99	78.60	34.63
		AWA	n/a	101.57	76.55	26.41
		AWT	n/a	101.66	76.69	28.77
		其他 指令		使用相应梯形图逻辑或功能块指令的执行时间。		

结构文本结构	内存 (字节):
assignment(赋值) - 布尔型	48
assignment(赋值)- 数值型	92
IF...THEN	64
IF...THEN...ELSE	104
IF...THEN...ELSIF...ELSE	156
CASE...OF	232
CASE...OF...ELSE	264
FOR...DO	472
WHILE...DO	132
REPEAT...UNTIL	124
EXIT	20

结构文本元素:	示例	类型	数据类型:	执行时间 (µs):		
				1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
assignment, simple (简单赋值)	A := B		DINT_A := DINT_B	0.79	0.26	0.27
			DINT_A := INT_B	2.28	0.85	0.85
			DINT_A := REAL_B	16.50	4.25	4.25
			DINT_A := SINT_B	2.16	0.78	0.76
			INT_A := DINT_B	10.01	2.68	2.68
			INT_A := INT_B	11.35	3.21	3.19
			INT_A := REAL_B	19.71	4.98	5.00
			REAL_A := DINT_B	11.24	3.06	3.07
			REAL_A := INT_B	3.73	1.43	1.42
			REAL_A := REAL_B	1.25	0.46	0.47
			REAL_A := SINT_B	3.57	1.35	1.34
			SINT_A := DINT_B	9.87	2.65	2.66
			SINT_A := REAL_B	19.58	4.94	4.94
			SINT_A := SINT_B	11.11	3.08	3.07
assignment, complex (复杂赋值)	A := -B			梯形图逻辑运算(CPT)指令的执行时间需加上表达式中每个运算符和函数的时间。 对于每个运算符和函数, 使用相应指令的时间数据。例如, Tag_A := Tag_B + Tag_C, CPT指令的执行时间需加上ADD指令的时间。		
	A := B + C					
	A := sin(B)					
comparison, simple (简单比较)	A > B	=	DINT	0.13	0.06	0.05
	A = B	=	REAL	0.13	0.06	0.06
		<>	DINT	0.14	0.05	0.06
		<>	REAL	0.14	0.05	0.06
		>	DINT	0.13	0.05	0.06
		>	REAL	0.40	0.16	0.17
		>=	DINT	0.13	0.05	0.06
		>=	REAL	0.40	0.16	0.17
		<	DINT	0.13	0.06	0.06
		<	REAL	0.40	0.16	0.17
		<=	DINT	0.13	0.06	0.06
		<=	REAL	0.40	0.17	0.18

结构文本元素:	示例:	类型:	数据类型:	执行时间 (μs):		
				1769-L20, -L30	1769-L31	1769-L32, -L35
comparison, complex (复杂比较)	A > -B A > (B + C) A > sin(B)			梯形图逻辑比较(CMP)指令的执行时间需加上表达式中每个运算符和函数的时间。 对于每个运算符和函数, 使用相应指令的时间数据。例如, Tag_A > (Tag_B + Tag_C), CMP 指令的执行时间需加上GRT 指令的时间以及ADD 指令的时间。		
Instruction (指令)		ABL	n/a	31.63	13.98	7.56
		ACB	n/a	31.63	7.36	5.85
		ACL	n/a	148.22	37.07	34.60
		AHL	n/a	127.18	38.11	36.38
		ARD	n/a	113.51	39.95	36.67
		ARL	n/a	113.87	44.53	36.94
		AWA	n/a	110.28	42.35	34.36
		AWT	n/a	110.49	40.26	35.47
		其他 指令		使用相应梯形图逻辑或功能块指令的执行时间。		

结构文本结构	内存(字节):
assignment(赋值) - 布尔型	48
assignment(赋值)- 数值型	92
IF...THEN	64
IF...THEN...ELSE	104
IF...THEN...ELSIF...ELSE	156
CASE...OF	232
CASE...OF...ELSE	264
FOR...DO	472
WHILE...DO	132
REPEAT...UNTIL	124
EXIT	20

结构文本 -78

结构文本元素:	示例	类型	数据类型:	执行时间(μs):		
				1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
assignment, simple (简单赋值)	A := B		DINT_A := DINT_B	0.59	0.61	0.27
			DINT_A := INT_B	1.77	1.75	0.81
			DINT_A := REAL_B	13.48	13.38	4.05
			DINT_A := SINT_B	1.60	1.62	0.73
			INT_A := DINT_B	8.08	8.03	2.53
			INT_A := INT_B	9.14	9.09	3.02
			INT_A := REAL_B	16.06	15.95	4.69
			REAL_A := DINT_B	9.19	9.13	2.89
			REAL_A := INT_B	2.92	2.90	1.35
			REAL_A := REAL_B	0.97	0.99	0.45
			REAL_A := SINT_B	2.73	2.74	1.27
			SINT_A := DINT_B	7.98	7.94	2.51
			SINT_A := REAL_B	15.97	15.83	4.64
			SINT_A := SINT_B	8.88	8.85	2.92
assignment, complex (复杂赋值)	A := -B A := B + C A := sin(B)			梯形图逻辑运算(CPT)指令的执行时间需加上表达式中每个运算符和函数的时间。 对于每个运算符和函数, 使用相应指令的时间数据。例如, Tag_A := Tag_B + Tag_C, CPT指令的执行时间需加上ADD指令的时间。		
comparison, simple (简单比较)	A > B	=	DINT	0.10	0.10	0.06
		=	REAL	0.11	0.10	0.05
	A = B	<>	DINT	0.11	0.10	0.05
		<>	REAL	0.11	0.11	0.06
		>	DINT	0.10	0.10	0.05
		>	REAL	0.32	0.32	0.16
		>=	DINT	0.10	0.11	0.06
		>=	REAL	0.32	0.32	0.17
		<	DINT	0.11	0.10	0.06
		<	REAL	0.32	0.32	0.16
		<=	DINT	0.11	0.10	0.06
		<=	REAL	0.32	0.32	0.16

结构文本元素:	示例	类型:	数据类型:	执行时间(μs):		
				1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
comparison, complex (复杂比较)	A > -B			梯形图逻辑比较(CMP)指令的执行时间需加上表达式中每个运算符和函数的时间。		
	A > (B + C)			对于每个运算符和函数, 使用相应指令的时间数据。例如, Tag_A > (Tag_B + Tag_C), CMP指令的执行时间需加上GRT指令的时间以及ADD指令的时间。		
	A > sin(B)					
Instruction (指令)		ABL	n/a	23.41	24.03	9.26
		ACB	n/a	23.36	24.03	6.94
		ACL	n/a	134.79	135.39	38.41
		AHL	n/a	110.11	112.75	35.28
		ARD	n/a	101.34	101.70	30.28
		ARL	n/a	101.53	101.89	34.38
		AWA	n/a	98.86	99.28	28.20
		AWT	n/a	98.97	99.42	30.31
		其他指令		使用相应梯形图逻辑或功能块指令的执行时间。		

结构文本结构:	内存(字节):
assignment(赋值) - 布尔型	48
assignment(赋值)- 数值型	92
IF...THEN	64
IF...THEN...ELSE	104
IF...THEN...ELSIF...ELSE	156
CASE...OF	232
CASE...OF...ELSE	264
FOR...DO	472
WHILE...DO	132
REPEAT...UNTIL	124
EXIT	20

运动任务 -80

运动状态或动作: (Δ = 每轴)	注释	平均执行时间(μs):		
		1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63
Motion Task Overhead(运动任务开销)		297	191	162
Servo Axis Δ (伺服轴Δ)		174	108	43
Virtual Axis Δ (虚拟轴Δ)		279	80	28
Consumed Axis Δ (消费轴Δ)	这些为最差情况下的数据 (生产者/消费者更新比率 = 2/3)。 让消费者近似的更新周期为生产者 近似的更新周期的倍数, 以使执行 时间减少25%(例如: 2/4)。	554	364	39
Per Coordinate System (协调系统)		263	168	89
Group Auto Tag Update Δ ** (Servo/Virtual/Consumer)	伺服	112	42	7
组标签自动更新Δ **(伺服/虚拟/消费者)	虚拟	70	45	7
Coordinate System Auto Tag Update (协调系统标签自动更新)		101	46	4
Servo On Δ (伺服起动作)		20	6	2
Trap Move Δ (斜坡移动Δ)		242	143	12
S-Curve Move Δ (S-曲线移动Δ)		242	143	12
Trap Jog Δ (斜坡点动Δ)		41	18	6
S-Curve Jog Δ (S-曲线点动Δ)		258	156	12
Gearing (Actual) Δ 齿轮(实际的)Δ		208	123	16
Clutch Δ (联轴器Δ)		87	42	1
Clutch Δ (联轴器Δ)		80	58	2
Position Camming (Actual, linear) Δ 位置凸轮(实际, 线性) **		351	195	22
Position Camming (Actual, cubic) **		367	205	23
位置凸轮(实际, 三次方) **				
Position Camming (Command, linear) 位置凸轮(命令, 线性) **		205	123	20
Position Camming (Command, cubic) 位置凸轮(实际, 三次方) **		263	157	21
Time Camming (linear) Δ		246	145	19
时间凸轮(线性) Δ				
Time Camming (cubic) Δ		336	193	20
时间凸轮(三次方) Δ				
MCCP Linear (MCCP线性)		158	89	10
MCCP Cubic (MCCP三次方)		467	267	13

类型转换	方法	内存(字节):	执行时间 (μs):		
			1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, -L62, -L63
DINT -> INT	符号扩展	72	7.41	6.04	2.24
DINT -> REAL	符号扩展	96	8.11	6.49	2.40
DINT -> SINT	符号扩展	72	7.30	5.96	2.21
INT -> DINT	符号扩展	80	1.15	1.12	0.52
INT -> REAL	符号扩展	152	1.90	1.85	0.88
REAL -> DINT	符号扩展	92	12.36	9.75	3.50
REAL -> INT	符号扩展	92	14.93	11.76	4.17
REAL -> SINT	符号扩展	92	14.79	11.62	4.13
SINT -> DINT	符号扩展	68	0.99	0.96	0.44
SINT -> REAL	符号扩展	68	1.74	1.70	0.80

数据类型转换 -82

类型转换:	方法:	内存 (字节):	执行时间(μs):			
			1769-L20	1769-L30	1769-L31	1769-L32, -L35
DINT -> INT	符号扩展	72	9.19	8.56	2.52	2.50
DINT -> REAL	符号扩展	96	9.99	9.29	2.69	2.66
DINT -> SINT	符号扩展	72	9.06	8.44	2.47	2.46
INT -> DINT	符号扩展	80	1.48	1.38	0.58	0.57
INT -> REAL	符号扩展	152	2.41	2.23	0.98	0.98
REAL -> DINT	符号扩展	92	15.23	14.17	3.92	3.91
REAL -> INT	符号扩展	92	18.47	17.17	4.68	4.69
REAL -> SINT	符号扩展	92	18.30	17.02	4.64	4.62
SINT -> DINT	符号扩展	68	1.35	1.26	0.49	0.49
SINT -> REAL	符号扩展	68	2.27	2.11	0.90	0.89

类型转换	方法	内存(字节):	执行时间 (μs):		
			1794-L33, -L34	DriveLogix5720	DriveLogix5730
DINT -> INT	符号扩展	72	8.76	7.38	2.35
DINT -> REAL	符号扩展	96	9.58	8.07	2.53
DINT -> SINT	符号扩展	72	8.63	7.27	2.32
INT -> DINT	符号扩展	80	1.36	1.15	0.54
INT -> REAL	符号扩展	152	2.24	1.90	0.91
REAL -> DINT	符号扩展	92	14.61	12.31	3.67
REAL -> INT	符号扩展	92	17.65	14.87	4.39
REAL -> SINT	符号扩展	92	17.49	14.73	4.36
SINT -> DINT	符号扩展	68	1.17	0.98	0.46
SINT -> REAL	符号扩展	68	2.05	1.74	0.84

数组成员

当数组使用标签作为某个成员时 (例如: Array_A[Tag_B]), 需要额外的内存和执行时间, 这取决于数组的维数。对数组进行引用的每个参数将增加指令的内存使用和执行时间。

数据类型:	数组维数	内存(字节):	执行时间(μs):		
			1756-L1, -L1Mx	1756-L55Mxx	1756-L61, L62, L63
BOOL, SINT, INT, DINT, REAL	1	84	1.5	1.5	0.7
	2	152	24.7	21.8	9.2
	3	152	30.5	27.3	11.7
预定义结构 (例如 TIMER, COUNTER, PID)	1		2.1	2.0	1.0
	2		25.4	22.5	9.5
	3		31.2	27.9	12.0
用户自定义结构	1		2.8	2.7	1.3
	2		25.4	22.5	9.5
	3		31.2	27.9	12.1

示例:	源址:	目的地址:	内存(字节):
MOV	DINT	DINT[DINT]	108

控制器对所有的数组使用32位的索引。如果使用标签而不用DINT类型数据引用数组成员, 将会增加数据类型转换的内存使用和执行时间同样使用标签作为索引也会增加内存使用和执行时间。

示例:	源址:	目的地址:	内存(字节):
MOV	DINT	DINT[INT]	168
MOV	DINT	DINT[INT,0,0]	236

在上例中改变源址和目的地址的数据类型将增加指令的内存使用和执行时间。

示例:	源址:	目的地址:	内存 (字节):
MOV	DINT	INT[INT]	200
MOV	SINT	INT[INT]	240
MOV	DINT	SINT[INT,0,0}	268
MOV	INT	SINT[INT,0,0]	320

如果在索引中使用表达式，需要使用额外的内存和执行时间。所需额外的内存和执行时间取决于运算符的类型。

示例:	源址:	目的地址:	内存 (字节):
MOV	DINT	DINT[DINT + DINT]	132

如果在指令中使用多维数组，对每个数组的引用增加适当的内存和执行时间。

示例:	源址:	目的地址:	内存 (字节):
MOV	DINT[DINT]	DINT[DINT]	184
MOV	DINT[DINT, DINT, DINT]	DINT[DINT, DINT, DINT]	320